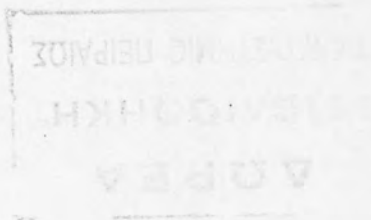


Σ. ΚΑΜΠΕΛΗΣ



ΛΥΜΕΝΕΣ ΑΣΚΗΣΕΙΣ

ΜΑΘΗΜΑΤΙΚΩΝ

ΓΙΑ ΤΟ Β΄. ΕΤΟΣ

ΠΕΙΡΑΙΑΣ 1978

Σ. ΚΑΜΠΕΛΗΣ

**ΛΥΜΕΝΕΣ ΑΣΚΗΣΕΙΣ
ΜΑΘΗΜΑΤΙΚΩΝ**

ΓΙΑ ΤΟ Β΄. ΕΤΟΣ

ΠΕΙΡΑΙΑΣ 1978

Α. ΔΙΑΦΟΡΙΚΕΣ ΕΞΙΣΩΣΕΙΣ

1. Έξιώσεις χωριζομένων Μεταβλητών

Οι έξιώσεις της κατηγορίας αυτής μπορούν να γραφούν:

Η γενική λύση δίνεται από τον τύπο:

$$\alpha(x) dx + \beta(y) dy = 0$$

όπου $\alpha(x)$ συνάρτηση ως προς x , $\beta(y)$ συνάρτηση ως προς y και dx, dy τὰ αντίστοιχα διαφορικά τῶν x καί y .

$$\int \beta(y) dy = -\int \alpha(x) dx + c$$

Παράδειγμα 1.1. Νά λυθεῖ ἡ διαφορική ἐξίσωση:

$$x^2 y^2 y' + 1 = y$$

Αὐτή γράφεται:

$$x^2 y^2 \cdot \frac{dy}{dx} = y - 1$$

$$x^2 y^2 \cdot dy = (y - 1) dx$$

Διαιροῦμε μέ $x^2(y-1)$:

$$\frac{y^2}{y-1} \cdot dy = \frac{dx}{x^2}, \quad x^2(y-1) \neq 0$$

Παρατηροῦμε ὅτι τὸ πρῶτο μέλος εἶναι μόνον ὡς πρὸς y ἐνῶ τὸ δεῦτερο μόνον ὡς πρὸς x ἄρα εἶναι χωριζομένων μεταβλητῶν:

$$\int \frac{y^2}{y-1} dy = \int \frac{1}{x^2} dx + c$$

$$\frac{y^2}{0+y} \cdot \frac{y-1}{y+1} \Rightarrow y^2 = (y-1)(y+1)+1 \Rightarrow \frac{y^2}{y-1} = y+1 + \frac{1}{y-1}$$

Ἄρα τὸ πρῶτο μέλος γράφεται:

$$\frac{-y+1}{0+1}$$

$$\int y dy + \int 1 \cdot dy + \int \frac{1}{y-1} dy = \frac{y^2}{2} + y + \ln|y-1|$$

Τό δεύτερο μέλος δίνει:

$$\int \frac{1}{x^2} dx + c = \int x^{-2} dx + c = \frac{x^{-2+1}}{-2+1} + c = -\frac{1}{x} + c$$

Όποτε η λύση δίνεται από τη σχέση:

$$y^2 + 2y + 2 \ln|y \cdot 1| = -\frac{2}{x} + 2c$$

Παράδειγμα 1.2. Νά λυθεῖ ἡ διαφορική ἐξίσωση: $x^5 + (y+1)^2 \cdot y' = 0$

$$\text{Αύτη γράφεται: } x^5 + (y+1)^2 \cdot \frac{dy}{dx} = 0$$

$$x^5 dx + (y+1)^2 dy = 0$$

$$(y+1)^2 dy = -x^5 dx$$

Όλοκληρώνοντας παίρνουμε:

$$\int (y+1)^2 dy = -\int x^5 dx + c$$

$$\int (y+1)^2 d(y+1) = -\int x^5 dx + c$$

$$\frac{(y+1)^3}{3} = -\frac{x^6}{6} + c$$

Άρα ἡ λύση θά δίνεται ἀπό τή σχέση:

$$2(y+1)^3 = -x^6 + 6 \cdot c$$

Παράδειγμα 1.3. Νά λυθεῖ διαφορική ἐξίσωση:

$$(1+2y) dx + (4-x) dy = 0$$

μέ ἀρχικές συνθήκες $x=1, y=2$.

Ἡ ἐξίσωση γράφεται (διαϊρώντας μέ τό γινόμενο $(1+2y)(4-x) \neq 0$):

$$\frac{1}{4-x} dx + \frac{1}{1+2y} dy = 0$$

$$\int \frac{1}{1+2y} dy = -\int \frac{1}{4-x} dx + c$$

$$\ln|1+2y| = -\ln|4-x| + c$$

$$\ln|(4-x)(1+2y)| = \ln c$$

$$|4-x| |1+2y| = c$$

Όποτε θέτοντας $x=1$ καί $y=2$ παίρνουμε $c=15$ καί ἐπομένως ἡ λύση εἶναι:

$$|4-x| |1+2y| = 15$$

Παράδειγμα 1.4. Νά λυθεῖ ἡ διαφορική ἐξίσωση:

$$xy' - y = 0$$

μέ ἀρχικές συνθήκες $x=1, y=3$.

Ἡ ἐξίσωση γράφεται:

$$x \cdot \frac{dy}{dx} = y \Rightarrow \frac{1}{y} dy = \frac{1}{x} dx$$

$$\int \frac{1}{y} dy = \int \frac{1}{x} dx + c$$

$$\ln|y| = \ln|x| + c$$

$$\ln|y| = \ln|x| + \ln c^*, \quad \ln c^* = c$$

$$|y| = c^* \cdot |x|$$

θέτοντας $x=1, y=3$ παίρνουμε $c^*=3$ ἄρα ἡ λύση εἶναι:

$$y = \pm 3x$$

Παράδειγμα 1.5. Νά λυθεῖ ἡ διαφορική ἐξίσωση:

$$2x = \frac{y}{y'}$$

ἡ ὁποία διέρχεται ἀπὸ τὸ σημεῖο $(1,1)$, (δηλαδή $x=1, y=1$).

Ἡ ἐξίσωση γράφεται:

$$\frac{dy}{dx} \cdot 2x = y$$

$$\frac{1}{y} dy = \frac{1}{2x} \cdot dx$$

$$\int \frac{1}{y} dy = \frac{1}{2} \int x^{-1} dx + c$$

$$\ln|y| = \frac{1}{2} \ln|x| + c$$

$$\ln|y| = \ln|x|^{1/2} + \ln c^*, \quad c = \ln c^*$$

$$|y| = c^* \cdot |x|^{1/2}$$

θέτοντας $x=1, y=1$ παίρνουμε $c^*=1$ ἄρα ἡ λύση εἶναι:

$$y = \pm \sqrt{x}$$

2. Έξισώσεις Όμογενείς.

Οι έξισώσεις της κατηγορίας αυτής μπορούν να γραφούν:

$$\alpha(x,y) dx + \beta(x,y) dy = 0$$

όπου $\alpha(x,y)$ συνάρτηση ως προς x και y και $\beta(x,y)$ συνάρτηση των x και y . Η γενική λύση της παίρνεται από τον μετασχηματισμό:

$$x = x \quad \text{και} \quad y = u \cdot x$$

τότε μετασχηματίζεται σε μία διαφορική έξισωση χωριστέων μεταβλητών.

Παράδειγμα 2.1. Νά λυθεί η διαφορική έξισωση:

$$xy' = y + \sqrt{x^2 - y^2}$$

θέτουμε $x = x$ και $y = u \cdot x$ τότε λαμβάνουμε:

$$dx = dx \quad \text{και} \quad dy = u dx + x du$$

Επομένως η διαφορική έξισωση γίνεται*:

$$x \cdot \frac{dy}{dx} = y + \sqrt{x^2 - y^2}$$

$$x \cdot \frac{u dx + x du}{dx} = ux + \sqrt{x^2 - u^2 x^2}$$

$$x \cdot \frac{u dx + x du}{dx} = ux + x \sqrt{1 - u^2}$$

$$x u dx + x^2 du = u x dx + x \sqrt{1 - u^2} \cdot dx$$

$$x du = \sqrt{1 - u^2} \cdot dx$$

$$\frac{1}{\sqrt{1 - u^2}} \cdot du = \frac{1}{x} \cdot dx$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{1 - u^2}} du = \int \frac{1}{x} dx + c$$

$$\arcsin u = \ln|x| + c$$

*) Είναι φανερό ότι η διαφορική έξισωση είναι όμογενής, διότι ο σταθερός όρος της είναι μηδέν και γράφεται:

$$y + \sqrt{x^2 - y^2} dx + -x dy = 0$$

Όπότε η λύση δίνεται από τη σχέση:

$$\arcsin \frac{y}{x} = \ln|x| + c$$

Παράδειγμα 2.2. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$(x-y)y' = y$$

μέ αρχικές συνθήκες $x=y=1$.

Η εξίσωση γράφεται:

$$(x-y) \frac{dy}{dx} = y$$

$$-ydx + (x-y)dy = 0$$

$$ydx + (y-x)dy = 0$$

Άρα είναι ομογενής διαφορική εξίσωση και πρέπει να θέσουμε:

$$x=ux, y=ux \Rightarrow dx=dx, dy=udx+xdx.$$

Όπότε λαμβάνουμε:

$$uxdx + (ux-x)(udx+xdx) = 0$$

$$uxdx + u^2xdx + ux^2du - uxdx - x^2du = 0$$

$$udx + u^2dx + uxdx - udx - xdu = 0$$

$$u^2dx + uxdx - xdu = 0$$

$$x(u-1)du = -u^2dx$$

$$-\frac{1}{u^2} (u-1)du = \frac{1}{x} dx$$

$$-\int \frac{1}{u} du + \int \frac{1}{u^2} du = \int \frac{1}{x} dx + c$$

$$-\ln|u| + \frac{1}{u} = \ln|x| + c$$

θέτοντας $u = y/x$ παίρνουμε:

$$-\ln \left| \frac{y}{x} \right| + \frac{x}{y} = \ln|x| + c$$

θέτοντας $x=y=1$ παίρνουμε $c=1$, οπότε η λύση δίνεται από τη σχέση

$$-\ln \left| \frac{y}{x} \right| + \frac{x}{y} = \ln|x| + c$$

Παράδειγμα 2.3. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$xy + y'x^2 = y^2$$

άρχιικές συνθήκες $x=y=-1$.

Η εξίσωση γράφεται:

$$xy + \frac{dy}{dx} \cdot x^2 = y^2$$

$$xydy + x^2 dy = y^2 dx$$

$$xydy - y^2 dx + x^2 dy = 0$$

$$y(x-y)dx + x^2 dy = 0$$

Επομένως είναι ομογενής διαφορική εξίσωση και πρέπει να θέσουμε:

$$x=x \text{ και } y=ux \implies du=dx \text{ και } dy=udx+xdu.$$

Οπότε παίρνουμε:

$$ux(x-ux)dx + u^2(udx+xdu) = 0$$

$$ux^2 dx - u^2 x^2 dx + x^2 u dx + x^3 du = 0$$

$$udx - u^2 dx + u dx + x du = 0$$

$$2udx - u^2 dx + x du = 0$$

$$x du = (u^2 - 2u) dx$$

$$\frac{1}{u(u-2)} \cdot du = \frac{1}{x} dx$$

$$\int \frac{1}{u(u-2)} \cdot du = \int \frac{1}{x} dx + C$$

Τό πρώτο μέρος αναλύεται:

$$\frac{1}{u(u-2)} \equiv \frac{A}{u} + \frac{B}{u-2} \implies 1 \equiv u(A+B) - 2A$$

Άρα πρέπει να ισχύει $A+B=0$ και $-2A=1$, οπότε $A=-1/2$ και $B=1/2$.

Επομένως παίρνουμε:

$$\int \frac{-1/2}{u} du + \int \frac{1/2}{u-2} du = \ln|x| + c$$

$$-\frac{1}{2} \ln|u| + \frac{1}{2} \ln|u-2| = \ln|x| + \ln c^*, \quad c = \ln c^*$$

$$\frac{1}{2} \ln \left| \frac{u-2}{u} \right| = \ln|x \cdot c^*|$$

$$\left| \frac{u-2}{u} \right| = x \cdot (c^*) \implies \left| \frac{y/x-2}{y/x} \right| = x \cdot (c^*)^2$$

$$\left| \frac{y-2x}{y} \right| = x \cdot (c^*)^2$$

Θέτοντας $x=y=1$ παίρνουμε $c^*=1$, οπότε η λύση θα είναι:

$$\left| \frac{y-2x}{y} \right| = x^2$$

Παράδειγμα 2.4. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$x^3 + y^3 = 3y'xy^2$$

Η εξίσωση γράφεται:

$$x^3 + y^3 = 3xy^2 \cdot \frac{dy}{dx}$$

$$(x^3 + y^3)dx = 3xy^2 dy$$

$$(x^3 + y^3)dx - 3xy^2 dy = 0$$

Αρα είναι ομογενής και πρέπει να κάνουμε την αντικατάσταση:

$$x = x \text{ και } y = ux \Rightarrow dx = dx \text{ και } dy = u dx + x du$$

Οπότε η εξίσωση γίνεται:

$$(x^3 + u^3 x^3) dx - 3xu^2 x^2 (u dx + x du)$$

$$x^3 dx + u^3 x^3 dx - 3x^3 u^2 dx - 3x^4 u^2 du = 0$$

$$dx - 2u^3 dx - 3xu^2 du = 0$$

$$-3xu^2 du = (2u^3 - 1) dx$$

$$\frac{u^2}{2u^3 - 1} \cdot du = -\frac{1}{3x} dx$$

$$\int \frac{u^2}{2u^3 - 1} du = -\frac{1}{3} \int \frac{1}{x} dx + c$$

$$2 \int \frac{u^2}{u^3 - 1/2} du = -\frac{1}{3} \ln|x| + c$$

$$\frac{2}{3} \int \frac{1}{u^3 - 1/2} \cdot d(u^3 - 1/2) = -\frac{1}{3} \ln|x| + c$$

$$\frac{2}{3} \ln|u^3 - 1/2| = -\frac{1}{3} \ln|x| + c$$

Οπότε θέτοντας $u=y/x$ παίρνουμε την λύση:

$$\ln|y^3/x^3 - 1/2| = \ln|x|^{-1} + 3c$$

$$\left| y^3/x^3 - \frac{1}{2} \right| = |x|^{-1} \cdot c^*, \quad \ln c^* = 3c$$

3. Γραμμικές ομογενείς εξισώσεις (α' βαθμού)

Οι εξισώσεις της κατηγορίας αυτής μπορούν να γραφούν:

$$y' + \Phi(x)y = 0$$

όπου $\Phi(x)$ συνάρτηση ως προς x . Η γενική της λύση δίδεται από τον τύπο.

$$y = c \cdot e^{-\int \Phi(x) dx}$$

Παράδειγμα 3.1. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$dy = -\frac{2}{x} y dx$$

Η εξίσωση γράφεται:

$$\frac{dy}{dx} + \frac{2}{x} \cdot y = 0$$

$$y' + \frac{2}{x} \cdot y = 0$$

Άρα είναι μία γραμμική ομογενής και επομένως η λύση της θα είναι:

$$y = c \cdot e^{-\int 2/x \cdot dx}$$

$$y = c \cdot e^{-2 \ln|x|}$$

Παράδειγμα 3.2. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$y' \sin x + \cos x \cdot 4y = 0$$

μέ αρχικές συνθήκες $y=1$ και $x=2\pi$

Η εξίσωση γράφεται:

$$y' + 4 \frac{\cos x}{\sin x} \cdot y = 0$$

Άρα είναι μία γραμμική ομογενής και επομένως η λύση της θα είναι:

$$y = c \cdot e^{-\int 4 \cdot \frac{\cos x}{\sin x} \cdot dx}$$

Έξ ἄλλου ἰσχύει:

$$-4 \frac{\cos x}{\sin x} dx = -4 \int \frac{d(\sin x)}{\sin x} = -4 |\sin x|$$

Ἄρα παίρνουμε:

$$y = c \cdot e^{\ln |\sin x|^{-4}}$$

θέτοντας $x=2\pi$ καὶ $y=1$ λαμβάνουμε $c=1$ καὶ ἐπομένως ἡ λύση τῆς ἐξίσωσ-
σεως εἶναι:

$$y = e^{\ln |\sin x|^{-4}}$$

Παράδειγμα 3.3. Νά λυθεῖ ἡ διαφορική ἐξίσωση:

$$y' - e^x y = 0$$

Εἶναι μιά γραμμική ὁμογενής καὶ ἐπομένως ἡ λύση της θά δίνεται ἀπό
τὴν σχέση:

$$y = c \cdot e^{-\int e^x dx}$$

$$y = c \cdot e^{-e^x}$$

$$y = c \cdot e^{e^x}$$

4. Γραμμικές διαφορικές ἐξισώσεις (α' βαθμοῦ)

Οἱ ἐξισώσεις τῆς κατηγορίας αὐτῆς μποροῦν νά γραφοῦν:

$$y' + \Phi(x)y = S(x)$$

ὅπου $\Phi(x)$, $S(x)$ συναρτήσεις τοῦ x . Ἡ γενική λύση ἀπό
τόν τύπο:

$$y = c \cdot e^{-\int \Phi(x) dx} + \Psi(x)$$

ὅπου $\Psi(x)$ μιά μερική λύση τῆς γραμμικῆς ἐξίσωσης.

Γιὰ νά ὑπολογίσουμε τὴν μερική λύση $\Psi(x)$ ἀκολουθοῦμε τὰ
ἑξῆς:

1) Θέτουμε στην αρχική εξίσωση $y=c$ και λύνουμε ως προς c . "Αν προκύψει τό c κάποιος αριθμός (ανεξάρτητος του x), τότε θέτουμε για $\Psi(x)$ την αριθμητική τιμή του c . "Αν όμως τό c εξαρτάται από τό x , τότε ακολουθούμε τόν εξής τρόπο:

2) Μέθοδος Lagrange. Λύνουμε την αντίστοιχη ομογενή πού εΐναι:

$$y' + \Phi(x)y = 0$$

και βρίσκουμε:

$$y = c \cdot R(x) \quad , \quad R(x) = e^{-\int \Phi(x) dx}$$

θέτουμε $c=g(x)$, όποτε ίσχύει:

$$\Psi = g(x) \cdot R(x) \quad (\alpha)$$

"Αντικαθιστούμε τό y στην αρχική γραμμική εξίσωση και λύνουμε ως προς $g(x)$. Αυτό πού θά βρούμε τό αντικαθιστούμε στη σχέση (α) όποτε λαμβάνουμε την μερική λύση $\Psi(x)$.

Παράδειγμα 4.1. Νά λυθεΐ ή διαφορική εξίσωση:

$$dy + 3xy dx = -2x dx$$

"Η εξίσωση γράφεται:

$$\frac{dy}{dx} + 3xy = -2x$$

$$y' + 3xy = -2x$$

"Αρα εΐναι μιá γραμμική εξίσωση. θέτουμε $y=c$ όποτε ίσχύει:

$$c' + 3xc = -2x$$

$$0 + 3xc = -2x$$

$$c = -2/3 \quad , \quad \text{"ανεξάρτητο του } x.$$

"Αρα ή γενική λύση θά εΐναι:

$$y = c \cdot e^{-\int 3x dx} + (-2/3)$$

$$y = c \cdot e^{-3/2 x^2} - \frac{2}{3}$$

Παράδειγμα 4.2. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$y - e^x y = 2e^x, \quad (x=0, y=1).$$

Είναι μία γραμμική εξίσωση. θέτουμε $y=c$ όποτε ισχύει:

$$c' - e^x \cdot c = 2 \cdot e^x$$

$$c = -2, \text{ ανεξάρτητο του } x.$$

*Αρα η γενική λύση θα είναι:

$$y = c \cdot e^{-\int -e^x dx} + (-2)$$

$$y = c \cdot e^{e^x} - 2$$

θέτοντας τις αρχικές συνθήκες $x=0$ και $y=1$, παίρνουμε:

$$1 = c \cdot e^{-2} \implies c = 3 \cdot e^{-1}$$

*Αρα η γενική λύση γίνεται:

$$y = 3 \cdot e^{e^x - 1} - 2$$

Παράδειγμα 4.3. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$y' - \frac{2}{x} y = 5x^2$$

Είναι μία γραμμική εξίσωση. θέτουμε $y=c$ όποτε ισχύει:

$$c' - \frac{2}{x} \cdot c = 5x^2$$

$$c = -\frac{5x^3}{2}, \text{ όχι ανεξάρτητο του } x.$$

*Αρα για να βρούμε την μερική λύση της $\Psi(x)$ πρέπει να ακολουθήσουμε την μέθοδο του Lagrange:

*Η αντίστοιχη ομογενής είναι:

$$y' - \frac{2}{x} y = 0$$

*Η λύση αυτής είναι:

$$y = c \cdot e^{-\int \frac{2}{x} dx}$$

$$y = c \cdot e^{-2 \int \frac{1}{x} dx}$$

$$y = c \cdot e^{-2 \ln|x|}$$

Θέτουμε $c=g(x)$ και αντικαθιστούμε στην αρχική*:

$$\left[g(x) \cdot e^{2 \ln|x|} \right] - \frac{2}{x} \cdot g(x) \cdot e^{2 \ln|x|} = 5x^2$$

$$\left[g \cdot x^2 \right] - \frac{2}{x} \cdot g \cdot x^2 = 5x^2$$

$$g' \cdot x^2 + 2x \cdot g - 2 \cdot g \cdot x = 5x^2 \Rightarrow g' = 5$$

*Αρα $g=5x$. Καί $\Psi(x) = 5x \cdot e^{2 \ln|x|} = 5x \cdot x^2 = 5x^3$

Επομένως η γενική λύση θά είναι:

$$y = c \cdot x^2 + 5x^3$$

Παράδειγμα 4.4. Νά λυθεί η διαφορική εξίσωση:

$$\frac{dy}{dx} + 3x^2 y = x^3$$

*Όταν η $y(x)$ περνά από τό σημείο $(0,0)$ καί $\int e^{x^3} dx = K(x)$, $K(0) = 1$.

*Η εξίσωση γράφεται:

$$y' + 3x^2 \cdot y = x^3$$

Είναι μία γραμμική διαφορική εξίσωση. *Εστω $y=c$, όποτε παίρνουμε:

$$c' + 3x^2 \cdot c = x^3$$

$$c = x/3, \text{ } \delta\chi\lambda \text{ ανεξάρτητο του } x.$$

*Αρα για νά βρούμε τήν μερική λύση $\Psi(x)$ πρέπει ν' ακολουθήσουμε τήν μέθοδο του Lagrange:

$$y' + 3x^2 \cdot y = 0 \quad (\text{άντίστοιχη } \delta\mu\omicron\gamma\epsilon\nu\eta\varsigma)$$

$$y = c \cdot e^{-3 \int x^2 dx} = c \cdot e^{-x^3}$$

Θέτουμε $c=g(x)$ καί τό y στην αρχική εξίσωση:

$$\left[g \cdot e^{-x^3} \right] + 3x^2 \cdot g \cdot e^{-x^3} = x^3$$

$$g' \cdot e^{-x^3} - 3x^2 \cdot g \cdot e^{-x^3} + 3x^2 \cdot g \cdot e^{-x^3} = x^3$$

*) *Ισχύει $e^{\ln a} = a$

$$g' = x^3 \cdot e^{x^3} \Rightarrow g = \int x^3 \cdot e^{x^3} dx$$

$$g = \frac{1}{3} \int x \, de^{x^3} = \frac{1}{3} x \cdot e^{x^3} - \frac{1}{3} \int e^{x^3} dx =$$

$$\frac{1}{3} \cdot x \cdot e^{x^3} - \frac{1}{3} K(x) = \frac{1}{3} (x e^{x^3} - K(x))$$

"Αρα ή μερική λύση είναι:

$$\Psi(x) = g \cdot e^{-x^3} = \frac{1}{3} (x e^{-x^3} \cdot K(x))$$

'Επομένως ή γενική λύση της αρχικής γραμμικής θά είναι:

$$y = c \cdot e^{-x^3} + \frac{1}{3} [x e^{-x^3} \cdot K(x)]$$

Θέτοντας $x=0$ και $y=0$ έχουμε:

$$0 = c \cdot e^0 + \frac{1}{3} [0 \cdot e^0 \cdot K(0)]$$

$$0 = c - \frac{1}{3} \cdot 1 \Rightarrow c = \frac{1}{3}$$

"Αρα ή γενική λύση είναι:

$$y = \frac{1}{3} [e^{-x^3} + x e^{-x^3} \cdot K(x)] =$$

$$= \frac{1}{3} [e^{-x^3} (1 + K(x)) + x].$$

Παράδειγμα 4.5. Νά λυθεί ή διαφορική εξίσωση:

$$y' + e^x \cdot y = -e^x$$

μέ αρχικές συνθήκες $x=0$ και $y=2$.

Είναι μία γραμμική διαφορική εξίσωση. "Εστω $y=c$, όποτε έχουμε:

$$c' + e^x \cdot c = -e^x$$

$$c = -1, \text{ ανεξάρτητο του } x.$$

"Αρα ή μερική λύση είναι $\Psi(x) = -1$. 'Επομένως ή γενική λύση είναι:

$$y = c \cdot e^{-\int e^x dx} + (-1)$$

$$y = c \cdot e^{-e^x} - 1$$

Θέτοντας $x=0$ και $y=2$ παίρνουμε ότι:

$$2 = c \cdot e^{-1} - 1 \Rightarrow c = 3e$$

*Αρα η γενική λύση της αρχικής γραμμικής εξισώσεως γίνεται:

$$y = 3 \cdot e \cdot e^{-e^x} - 1$$

$$y = 3 \cdot e^{-e^x + 1} - 1$$

B. ΕΙΣΩΣΕΙΣ ΔΙΑΦΟΡΩΝ

1. Όμογενείς Έξιώσεις Διαφορών

Οι έξιώσεις της κατηγορίας αυτής μπορούν να γραφούν:

$$\alpha_0 \cdot y_{x+n} + \alpha_1 \cdot y_{x+n-1} + \dots + \alpha_n \cdot y_x = 0$$

π.χ. :

$$y_{x+2} + 2 \cdot y_{x+1} - 3y_x = 0$$

όπου τὰ $\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_n$ είναι οι σταθεροί συντελεστές της έξιώσεως. Τό n χαρακτηρίζει τόν βαθμό της έξιώσεως.

Έτσι, στό παραπάνω παράδειγμα έχουμε μιά έξιωση διαφορών δευτέρου βαθμού, διότι $n=2$.

Έδώ μᾶς ενδιαφέρουν μόνον τοῦ πρώτου καί δευτέρου βαθμοῦ.

(α) Όμογενείς Έξιώσεις διαφορών α' βαθμοῦ.

Ό γενικός τους τύπος είναι:

$$\alpha_{n-1} \cdot y_{x+1} + \alpha_n \cdot y_x = 0$$

π.χ. :

$$2y_{x+1} + y_x = 0$$

Αν βάλουμε όπου $y_{x+1} = \lambda$ τότε έχουμε μιά έξιωση ὡς πρὸς λ πρώτου βαθμοῦ (ΧΑΡΑΚΤΗΡΙΣΤΙΚΗ ΕΙΣΩΣΗ):

$$\text{π.χ.:} \quad 2 \cdot \lambda + 1 = 0 \implies \lambda = -1/2$$

Διότι ἂν $y_{x+1} = \lambda^1$ τότε $y_x = y_{x+0} = \lambda^0 = 1$. Τότε ἡ λύση δίνεται ἀπό τόν τύπο:

$$y_x^0 = c \cdot \lambda^x, \quad \lambda \text{ ρίζα τῆς χαρακτηριστικῆς } c \text{ σταθερά.}$$

π.χ.:

$$y_x^0 = c \cdot \lambda^x = c \cdot (-1/2)^x$$

(β) Ὁμογενεῖς Ἐξισώσεις διαφορῶν β' βαθμοῦ.

Ὁ γενικός τους τύπος εἶναι:

$$\alpha_{n-2} \cdot y_{x+2} + \alpha_{n-1} \cdot y_{x+1} + \alpha_n \cdot y_x = 0$$

Π.χ.: $y_{x+2} + 3y_{x+1} - y_x = 0$

θέτουμε $y_{x+2} = \lambda^2$ καὶ ἐπομένως $y_{x+1} = \lambda$ καὶ $y_x = \lambda^0 = 1$, ὁπότε παίρνουμε τὴν ἀντίστοιχη χαρακτηριστική ἐξίσωση β' βαθμοῦ ὡς πρὸς ἀγνώστο τό λ :

Π.χ. $\lambda^2 + 3\lambda - 1 = 0$, ρίζες λ_1, λ_2 μέ:

$$\lambda_1 = \frac{-3 + \sqrt{9+4}}{2} = \frac{-3 + \sqrt{13}}{2} \quad \text{καὶ} \quad \lambda_2 = \frac{-3 - \sqrt{13}}{2}$$

Τότε ἡ λύση δίνεται ἀπὸ τὸν τύπο (ἂν $\lambda_1 \neq \lambda_2$):

$$y_x^0 = c_1 \cdot \lambda_1^x + c_2 \cdot \lambda_2^x$$

$\lambda_1 \neq \lambda_2$ ρίζες τῆς χαρακτηριστικῆς c_1, c_2 σταθερές

Π.χ. $y_x^0 = c_1 \cdot \left(\frac{-3 + \sqrt{13}}{2}\right)^x + c_2 \cdot \left(\frac{-3 - \sqrt{13}}{2}\right)^x$

Ἐὰν ὁμοῦς ἡ χαρακτηριστική ἔχει δύο ρίζες (σες $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda$), τότε ἡ λύση δίνεται ἀπὸ τὸν τύπο:

$$y_x^0 = c_1 \cdot \lambda^x + c_2 \cdot x \cdot \lambda^x$$

$\lambda = \lambda_1 = \lambda_2$ οἱ δύο (σες ρίζες τῆς χαρακτηριστικῆς καὶ c_1, c_2 σταθερές.

Π.χ. Ἐστω ἡ ἐξίσωση:

$$y_{x+2} + 2y_{x+1} + y_x = 0$$

Χαρακτηρ. ἐξίσωση: $\lambda^2 + 2\lambda + 1 = 0$

Ρίζες " " : $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda = \frac{-2 \pm \sqrt{4-4}}{2} = -1.$

Όπότε η λύση θα είναι:

$$y_x^0 = c_1 \cdot (-1)^x + c_2 \cdot x \cdot (-1)^x$$

Τέλος πρέπει να έχουμε υπ' όψιν μας ότι στην περίπτωση μιγαδικών ριζών της χαρακτηριστικής τότε χρησιμοποιούμε τον τύπο:

$$(\alpha + \beta i)^x = (\sqrt{\alpha^2 + \beta^2})^x \cdot (\cos \rho + i \sin \rho)^x$$

$$\text{όπου } \rho = \arctg \frac{\beta}{\alpha}.$$

Π.χ. Έστω η εξίσωση:

$$y_{x+2} + 3y_{x+1} + y_x = 0$$

Χαρακτηριστική: $\lambda^2 + 3\lambda + 5 = 0$

Ρίζες χαρακτηρ.: $\lambda_1 = \frac{-3 + \sqrt{9 - 20}}{2} = \frac{-3 + \sqrt{-11}}{2} = \frac{-3 + i\sqrt{11}}{2}$

$$\lambda_2 = \frac{-3 - i\sqrt{11}}{2}$$

Όπότε η λύση θα είναι:

$$y_x^0 = c_1 \cdot \left(\frac{-3 + i\sqrt{11}}{2}\right)^x + c_2 \cdot \left(\frac{-3 - i\sqrt{11}}{2}\right)^x$$

Έξ άλλου ισχύει:

$$\left(\frac{-3 + i\sqrt{11}}{2}\right)^x = \left(-\frac{3}{2} + \frac{i\sqrt{11}}{2}\right)^x = \left(\frac{9}{4} + \frac{11}{4}\right)^{x/2} \cdot \left(\cos \arctg \frac{\sqrt{11}}{-3} + i \sin \arctg \frac{\sqrt{11}}{-3}\right)^x$$

$$+ i \sin \arctg \frac{\sqrt{11}}{-3} = 5^{x/2} \cdot \left(\cos \arctg \frac{\sqrt{11}}{-3} + i \sin \arctg \frac{\sqrt{11}}{-3}\right)^x$$

$$\Rightarrow \left(\frac{-3 - i\sqrt{11}}{2}\right)^x = 5^{x/2} \cdot \left(\cos \arctg \frac{\sqrt{11}}{3} + i \sin \arctg \frac{\sqrt{11}}{3}\right)^x$$

Όπότε η λύση θα είναι:

20

$$y_x^0 = c_1 \cdot 5^x \cdot \left(\cos \cdot \arctg \frac{\sqrt{11}}{-3} + i \cdot \sin \cdot \arctg \frac{\sqrt{11}}{-3} \right)^x +$$

$$+ c_2 \cdot 5^x \cdot \left(\cos \cdot \arctg \frac{\sqrt{11}}{3} + i \cdot \sin \cdot \arctg \frac{\sqrt{11}}{3} \right)^x$$

2. Γραμμικές μη ομογενείς εξισώσεις διαφορών.

Οι εξισώσεις αυτές είναι όπως οι ομογενείς με τη μόνη διαφορά ότι το δεύτερο μέλος τους αντί να είναι τό μηδέν, είναι κάποιος αριθμός β .

(α) Γραμμικές μη ομογενείς πρώτου βαθμού.

Η γενική τους μορφή είναι:

$$\alpha_{n-1} \cdot y_{x+1} + \alpha_n \cdot y_x = \beta$$

$\alpha_{n-1}, \alpha_n, \beta$: αριθμοί

Η γενική λύση δίνεται από τον τύπο

$$y_x = \psi_x + y_x^0$$

όπου y_x^0 η λύση της αντίστοιχου ομογενούς (δηλ. $\beta=0$) και ψ_x μία μερική λύση της γραμμικής, όπου ισχύει:

$$(1) \text{ "Αν } \alpha_{n-1} + \alpha_n \neq 0 \implies \psi_x = \frac{\beta}{\alpha_{n-1} + \alpha_n}$$

$$(2) \text{ "Αν } \alpha_{n-1} + \alpha_n = 0 \implies \psi_x = \frac{\beta \cdot x}{\alpha_{n-1}}$$

Παράδειγμα 2.1. Νά λυθεί η εξίσωση:

$$y_{x+1} - 2y_x = 6$$

Η λύση δίνεται από τη σχέση:

$$y_x = \psi_x + y_x^0$$

Η αντίστοιχη ομογενής είναι:

$$y_{x+1} - 2y_x = 0$$

Χαρακτηριστική: $\lambda - 2 = 0$

Ρίζα : $\lambda = 2$

Άρα ισχύει :

$$y_x^0 = c \cdot \lambda^x = c \cdot 2^x$$

Έξ άλλου ισχύει:

$$\alpha_{n-1} + \alpha_n = 1 - 2 = -1 \neq 0 \implies \psi_x = \frac{\beta}{-1} = \frac{6}{-1} = -6$$

Επομένως η λύση είναι:

$$y_x = -6 + c \cdot 2^x$$

Παράδειγμα 2.2. Νά λυθεί η εξίσωση:

$$y_{x+1} - y_x = 3$$

Όταν $y_0 = 1$ (άρχικες συνθήκες που σημαίνει αν $x=0$, τότε το $y_0 = 1$).

Η λύση δίνεται από τη σχέση:

$$y_x = \psi_x + y_x^0$$

Η αντίστοιχη ομογενής είναι:

$$y_{x+1} - y_x = 0$$

Χαρακτηριστική: $\lambda - 1 = 0$

Ρίζα $\lambda = 1$

Άρα ισχύει:

$$y_x^0 = c \cdot \lambda^x = c \cdot (1)^x = c$$

Έξ άλλου ισχύει:

$$\alpha_{n-1} + \alpha_n = 1 - 1 = 0 \implies \psi_x = \frac{\beta \cdot x}{\alpha_{n-1}} = \frac{3x}{1} = 3x$$

Επομένως η λύση θα είναι:

$$y_x = 3x + c$$

Θέτοντας $x = 0$ και $y_0 = 1$ έχουμε:

$$1 = 3.0 + c \implies c = 1$$

"Αρα ή λύση είναι:

$$y_x = 3x + 1$$

Παράδειγμα 2.3. Ζητείται ή τιμή p_x και ή ποσότητα q_x έ-
νός προϊόντος στή x 0-στή περίοδο όταν:

$$q_x = 100 - 2p_x, \quad q_x = \frac{1}{2} \cdot p_{x-1}$$

μέ άρχική ποσότητα 10 μονάδες (δηλαδή $q_0 = 10$).

Έξισώνοντας τά δύο q_x παίρνουμε:

$$100 - 2p_x = \frac{1}{2} \cdot p_{x-1}$$

$$-4p_x - p_{x-1} = -200 \implies 4p_x + p_{x-1} = 200$$

(Τό νά έχουμε $4p_x + p_{x-1} = 200$ ή τό $4p_{x+1} + p_x = 200$ είναι τό ίδιο).

Η αντίστοιχη όμογενής είναι:

$$4p_x + p_{x-1} = 0$$

Χαρακτηριστική: $4\lambda + 1 = 0$

Ρίζα : $\lambda = -1/4$

"Αρα ή λύση τής όμογενοῦς θά είναι:

$$p_x^0 = c \cdot \lambda^x = c \cdot \left(-\frac{1}{4}\right)^x$$

Έξ άλλου ίσχύει:

$$\alpha_{n-1} + \alpha_n = 4 + 1 = 5 \neq 0 \implies \text{μερική λύση } p_x = \frac{200}{5} = 40$$

Έπομένως ή λύση είναι:

$$p_x = 40 + c \cdot \left(\frac{1}{4}\right)^x$$

θέτοντας $x=0$, $q_0=10$ παίρνουμε:

$$p_0 = 40 + c \cdot \left(\frac{1}{4}\right)^0 = 40 + c$$

$$q_0 = 100 - 2p_0 \implies 10 = 100 - 2p_0 \implies p_0 = 45$$

"Αρα ίσχύει:

$$45 = 40 + c \implies c = 5$$

Οπότε η λύση θα είναι:

$$p_x = 40 + 5\left(\frac{1}{4}\right)^x$$

καί $q_x = \frac{1}{2} \cdot p_{x-1}$

Τό p_{x-1} παίρνεται από τό p_x αν όπου x θέσουμε τό $x-1$:

$$\begin{aligned} q_x &= \frac{1}{2} \cdot \left[40 + 5 \cdot \left(\frac{1}{4}\right)^{x-1} \right] = \\ &= \frac{5}{2} \cdot \left[8 + \left(\frac{1}{4}\right)^{x-1} \right]. \end{aligned}$$

(β) Γραμμικές μή 'Ομογενείς δευτέρου βαθμού.

'Η γενική τους μορφή είναι:

$$\alpha_{n-2} \cdot y_{x+2} + \alpha_{n-1} \cdot y_{x+1} + \alpha_n \cdot y_x = \beta$$

$\alpha_{n-2}, \alpha_{n-1}, \alpha_n, \beta$ αριθμού.

'Η γενική λύση δίνεται πάλι από τόν τύπο:

$$y_x = \psi_x + y_x^o$$

όπου y_x^o ή λύση τής αντίστοιχου δμογενοῦς (δηλ. $\beta=0$) καί ψ_x μιá με-
ρικὴ λύση τής γραμμικῆς, ὅπου ἴσχύει:

$$(i) \text{ "Αν } \alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n \neq 0 \Rightarrow \psi_x = \frac{\beta}{\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n}$$

$$(ii) \text{ "Αν } \alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n = 0, \text{ ἀλλά } 2\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} \neq 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \psi_x = \frac{\beta \cdot x}{2\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1}}.$$

$$(iii) \text{ "Αν } \alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n = 2\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} = 0, \text{ ἀλλά } \alpha_{n-2} \neq 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \psi_x = \frac{\beta \cdot x^2}{2\alpha_{n-2}}$$

Παράδειγμα 2.4. Νά λυθεί η εξίσωση:

$$Y_{x+2} - 6Y_{x+1} + 9Y_x = 3$$

Όταν $y_0=1$ και $y_1 = 3$.

Η λύση θα δίνεται από τη σχέση:

$$y_x = \psi_x + y_x^0$$

Η αντίστοιχη ομογενής είναι:

$$y_{x+2} - 6y_{x+1} + 9y_x = 0$$

Χαρακτηριστική: $\lambda^2 - 6\lambda + 9 = 0$

Ρίζες : $\lambda_1 = \frac{6 + \sqrt{36 - 36}}{2} = 3 = \lambda_2 = \lambda$

Άρα η λύση της αντίστοιχου ομογενοῦς είναι:

$$y_x^0 = c_1 \cdot 3^x + c_2 \cdot x \cdot 3^x$$

Εξ ἄλλου ισχύει:

$$\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n = 1 - 6 + 9 = 4 \neq 0 \Rightarrow \psi_x = \frac{\beta}{4} = \frac{3}{4}.$$

Επομένως η λύση της γραμμικής είναι:

$$y_x = \frac{3}{4} + c_1 \cdot 3^x + c_2 \cdot x \cdot 3^x$$

Θέτοντας τις αρχικές συνθήκες $y_0=1$ (μέ $x=0$) και $y_1=3$ (μέ $x=1$) παίρνουμε:

$$1 = y_0 = \frac{3}{4} + c_1 \cdot 3^0 + c_2 \cdot 0 \cdot 3^0 \Rightarrow c_1 = 1/4$$

$$3 = y_1 = \frac{3}{4} + c_1 \cdot 3^1 + c_2 \cdot 1 \cdot 3^1 \Rightarrow 3c_1 + 3c_2 = \frac{9}{4} \Rightarrow c_2 = \frac{1}{2}$$

Άρα η λύση της γραμμικής είναι:

$$y_x = \frac{3}{4} + \frac{1}{4} \cdot 3^x + \frac{1}{2} \cdot x \cdot 3^x$$

Παράδειγμα 2.5. Νά λυθεί η εξίσωση:

$$Y_{x+2} - 5Y_{x+1} + 6Y_x = 1$$

Όταν $Y_0 = Y_1 = 0$

Η λύση θα δίνεται από τη σχέση:

$$y_x = \Psi_x + y_x^o$$

* Η αντίστοιχη όμογενής είναι:

$$y_{x+2} - 5y_{x+1} + 6y_x = 0$$

Χαρακτηριστική: $\lambda^2 - 5\lambda + 6 = 0$

Ρίζες : $\lambda_1 = \frac{5 + \sqrt{25 - 24}}{2} = 3$ και $\lambda_2 = 2$.

* Άρα η λύση της αντίστοιχου όμογενοῦς είναι:

$$y_x^o = c_1 \cdot 3^x + c_2 \cdot 2^x$$

Έξ ἄλλου ισχύει:

$$\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n = 1 - 5 + 6 \neq 0$$

Επομένως η μερική λύση θα είναι σύμφωνα με τόν τύπο:

$$y_x = \frac{\beta}{\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n} /, \text{ ὅπου } \beta = 1, \text{ ὁπότε}$$

$$y_x = \frac{1}{2}$$

* Άρα η λύση της γραμμικῆς μὴ όμογενοῦς θα είναι:

$$y_x = \frac{1}{2} + c_1 \cdot 3^x + c_2 \cdot 2^x$$

θέτοντας τὺς ἀρχικὲς συνθήκες $y_0 = 0$ (μὲ $x = 0$) καὶ $y_1 = 0$ (μὲ $x = 1$) ἔχουμε:

$$0 = y_0 = c_1 \cdot 3^0 + c_2 \cdot 2^0 \Rightarrow c_1 + c_2 = 0 \quad (\omega)$$

$$0 = y_1 = c_1 \cdot 3^1 + c_2 \cdot 2^1 \Rightarrow 3c_1 + 2c_2 = 0$$

Λύνοντας τὸ σύστημα α' βαθμοῦ (ω) ἔχουμε $c_1 = 0$ καὶ $c_2 = 0$

* Άρα η λύση της γραμμικῆς είναι: $y_x = \frac{1}{2}$

Παράδειγμα 2.6. Νά λυθεῖ ἡ ἐξίσωση:

$$y_{x+1} + 2y_x - 3y_{x-1} = 5$$

ὅταν $y_0 = y_1 = 1$.

Ἡ ἀρχικὴ ἐξίσωση είναι ἰσοδύναμη μὲ τὴν ἐξῆς:

$$y_{x+2} + 2y_{x+1} - 3y_x = 5$$

Η λύση της δίνεται από τον τύπο:

$$y_x = \psi_x + y_x^0$$

Η αντίστοιχη ομογενής είναι:

$$y_{x+2} + 2y_{x+1} - 3y_x = 0$$

Χαρακτηριστική: $\lambda^2 + 2\lambda - 3 = 0$

Ρίζες : $\lambda_1 = \frac{-2 + \sqrt{4+12}}{2} = 1, \lambda_2 = -3$

Άρα η λύση της αντίστοιχου ομογενοῦς είναι:

$$y_x^0 = c_1 \cdot 1^x + c_2 \cdot (-3)^x = c_1 + c_2 \cdot (-3)^x$$

Εξ άλλου ισχύει:

$$\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} + \alpha_n = 1 + 2 - 3 = 0$$

$$2\alpha_{n-2} + \alpha_{n-1} = 2 \cdot 1 + 2 = 4 \neq 0 \Rightarrow \psi_x = \frac{5x}{4}$$

Επομένως η λύση της γραμμικής είναι:

$$y_x = \frac{5x}{4} + c_1 + c_2 \cdot (-3)^x$$

Θέτοντας τις αρχικές συνθήκες $y_0=1$ (μέ $x=0$) καὶ $y_1=1$ (μέ $x=1$), παίρνουμε:

$$\left. \begin{aligned} 1 = y_0 &= \frac{5 \cdot 0}{4} + c_1 + c_2 \cdot (-3)^0 \Rightarrow c_1 + c_2 = 1 \\ 1 = y_1 &= \frac{5 \cdot 1}{4} + c_1 + c_2 \cdot (-3)^1 \Rightarrow c_1 - 3c_2 = -\frac{1}{4} \end{aligned} \right\} (\varphi)$$

Λύνοντας τὸ σύστημα (φ) ἔχουμε:

$$c_1 = \frac{11}{16} \quad \text{καὶ} \quad c_2 = \frac{5}{16}$$

Άρα η λύση της γραμμικής μὴ ομογενοῦς είναι:

$$y_x = \frac{5x}{4} + \frac{11}{16} + (-3)^x \cdot \frac{5}{16}$$

Γ. ΠΡΟΒΛΗΜΑΤΑ ΚΑΤΑΝΟΜΗΣ (ΠΡΟΒΛΗΜΑΤΑ ΤΥΠΟΥ KUHN)

Στά προβλήματα ζητείται η κατανομή θέσεων σε n υπαλλήλους με τη μέγιστη ολική απόδοση ή η παραγωγή m προϊόντων από n μηχανές με το ελάχιστο ολικό κόστος παραγωγής. Τά δεδομένα των προβλημάτων αυτών είναι οι ικανότητες των εργαζομένων στις m θέσεις ή το κόστος παραγωγής των προϊόντων στις n μηχανές. Έτσι ξεκινάμε πάντοτε από μία γνωστή μήτρα, π.χ. :

Έργαζόμενοι	θ_1	θ_2	θ_3	θ_4	:θέσεις
E_1	8	7	0	1	(δηλαδή ο εργαζόμενος E_3 έχει απόδοση στη θέση θ_4 [σημείωση με 4]).
E_2	3	5	2	3	
E_3	4	6	7	4	
E_4	5	7	2	3	

Αν η μήτρα των δεδομένων μας δεν είναι τετραγωνική (π.χ. π.χ. 3×4), τότε προσθέτουμε πλαστές γραμμές ή στήλες (ανάλογα) με μηδενικά, μέχρις ότου γίνη η μήτρα τετραγωνική, π.χ. :

Προϊόντα	M_1	M_2	M_3	M_4	: Μηχανές		M_2	M_2	M_3	M_4	
Π_1	2	3	4	5		\Rightarrow	<u>2</u>	3	4	5	
Π_2	6	63	4	6			6	<u>3</u>	4	6	
Π_3	7	7	4	7			7	7	<u>4</u>	7	
							Π_4	0	0	0	<u>0</u>

(όπου τό προϊόν Π_4 είναι φανταστικό)

Η τελική λύση που μας δίνει μέγιστη απόδοση (ή ελάχιστο κόστος), ονομάζεται ΑΡΙΣΤΗ ΛΥΣΗ; Έτσι στό παραπάνω πρόβλημα η άριστη λύση είναι:

$$\Pi_1 \rightarrow M_1, \quad \Pi_2 \rightarrow M_2, \quad \Pi_3 \rightarrow M_3 \text{ και } \Pi_4 \rightarrow M_4$$

$$\text{Όλοικό κόστος} = 2+3+4+0 = 0$$

Δηλαδή τό Π_1 προϊόν νά παραχθῆ ἀπό τό M_1 μηχανή, τό Π_2 ἀπό τή M_2 , τό Π_3 ἀπό τή M_3 καί τό Π_4 ἀπό τή M_4 , δηλαδή M θά μείνη ἀχρησιμοποίητη, διότι τό Π ἦτανε φανταστικό.

1. Ἡ μέθοδος τοῦ Kuhh γιά ἐλάχιστο.

Ὅπως ἤδη ἀναφέραμε, ἡ περίπτωση τοῦ νά ζητεῖται τό ἐλάχιστο (κόστος), συνδέεται μέ τήν εὑρεση τῆς ἀριστης κατανομῆς μηχανῶν καί προϊόντων. Ἐδῶ θά πρέπει νά τονισθεῖ ὅτι ἂν μιά μηχανή δέν μπορεῖ ἢ δέν γνωρίζουμε τό κόστος της γιά ἓνα συγκεκριμένο προϊόν, τότε θέτουμε στήν ἀντίστοιχη θέση τῆς μήτρας πού μᾶς δίνεται, τό ∞ , π.χ.:

	M_1	M_2	M_3	M_4
Π_1	3	4	5	4
Π_2	∞	1	3	4
Π_3	2	4	∞	3
Π_4	4	1	5	6

Δηλαδή τό Π_2 αποκλείεται νά παραχθεῖ ἀπό τήν M_1 , καί τό Π_3 ἀπό τήν M_3 .

Γιά νά βροῦμε τήν ἀριστη λύση, ἀφοῦ κάνουμε τή μήτρα πού ἔχουμε τετραγωνική (προσθέτοντας δηλαδή μηδενικά), ἀκολουθοῦμε τόν ἐξῆς ἀλγόριθμο:

ΒΗΜΑ 1. Βρίσκουμε τίς ἐλάχιστες τιμές κάθε στήλης.

π.χ.	M_1	M_2	M_3	M_4
Π_1	4	5	6	7
Π_2	3	5	5	7
Π_3	5	5	5	4
Π_4	2	5	4	2
Ἐλάχ:	2	5	4	2

ΒΗΜΑ 2. Ἀφαιροῦμε τά στοιχεῖα κάθε στήλης ἀπό τό ἐλάχιστο της:

2	1	2	5
1	0	1	5
3	0	1	2
0	0	0	0

ΒΗΜΑ 3. Πλαισιώνουμε όσα περισσότερα μηδενικά μπορούμε, έτσι ώστε σε κάθε γραμμή και στήλη να μην υπάρχουν πάνω από ένα πλαισιούμενο. Τα υπόλοιπα μηδενικά τα διαγράφουμε και γ' αυτό θα τα ονομάζουμε διαγραφόμενα. Η πλαισίωση αρχίζει από τις γραμμές που έχουν τα λιγότερα μηδενικά.

2	1	2	5	
1	0	1	5	(δύο πλαισιούμενα)
3	∅	1	2	
0	∅	∅	∅	

Αν τα πλαισιούμενα μηδενικά είναι τόσα, όσα και τα προϊόντα ή οι μηχανές (δηλαδή όσες οι γραμμές, δηλαδή να υπάρχει από ένα σε κάθε γραμμή), τότε η μέθοδος τελειώνει και η ΑΡΙΣΤΗ λύση αντιστοιχεί στις θέσεις αυτών. Αν όμως τα πλαισιούμενα είναι λιγότερα, προχωράμε στο επόμενο βήμα.

ΒΗΜΑ 4. Σημειώνουμε τις γραμμές που δεν έχουν πλαισιούμενο μηδενικό

2	1	2	5	*
1	0	1	5	
3	∅	1	2*	
0	∅	∅	∅	

4.1) Σημειώνουμε τις στήλες που έχουν διαγραφόμενο μηδενικό σε κάποια από τις γραμμές που έχουμε σημειώσει. Αν δεν σημειωθεί καμιά νέα στήλη πήγαμε στο ΒΗΜΑ 5, αλλιώς συνέχισε.

2	[*] 1	2	5	*
1	0	1	5	
3	∅	1	2	*
0	∅	∅	∅	

4.2) Σημειώνουμε τίς γραμμές πού έχουν πλαισιούμενο μηδενικό σέ κάποια άπό τίς στήλες πού σημειώσαμε καί μετά πηγαίνουμε στό 4.1.

2	[*] 1	2	5	*	
1	0	1	5	*	(στό παράδειγμα,
3	∅	1	2	*	πηγαίνοντας στό
0	∅	∅	∅		4.1 δέν σημειώνε

ται καμμιά νέα

στήλη καί έπομένως πηγαίνουμε στό ΒΗΜΑ 5).

ΒΗΜΑ 5. Διαγράφουμε τίς στήλες πού σημειώσαμε καί τίς γραμμές πού δέν σημειώσαμε. Βρίσκουμε τό μικρότερο στοιχείο τής μήτρας πού άπομένει μετά τίς διαγραφές

2	[*] 1	2	5	*	
1	0	1	5	*	'Ελάχ.στοιχείο: 1
3	∅	1	2	*	
0	∅	∅	∅		

("Αν διαγραφούν όλες οι γραμμές (ή στήλες) αυτό σημαίνει ότι κάπου κάναμε λάθος. Επίσης αν τό ελάχ. στοιχείο είναι τό μηδέν τότε κάπου έχουμε κάνει λάθος.

ΒΗΜΑ 6. Άφαιρούμε τό ελάχ. στοιχείο άπό τίς στήλες πού δέν διαγράψαμε

1	1	1	4
0	0	0	4
2	0	0	1
-1	0	-1	-1

Προσθέτουμε τό ελάχιστο στοιχείο στίς γραμμές πού διαγράψαμε:

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 1 & 1 & 4 \\
 0 & 0 & 0 & 4 \\
 2 & 0 & 0 & 1 \\
 0 & 1 & 0 & 0
 \end{array}$$

Πήγαινε στο βήμα 3 και επανέλαβε όλη τή μέθοδο ξανά, έχοντας όμως σαν γνωστή μήτρα τήν τελευταία πού έχει βρεθῆ από τό βήμα 6.-

Έτσι τό παράδειγμά μας συνεχίζεται ως ἑξῆς:

B.3.:

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 1 & 1 & 4 \\
 \boxed{0} & \emptyset & \emptyset & 4 \quad (\text{τρία πλασιούμενα}) \\
 2 & \boxed{0} & \emptyset & 1 \\
 \emptyset & 1 & \boxed{0} & \emptyset
 \end{array}$$

B.4.:

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 1 & 1 & 4 \quad * \text{ 4.1) Πήγαινε στο B.5.} \\
 \boxed{0} & \emptyset & \emptyset & 4 \\
 2 & \boxed{0} & \emptyset & 1 \\
 \emptyset & 1 & \boxed{0} & \emptyset
 \end{array}$$

B.5.:

$$\begin{array}{cccc}
 1 & 1 & 1 & 4 \quad * \\
 \boxed{0} & \emptyset & \emptyset & 4 \quad \text{ἐλάχ. στοιχείο : 1} \\
 \leftarrow 2 & \boxed{0} & \emptyset & 1 \\
 \leftarrow \emptyset & 1 & \boxed{0} & \emptyset
 \end{array}$$

B.6.:

$$\begin{array}{cccc}
 0 & 0 & 0 & 3 & \Rightarrow & 0 & 0 & 0 & 3 \\
 -1 & -1 & -1 & 3 & & 0 & 0 & 0 & 4 \\
 1 & -1 & -1 & 0 & & 2 & 0 & 0 & 1 \\
 -1 & 0 & -1 & -1 & & 0 & 1 & 0 & 0
 \end{array}$$

B.3.:

$$\begin{array}{cccc}
 \boxed{0} & \emptyset & \emptyset & 3 \\
 \emptyset & \emptyset & \boxed{0} & 4 \quad (\text{τέσσερα πλασιούμενα, ἄρα ἔχουμε βρῆ τήν ἄριστη λύση).} \\
 2 & \boxed{0} & \emptyset & 1 \\
 \emptyset & 1 & \emptyset & \boxed{0}
 \end{array}$$

Ἐπομένως ἡ ἄριστη κατανομή μηχανῶν καί προϊόντων εἶναι:
 $\Pi_1 + M_1$, $\Pi_2 + M_3$, $\Pi_3 + M_2$ καί $\Pi_4 + M_4$ μέ ἐλάχιστο κόστος παραγωγῆς:

$$4+5+5+2 = 16 \text{ χρ. μονάδες}$$

Παράδειγμα 1.1. Νά γίνη η παραγωγή τών $\Pi_1, \Pi_2, \Pi_3, \Pi_4$ από τίς μηχανές M_1, M_2, M_3, M_4, M_5 , μέ βάση τόν πίνακα:

	M_1	M_2	M_3	M_4	M_5
Π_1	6	7	8	9	∞
Π_2	3	6	2	8	3
Π_3	∞	6	1	7	4
Π_4	6	4	3	∞	3

Αφοῦ ἔχουμε πρόβλημα κατανομῆς μεταξύ προϊόντων-μηχανῶν ἔπεται ὅτι ζητεῖται ἐλάχιστο ὄλικο κόστος. Ἐξ' ἄλλου ἡ ἀρχική μήτρα τῶν δεδομένων δέν εἶναι τετραγωνική· γι' αὐτό προσθέτουμε ἕνα ἀκόμη πλά στο πρόῦδον Π_5 :

	M_1	M_2	M_3	M_4	M_5
Π_1	7	7	8	9	∞
Π_2	3	6	3	8	3
Π_3	∞	6	1	7	4
Π_4	6	4	3	∞	3
Π_5	0	0	0	0	0

Ὅποτε ἡ μέθοδος τοῦ $Kuhn$ γιά ἐλάχιστο δύνει:

B.1:

	7	7	8	9	∞
	3	6	3	8	3
	∞	6	1	7	4
	6	4	3	∞	3
	0	0	0	0	0
Ἐλάχ:	0	0	0	0	0

B.2:

	7	7	8	9	∞
	3	6	3	8	3
	∞	6	1	7	4
	6	4	3	∞	3
	0	0	0	0	0

B.3:

7	7	8	9	∞	
3	6	3	8	3	(Ένα πλακισούμενο)
∞	6	1	7	4	
6	4	3	∞	3	
<input type="checkbox"/> 0	\emptyset	\emptyset	\emptyset	\emptyset	

B.4:

7	7	8	9	∞	*	
3	6	3	8	3	*	4.1) Πήγαυνε στο B.5.
∞	6	1	7	4	*	
6	4	3	∞	3	*	
<input type="checkbox"/> 0	\emptyset	\emptyset	\emptyset	\emptyset		

B.5:

7	7	8	9	∞	*	
3	6	3	8	3	*	
∞	6	1	7	4	*	ελάχ.στοιχεύο: 1
6	4	3	∞	3	*	
<input type="checkbox"/> 0	\emptyset	\emptyset	\emptyset	\emptyset		

B.6:

6	6	7	8	∞	5	6	7	8	∞	
2	5	2	7	2	2	5	2	7	2	
∞	5	0	6	3	\Rightarrow	∞	5	0	6	3
5	3	2	∞	2		5	3	2	∞	2
-1	-1	-1	-1	-1		0	0	0	0	0

("Ας μή ξεχνάμε ότι $\infty \pm a = \infty$, α αριθμός)B.3:

6	6	7	8	∞	
2	5	2	7	2	
∞	5	<input type="checkbox"/> 0	6	3	(δύο πλακισούμενα).
5	3	2	∞	2	
<input type="checkbox"/> 0	\emptyset	\emptyset	\emptyset	\emptyset	

B.4:

6	6	7	8	∞	*	4.1) Πήγαμε στο B.5.
2	5	2	7	2	*	
∞	5	<input type="text" value="0"/>	6	3		
5	3	2	∞	2	*	
<input type="text" value="0"/>	\emptyset	\emptyset	\emptyset	\emptyset		

B.5:

6	6	7	8	∞	*	'Ελάχ.στοιχείο: 2
2	5	2	7	2	*	
∞	5	<input type="text" value="0"/>	6	3		
5	3	2	∞	2	*	
<input type="text" value="0"/>	\emptyset	\emptyset	\emptyset	\emptyset		

B.6:

4	4	5	6	∞	4	4	5	6	∞	
0	3	0	5	0	0	3	0	5	0	
∞	3	-2	4	1	\Rightarrow	∞	5	0	6	3
3	1	0	∞	0	3	1	0	∞	0	
-2	-2	-2	-2	-2	0	0	0	0	0	

B.3:

4	4	5	6	∞	
<input type="text" value="0"/>	3	\emptyset	5	\emptyset	
∞	5	<input type="text" value="0"/>	6	3	(τέσσερα πλασιούμενα).
3	1	\emptyset	∞	<input type="text" value="0"/>	
\emptyset	<input type="text" value="0"/>	\emptyset	0	\emptyset	

B.4:

4	4	5	6	∞	*	4.1) Πήγαμε στο B.5.
<input type="text" value="0"/>	3	\emptyset	5	\emptyset		
∞	5	<input type="text" value="0"/>	6	3		
3	1	\emptyset	∞	<input type="text" value="0"/>		
<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="0"/>	\emptyset	\emptyset	\emptyset		

B.5.:

4	4	5	6	∞	*
0	3	0	5	0	
∞	5	0	6	3	
-3	1	0	∞	0	
0	0	0	0	0	

ελάχιστο στοιχείο: 4

B.6.:

0	0	1	2	∞		0	0	1	2	∞
-4	-1	-4	1	-4		0	3	0	5	0
∞	1	-4	2	-1	\Rightarrow	∞	5	0	6	3
-1	-3	-4	∞	-1		3	1	0	∞	0
-4	-4	-4	-4	-4		0	0	0	0	0

B.3.:

\emptyset	0	1	2	∞
0	3	\emptyset	5	\emptyset
∞	5	0	6	3
3	1	\emptyset	∞	0
\emptyset	\emptyset	\emptyset	0	\emptyset

(πέντε πλακισούμενα, άρα έχουμε
βρῆ τήν άριστη λύση).

Επομένως ἡ άριστη κατανομή μηχανῶν-προϊόντων εἶναι:

$$\Pi_1 \rightarrow M_2, \Pi_2 \rightarrow M_1, \Pi_3 \rightarrow M_3, \Pi_4 \rightarrow M_5 \text{ καὶ } \Pi_5 \rightarrow M_4$$

μέ ελάχιστο κόστος παραγωγῆς:

$$7+3+1+3+0 = 14 \text{ χρ. μονάδες.}$$

(Προφανῶς ἡ M_4 θά μείνῃ ἀχρησιμοποίητη, διότι τό Π_5 ἦτανε φανταστικό
προὔζον):Παράδειγμα 1.2. Νά γίνῃ ἡ παραγωγή τῶν $\Pi_1, \Pi_2, \Pi_3, \Pi_4, \Pi_5$
μέ τίς M_1, M_2, M_3, M_4 μέ τό ελάχιστο κόστος, όταν:

	M_1	M_2	M_3	M_4
Π_1	4	8	5	4
Π_2	5	7	6	5
Π_3	4	∞	5	4
Π_4	∞	7	8	9
Π_5	6	4	∞	5

Γιά να γίνει ή μήτρα τετραγωνική προσθέτουμε μία ακόμη φανταστική μηχανή M_5 .

	M_1	M_2	M_3	M_4	M_5
Π_1	4	8	5	4	0
Π_2	5	7	6	5	0
Π_3	4	∞	5	4	0
Π_4	∞	7	8	9	0
Π_5	6	4	∞	5	0

Όποτε ή μέθοδος Kuhn (για ελάχιστο) δίδει:

B.1:

4	8	5	4	0
5	7	6	5	0
4	∞	5	4	0
∞	7	8	9	0
6	4	∞	5	0

'Ελαχ.: 4 4 5 4 0

B.2.:

0	4	0	0	0
1	3	1	1	0
0	∞	0	0	0
∞	3	3	5	0
2	0	∞	1	0

B.3:

0	4	\emptyset	\emptyset	\emptyset
1	3	1	1	0
\emptyset	∞	0	\emptyset	\emptyset
∞	3	3	5	\emptyset
2	0	∞	1	\emptyset

(τέσσερα πλακισούμενα)

B.4:

0	4	\emptyset	\emptyset	\emptyset
1	3	1	1	0
\emptyset	∞	0	\emptyset	\emptyset
∞	3	3	5	\emptyset
2	0	∞	1	\emptyset

4.1):

0	4	\emptyset	\emptyset	*
1	3	1	1	0
\emptyset	∞	\emptyset	0	\emptyset
∞	3	3	5	\emptyset *
2	0	∞	1	\emptyset

\Rightarrow

*

4.2);

$\boxed{0}$	4	\emptyset	\emptyset	\emptyset	*
1	3	1	1	$\boxed{0}$	*
\emptyset	∞	\emptyset	$\boxed{0}$	\emptyset	
∞	3	3	5	\emptyset	*
2	$\boxed{0}$	∞	1	\emptyset	

4.1): Πήγαυε στο Β.5.)

B.5:

0	4	0	0	0	*
1	3	1	1	0	*
0	∞	0	0	0	
∞	3	3	5	0	*
2	0	∞	1	0	

Ελάχ. στοιχείο: 1

B.6:

-1	3	-1	-1	0	0	4	0	0	1
0	2	0	0	0	0	2	0	0	0
-1	∞	-1	-1	0	\Rightarrow	0	∞	0	1
∞	2	2	4	0		∞	2	2	4
1	-1	∞	0	0		2	0	∞	1

B.3:

$\boxed{0}$	4	\emptyset	\emptyset	1
\emptyset	2	$\boxed{0}$	\emptyset	\emptyset
\emptyset	∞	\emptyset	$\boxed{0}$	1
∞	2	2	4	$\boxed{0}$
2	0	∞	1	1

(πέντε πλασιούμενα, άρα έχουμε βρή την άριστη λύση).

Επομένως ο συνδυασμός που δύνει ελάχιστο κόστος είναι;

$$\Pi_1 \rightarrow M_1, \quad \Pi_2 \rightarrow M_3, \quad \Pi_3 \rightarrow M_4, \quad \Pi_4 \rightarrow M_5 \quad \text{καί} \quad \Pi_5 \rightarrow M_2$$

μέ κόστος:

$$4+6+4+0+4 = 18 \text{ χρημ. μονάδες.}$$

(Όπωςδήποτε το προϊόν Π_4 δεν θα παραχθεί καθόλου διότι η μηχανή M_5 ήτανε φανταστική).

Υπάρχουν περιπτώσεις που μπορούμε να βρούμε περισσότερες από μιά άριστες λύσεις. Όμως όλες αυτές οι άριστες λύσεις δύνουν πάντοτε το ίδιο ελάχιστο όλικό κόστος. Έτσι μιά άλλη άριστη λύση στο παράδειγμα μας είναι:

$$\Pi_1 \rightarrow M_1, \Pi_2 \rightarrow M_4, \Pi_3 \rightarrow M_3, \Pi_4 \rightarrow M_5 \text{ και } \Pi_5 \rightarrow M_2$$

Μέ ελάχ.: κόστος: $4+5+5+0+4 = 18$ χρημ. μονάδες.

2. Ἡ μέθοδος τοῦ Kuhn γιά μέγιστο.

Στά προβλήματα τοῦ Kuhn ζητεῖται τό μέγιστο (μέγιστη ἀπόδοση), ὅταν ἔχουμε ἐργαζομένους-θέσεις. Ἐδῶ θά πρέπει νά τονισθεῖ, ὅτι ὅταν δέν πρέπει ἢ δέν μπορεῖ ἕνας ἐργαζόμενος νά πάρει κάποια θέση, τότε θέτουμε σάν ἀντίστοιχη ἀπόδοση τό $-\infty$, π.χ.:

	θ_1	θ_2	θ_3	
E_1	8	9	7	(δηλαδή ὁ E_2 δέν μπορεῖ νά πάρει τή θέση θ_1).
E_2	$-\infty$	7	7	
E_3	6	6	6	

Τά προβλήματα αὐτά λύνονται ὅπως ἀκριβῶς καί τά προβλήματα τοῦ ἐλαχίστου, ἀφοῦ ὅμως πιό μπροστά ἀφαιρέσουμε ὅλα τά στοιχεία τῆς γνωστῆς μήτρας ἀπό τό μέγιστό τῆς στοιχειῶ.

Παράδειγμα 2.1.

Ζητεῖται ἡ ἀριστη κατανομή τοῦ προσωπικοῦ ἄν ἰσχύει:

	θ_1	θ_2	θ_3	θ_4	θ_5
E_1	8	5	7	6	5
E_2	9	$-\infty$	8	3	7
E_3	7	3	2	1	5
E_4	1	6	9	4	7

Εἶναι πρόβλημα μεγίστου, ὁῦτι ἔχουμε ἐργαζομένους-θέσεις. Κάνουμε τήν τήν μήτρα τῶν ἀποδόσεων πού ἔχει δοθεῖ, τετραγωνική:

	θ_1	θ_2	θ_3	θ_4	θ_5	
E_1	8	5	7	6	5	
E_2	9	$-\infty$	8	3	7	Μέγιστο στοιχείο μήτρας: 9
E_3	7	3	2	1	5	
E_4	1	6	9	4	7	
E_5	0	0	0	0	0	

Αφαιρούμε όλα τα στοιχεία της μήτρας από το 9:

1	4	2	3	4
0	∞	1	6	2
2	6	7	8	4
8	3	0	5	2
9	9	9	9	9

Οπότε ο αλγόριθμος του Kuhn δίνει:

B.1:

1	4	2	3	4
0	∞	1	6	2
2	6	7	8	4
8	3	0	5	2
9	9	9	9	9

Ελάχ.: 0 3 0 3 2

B.2:

1	1	2	0	2
0	∞	1	3	0
2	3	7	5	2
8	0	0	2	0
9	6	9	6	7

B.3:

1	1	2	0	2
0	∞	1	3	0
2	3	7	5	2
8	0	0	2	0
9	6	9	6	7

(τρία πλακισιόμενα)

B.4:

1	1	2	$\boxed{0}$	2
$\boxed{0}$	∞	1	3	\emptyset
2	3	7	5	2 *
8	$\boxed{0}$	\emptyset	2	\emptyset
9	6	9	6	7 *

4.1) Πήγαυνε στό Β.5.

 \Rightarrow B.5:

1	1	2	0	2
0	∞	1	3	0
2	3	7	5	2*
8	0	0	2	0
9	6	9	6	7 *

'Ελάχ. στοιχεῖο: 2

B.6:

-1	-1	0	-2	0	1	1	2	0	2
-2	∞	-1	1	-2	0	$-\infty$	1	3	0
0	1	5	3	0	0	1	5	3	0
6	-2	-2	0	-2	8	0	0	2	0
7	4	7	4	5	7	4	7	4	5

B.3:

1	1	2	$\boxed{0}$	2
$\boxed{0}$	∞	1	3	\emptyset
\emptyset	1	5	3	$\boxed{0}$
8	$\boxed{0}$	\emptyset	2	\emptyset
7	4	7	4	5

(τέσσερα πλαισιούμενα)

B.4:

1	1	2	$\boxed{0}$	2
$\boxed{0}$	∞	1	3	\emptyset
\emptyset	1	5	3	$\boxed{0}$
8	$\boxed{0}$	\emptyset	2	\emptyset
7	4	7	4	5 *

4.1) Πήγαυνε στό Β.5.

B.5:

1	1	2	0	2
0	∞	1	3	0
0	1	5	3	0
8	0	0	2	0
7	4	7	4	5*

'Ελάχισ. στοιχείο : 4

B.6:

-3	-3	-2	-4	-2
-4	∞	-3	-1	-4
-4	-3	1	-1	-4
4	-4	-4	-2	-4
3	0	3	0	1

 \Rightarrow

1	1	2	0	2
0	∞	1	3	0
0	1	5	3	0
8	0	0	2	0
3	0	3	0	1

B.3:

1	1	2	0	2
0	∞	1	3	\emptyset
\emptyset	1	5	3	0
8	\emptyset	0	2	\emptyset
3	0	3	\emptyset	1

(πέντε κλειστούμενα, άρα έχουμε βρει την άριστη λύση).

'Επομένως ο άριστος συνδυασμός είναι:

$$E_1 + \theta_4, E_2 + \theta_1, E_3 + \theta_5, E_4 + \theta_3, E_5 + \theta_2$$

μέγιστη όλικη απόδοση:

$$6+9+5+9+0 = 29 \text{ μονάδες απόδοσης.}$$

(Προφανώς η θέση θ_2 θά μείνει κενή, διότι ο E_5 είναι φανταστικός).Παράδειγμα 2.2.

Ζητείται η κατανομή προσωπικού στις θέσεις με βάση τον πίνακα:

	θ_1	θ_2	θ_3	θ_4
E_1	6	2	2	8
E_2	4	1	9	3
E_3	6	$-\infty$	5	9
E_4	3	3	8	9
E_5	7	4	$-\infty$	2
E_6	8	3	8	2

Είναι περίπτωση μέγιστου διότι έχουμε εργαζομένους-θέσεις. Κάνουμε τη μήτρα που έχει δοθεί τετραγωνική προσθέτοντας δύο ακόμη (πλαστές) θέσεις, τις θέσεις θ_5 και θ_6 :

	θ_1	θ_2	θ_3	θ_4	θ_5	θ_6	
E_1	6	2	2	8	0	0	
E_2	4	1	9	3	0	0	Μέγιστο στοιχείο της μήτρας: 9
E_3	6	$-\infty$	5	9	0	0	
E_4	3	3	8	9	0	0	
E_5	7	4	$-\infty$	2	0	0	
E_6	8	3	9	2	0	0	

Αφαιρούμε όλα τα στοιχεία της μήτρας από το 9 και έχουμε:

3	7	7	1	9	9
5	8	0	6	9	9
3	∞	4	0	9	9
6	6	1	0	9	9
2	5	∞	7	9	9
1	6	1	7	9	9

Όπότε ο αλγόριθμος του Kuhn δίνει:

B.1:

3	7	7	1	9	9
5	8	0	6	9	9
3	∞	4	0	9	9
6	6	1	0	9	9
2	5	∞	7	9	9
1	6	1	7	9	9

Έλαχ: 1 5 0 0 9

B.2:

2	2	7	1	0	0
4	3	0	6	0	0
2	∞	4	0	0	0
5	1	1	0	0	0
1	0	∞	7	0	0
0	1	1	7	0	0

Τό ὅτι κάθε ἐργαζόμενος θά καταλάβει μία θέση ἢ καμία, δύνει τούς περιορισμούς:

$$\sum_j x_{ij} \leq 1, \text{ γιά κάθε } i = 1, 2, \dots, n$$

(ii) Ἄν $n \leq m$. Τότε κάθε ἐργαζόμενος θά πρέπει ἀναγκαστικά νά καταλάβει κάποια θέση, ἐνῶ μερικές θέσεις θά μένουν κενές.

Ἔτσι παίρνουμε γιά τύς θέσεις τούς περιορισμούς:

$$\sum_i x_{ij} \leq 1, \text{ γιά κάθε } j=1, 2, \dots, m$$

Ἐνῶ γιά τούς ἐργαζόμενους, τούς περιορισμούς:

$$\sum_j x_{ij} = 1, \text{ γιά κάθε } i=1, 2, \dots, n$$

(*Ἡ ἴδια θεωρητική ἄσκηση μπορεῖ νά διατυπωθεῖ γιά μηχανές καί προϋόντα. Στήν περίπτωση αὐτή ζητᾶμε τό ἐλάχιστο τῆς ἀντικειμενικῆς συνάρτησεως).

Δ. ΓΡΑΜΜΙΚΑ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΑ (ΜΕΘΟΔΟΣ SIMPLEX)

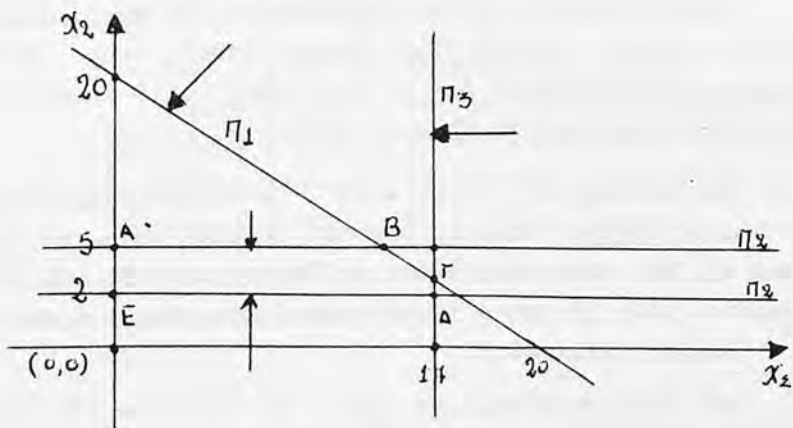
1. Λύση Γραμμικῶν Προγραμμάτων με δύο μεταβλητές.

Σε κάθε γραμμικό πρόγραμμα έχουμε να ελαχιστοποιήσουμε ή να μεγιστοποιήσουμε μία συνάρτηση $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = f(x)$ που ονομάζεται αντικειμενική συνάρτηση, όταν λίσχύνουν συγχρόνως μερικοί γραμμικοί περιορισμοί, που δίνονται υπό μορφή άνισοτήτων ή καί ίσοτήτων, π.χ.:

$$\begin{aligned} \min f &= 50x_1 + 300x_2 && \text{(άντικειμενική συνάρτηση } f(x)) \\ x_1 + x_2 &\leq 20 && \text{(περιορισμός 1)} \\ 2 \leq x_2 &\leq 5 && \text{(περιορισμός 2)} \\ x_1 &\leq 17 && \text{(περιορισμός 3)} \\ x_1, x_2 &\geq 0 && \text{(περιορισμός 4)} \end{aligned}$$

Παρατηρούμε ότι καί η f καί οι περιορισμοί είναι εκφράσεις πρώτου βαθμού. Άρα έχουμε ένα γραμμικό πρόγραμμα με δύο μεταβλητές, τό όποιο μπορούμε να τό λύσουμε ως έ εξής:

(α) Σχεδιάζουμε τούς δύο άξονες συντεταγμένων (ως πρὸς τίς δύο μεταβλητές. Σχεδιάζουμε τούς περιορισμούς:



Περιορισμός 1: $x_1 + x_2 \leq 20$. Τόν κάνουμε ισότητα:

$$x_1 + x_2 = 20 \implies \text{αν } x_1 = 0 \implies x_2 = 20 \text{ και}$$

ιν $x_2 = 0 \implies x_1 = 20$. Έπομένως ενώνουμε τά σημεία, $(0, 20)$, $(20, 0)$. Στη συνέχεια, γνωρίζουμε ότι κάθε ανισότητα χωρίζει τό επίπεδο σέ δύο μέρη μέ διαχωριστικά σύνορα τήν αντίστοιχη ισότητά της. Για νά βρούμε ποιό από τά δύο μέρη τήν έπαληθεύει, άρκεϊ νά έξετάσουμε αν τό σημείο $(0, 0)$, (δηλαδή $x_1=0, x_2=0$), τήν έπαληθεύει ή όχι. "Αν τήν έπαληθεύει, τότε ή ανισότητα άληθεύει στό τμήμα έκείνο τοῦ επιπέδου πού περιλαμβάνει τό $(0, 0)$, άλλιῶς στό υπόλοιπο τμήμα.

"Εστω λοιπόν $x_1=0, x_2=0 \implies 0+0=0 \leq 20$ άληθές

"Αρα ο περιορισμός 1 άληθεύει στό τμήμα έκείνο τοῦ επιπέδου πού περιλαμβάνει τό $(0, 0)$.

Περιορισμός 2: $x_1 \geq 2$ και $x_2 \leq 5$.

Στήν ουσία είναι ένας διπλός περιορισμός. Οι αντίστοιχες ισότητες είναι $x_1=2$ και $x_2=5$ οι οποίες είναι πολύ εύκολο νά χαραχθούν στό επίπεδο (κάθετες στόν άξονα τών x_2). Παρατηρούμε, ότι αν $x_2=0$ τότε $0 \geq 2$ ψέμα και $0 \leq 5$ άληθές. "Αρα τό $x_2 \geq 2$ δέν περιλαμβάνει τό $(0, 0)$ ενώ τό $x_2 \leq 5$ τό περιλαμβάνει.

Περιορισμός 3: $x_1 \leq 17$. Χαράσσουμε τήν αντίστοιχη ισότητα $x_1=17$, (πού θά είναι βέβαια κάθετη στόν άξονα τών x_1). Παρατηρούμε, ότι αν $x_1=0$ τότε $0 \leq 17$ άληθές. "Αρα τό $x_1 \leq 17$ περιέχει τό σημείο $(0, 0)$.

Περιορισμός 4: $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$. 'Ο περιορισμός αυτός, (ο οποίος σχεδόν πάντοτε υπάρχει σέ κάθε γραμμικό πρόγραμμα), μάς πληροφορεϊ, ότι άπ'όλο τό επίπεδο μάς ένδιαφέρει μόνο τό πρώτο τεταρτημόριό του, όπου μόνον έκει ισχύει $x_1, x_2 \geq 0$.

(β) Γραμμοσιάζουμε τό τμήμα τοῦ επιπέδου πού ισχύουν όλοι οι περιορισμοί. "Ετσι παίρνουμε ένα κυρτό πο-

λύγων (κλειστό ή άνοικτό). Υπολογίζουμε τής συντεταγμένες τών κορυφών του πολυγώνου.

Στό παράδειγμά μας προκύπτει τό κλειστό πολύγωνο:
(ΑΒΓΔΕ)

Οί συντεταγμένες του Α είναι $x_1=0$, $x_2=5 \Rightarrow A(0,5)$

Οί συντεταγμένες του Β προκύπτουν σάν τομή τών εύθειών:

$$x_2=5 \text{ και } x_1+x_2=20$$

Λύνουμε τό σύστημα και έχουμε $x_1=15$ και $x_2=5 \Rightarrow B(15,5)$

Οί συντεταγμένες του Γ προκύπτουν άπό τήν τομή τών εύθειών:

$$x_1 = 17 \text{ και } x_1+x_2 = 20$$

Λύνουμε τό σύστημα και έχουμε $x_1=17$ και $x_2=3 \Rightarrow$

$\Gamma(17,3)$.

Οί συντεταγμένες του Δ προκύπτουν άπό τήν τομή τών εύθειών $x_1 = 17$ και $x_2 = 2$

Άρα $x_1 = 17$ και $x_2 = 2 \Rightarrow \Delta(17,2)$

Οί συντεταγμένες του Ε είναι $x_1=0$ και $x_2=2 \Rightarrow E(0,2)$.

(γ) Αντικαθιστούμε τής τιμές τών συντεταγμένων κάθε κορυφής του πολυγώνου στήν αντικειμενική συνάρτηση. Εκείνη ή κορυφή που έλαχιστοποιεί (ή μεγιστοποιεί, άν ζητάμε maximum) τήν αντικειμενική συνάρτηση $f(x)$, δίνει και τήν ΑΡΙΣΤΗ λύση.

Στό παράδειγμά μας έχουμε:

$$f(A) = f(0,5) = 50 \cdot 0 + 300 \cdot 5 = 1500$$

$$f(B) = f(15,5) = 50 \cdot 15 + 300 \cdot 5 = 750 + 1500 = 2250$$

$$f(\Gamma) = f(17,3) = 50 \cdot 17 + 300 \cdot 3 = 850 + 900 = 1750$$

$$f(\Delta) = f(17,2) = 50 \cdot 17 + 300 \cdot 2 = 850 + 600 = 1450$$

$$f(E) = f(0,2) = 50 \cdot 0 + 300 \cdot 2 = 600$$

Άρα $\min f(x) = f(E) = 600$ και $x_1=0$, $x_2=2$ είναι ή άριστη λύση του προγράμματος.

Παράδειγμα 1.1. Νά βρεθί ή άριστη λύση του προγράμματος
 $\min f = 4x_1 + 3x_2$

μέ τούς περιορισμούς:

$$x_1 - x_2 \leq 1 \quad (\text{περιορισμός 1})$$

$$x_1 + x_2 \geq 3 \quad (\text{Π. 2})$$

$$x_1, x_2 \geq 0 \quad (\text{Π. 3})$$

(α) Σχεδιάζουμε τούς περιορισμούς στο επίπεδο.

Περιορισμός 1: $x_1 - x_2 \leq 1$

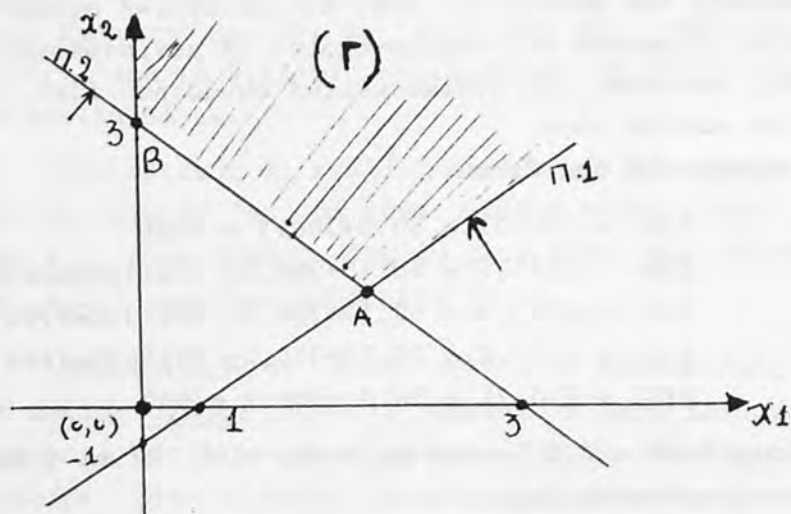
Ἡ ἀντίστοιχη ἰσότητα εἶναι $x_1 - x_2 = 1 \Rightarrow$ (ἂν $x_1 = 0 \Rightarrow x_2 = -1$) καὶ (ἂν $x_2 = 0 \Rightarrow x_1 = 1$). Ἄρα περνᾶει ἀπὸ τὰ σημεῖα $(0, -1)$, $(1, 0)$. θέτουμε $(x_1, x_2) = (0, 0)$ καὶ ἔχουμε $0 - 0 \leq 1$ ἀληθές. Ἄρα τὸ $(0, 0)$ ἐπαληθεύει τὸν Π. 1.

Περιορισμός 2: $x_1 + x_2 \geq 3$

Ἡ ἀντίστοιχη ἰσότητα εἶναι $x_1 + x_2 = 3 \Rightarrow$ (ἂν $x_1 = 0 \Rightarrow x_2 = 3$) καὶ (ἂν $x_2 = 0 \Rightarrow x_1 = 3$). Ἄρα περνᾶει ἀπὸ τὰ σημεῖα $(0, 3)$, $(3, 0)$. θέτουμε στὸν Π. 2, $(x_1, x_2) = (0, 0)$ καὶ ἔχουμε $0 + 0 \geq 3$ ψέμα. Ἄρα τὸ $(0, 0)$ δὲν ἐπαληθεύει τὸν Π. 2.

Περιορισμός 3: $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$.

Περιοριζόμαστε στὸ πρῶτο τεταρτημόριο τῶν ἀξόνων.



(β) Ὅποτε προκύπτει ἓνα ἀνοικτὸ πολύγωνο με κορυφές τὺς A καὶ B. Οἱ συντεταγμένες τοῦ A προκύπτουν σάν τομῆ τῶν

εὐθειῶν:

$$x_1 - x_2 = 1 \quad \text{καὶ} \quad x_1 + x_2 = 3$$

Λύνουμε τὸ σύστημα καὶ ἔχουμε $x_1 = 2$, $x_2 = 1 \Rightarrow A(2, 1)$.

Οἱ συντεταγμένες τοῦ B εἶναι $x_1 = 0$, $x_2 = 3 \Rightarrow B(0, 3)$.

(γ) Ἴσχύουν τὰ ἑξῆς:

$$f(A) = f(2, 1) = 4 \cdot 2 + 3 \cdot 1 = 11$$

$$f(B) = f(0, 3) = 4 \cdot 0 + 3 \cdot 3 = 9$$

$$\min f = f(B) = 9 \quad \text{μὲ} \quad x_1 = 0 \quad \text{καὶ} \quad x_2 = 3.$$

Π α ρ α τ ῆ ρ η σ η. Ἐάν στο παραπάνω

$\max f$ ἀντὶ τὸ $\min f$, τότε ἐπειδὴ τὸ πολύγωνο ποὺ προκύπτει εἶναι ἀνοιχτὸ προκύπτει, ὅτι θὰ ὑπάρχει κάποια κορυφή τοῦ Γ στοῦ ἀπειρομέ συντεταγμένες $x_1 = x_2 = +\infty$. Καὶ ἐπομένως θὰ ἴσχύει: $\max f = f(\Gamma) = +\infty$

Παράδειγμα 1.2. Νὰ βρεθεῖ ἡ ἀριστη λύση τοῦ προγράμματος:

$$\max f = x_1 + x_2$$

μὲ τοὺς περιορισμούς:

$$x_1 \leq 3 \quad (\text{Π.1})$$

$$-2x_1 + x_2 \leq 1 \quad (\text{Π.2})$$

$$x_1 + x_2 \leq 3 \quad (\text{Π.3})$$

α) Σχεδιάζουμε τοὺς περιορισμούς στοῦ ἐπίπεδο.

Περιορισμός 1: $x_1 \leq 3$

Ἡ ἀντίστοιχη ἰσότητα $x_1 = 3$ δίνει εὐθεῖα κάθετη στόν ἄξονα τῶν x_1 .

Ἐάν $(x_1, x_2) = (0, 0)$, τότε ἔχουμε $0 \leq 3$ ἀληθές. Ἐπειδὴ ὁ Π.1 περιλαμβάνει τὸ σημεῖο $(0, 0)$.

Περιορισμός 2: $-2x_1 + x_2 \leq 1$.

Ἡ ἀντίστοιχη ἰσότητα $-2x_1 + x_2 = 1$ δίνει:

$$\text{ἂν } x_1 = 0 \Rightarrow x_2 = 1 \quad \text{καὶ} \quad \text{ἂν } x_2 = 0 \Rightarrow x_1 = -1/2$$

Ἐπειδὴ περνᾶει ἀπὸ τὰ σημεῖα $(0, 1)$ καὶ $(-1/2, 0)$. Ἐάν $(x_1, x_2) = (0, 0)$,

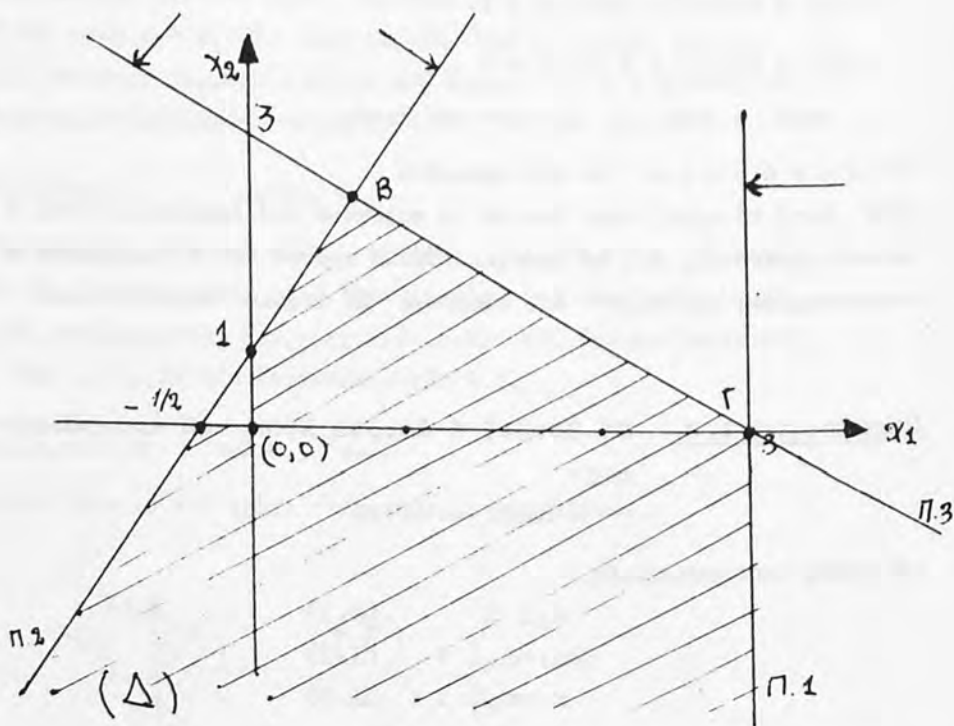
τότε ἔχουμε $-0 + 0 \leq 1$ ἀληθές. Ἐπειδὴ ὁ Π.2 περιλαμβάνει τὸ σημεῖο $(0, 0)$.

Περιορισμός 3: $x_1 + x_2 \leq 3$

Ἡ ἀντίστοιχη ἰσότητα $x_1 + x_2 = 3$ δύνει:

ἂν $x_1 = 0 \Rightarrow x_2 = 3$, καὶ ἂν $x_2 = 0 \Rightarrow x_1 = 3$.

Ἄρα περνάει ἀπὸ τὰ σημεῖα $(0, 3)$ καὶ $(3, 0)$. Ἄν $(x_1, x_2) = (0, 0)$, τότε ἔχουμε $0 + 0 \leq 3$ ἀληθές. Ἄρα ὁ Π.3 περιλαμβάνει τὸ σημεῖο $(0, 0)$.



(β) Ὄποτε προκύπτει τὸ ἀνοικτὸ πολύγωνο μέ κορυφές τῖς Β καὶ Γ. Οἱ συντεταγμένες τοῦ Β προκύπτουν σάν τομὴ τῶν εὐθειῶν:

$$-2x_1 + x_2 = 1 \quad \text{καὶ} \quad x_1 + x_2 = 3$$

Λύνουμε τὸ σύστημα καὶ ἔχουμε $x_1 = 2/3$, $x_2 = 7/3 \Rightarrow B(\frac{2}{3}, \frac{7}{3})$.

Οἱ συντεταγμένες τοῦ Γ εἶναι $x_1 = 3$, $x_2 = 0 \Rightarrow \Gamma(3, 0)$.

(γ) Ἴσχύουν τὰ ἑξῆς:

$$f(B) = f\left(\frac{2}{3}, \frac{7}{3}\right) = \frac{2}{3} \cdot 1 + \frac{7}{3} \cdot 1 = \frac{9}{3} = 3$$

$$f(\Gamma) = f(3,0) = 3 \cdot 1 + 0 \cdot 1 = 3$$

Άρα ισχύει $\max f = f(\Gamma) = f(B) = 3$. Έπομένως και κάθε-σημείο του εύθυγράμμου τμήματος (ΒΓ) θα ΔΙΝΕΙ MAXIMUM. Αυτή η περίπτωση ονομάζεται ΑΠΕΙΡΙΑ ΛΥΣΕΩΝ, διότι τό (ΒΓ) έχει ως γνωστόν άπειρο πλήθος, σημείων

Π α ρ α τ ή ρ η σ η. " Αν στό παραπάνω παράδειγμα ζητούσαμε τό $\min f$ τότε στό άνοικτό πολύγωνο υπάρχει κάποια κορυφή Δ μέ $x_1=x_2=-\infty$. Όπότε $\min f = -\infty$

Π α ρ α τ ή ρ η σ η. " Αν έχουμε τρεις μεταβλητές x_1, x_2, x_3 τότε μπορούμε ν' ακολουθήσουμε τήν ίδια μέθοδο στους τρεις άξονες. Όμως παρουσιάζονται δυσκολίες στό σχήμα και γι' αυτό συνιστούμε στήν περίπτωση αυτή νά βρίσκουμε τήν άριστη λύση μέ τήν μέθοδο SIMPLEX πού αναφέρεται στή συνέχεια.

2. Λύση Γραμμικών Προγραμμάτων μέ SIMPLEX.

Τήν μέθοδο SIMPLEX τήν ακολουθοῦμε όταν έχουμε νά βροῦμε άριστη λύση γραμμικοῦ προγράμματος μέ πάνω από δύο μεταβλητές, Π.χ.

$$\max f = -x_1 - x_2 - x_3$$

$$x_1 + x_2 + x_3 \leq 2 \quad (\text{Π.1})$$

$$x_1 \geq x_2 \quad (\text{Π.2})$$

$$x_3 \leq 1 \quad (\text{Π.3})$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0 \quad (\text{Π.4})$$

Η μέθοδος SIMPLEX άπαιτεῖ τά εξής κατά σειρά βήματα:

α) " Αν ζητάμε $\max f$ τότε αλλάζουμε όλα τά πρόσημα τής f και έπομένως προκύπτει μιá νέα συνάρτηση g , τής οποίας σητάμε πλέον τό $\min g$.

$$\min g = x_1 + x_2 + x_3$$

(β) Μετατρέπουμε όλους τούς περιορισμούς (έκτός από τόν Π.4) σέ ισότητες βάζοντας νέες μεταβλητές πού όνομά ζονται ΧΑΛΑΡΕΣ. "Έτσι, αν κάποιος περιορισμός είναι \leq τότε τού προσθέτουμε μιά χαλαρή μεταβλητή γιά νά γίνη $=$, ενώ αν είναι \geq τού αφαιρούμε. Τίς χαλαρές μεταβλητές πού θά βάλουμε στους περιορισμούς, τούς προσθέτουμε στήν αντικειμενική συνάρτηση μέ συντελεστή τό μηδέν.

$$\text{min } g = x_1 + x_2 + x_3 + 0 \cdot x_4 + 0 \cdot x_5 + 0 \cdot x_6$$

$$x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 2 \quad (\text{Π.1})$$

$$x_1 - x_2 - x_5 = 0 \quad (\text{Π.2})$$

$$x_3 + x_6 = 1 \quad (\text{Π.3})$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \geq 0 \quad (\text{Π.4})$$

(γ) 'Ορίζουμε τά γνωστά διανύσματα καί μήτρες :

$C = (c_1, c_2, \dots, c_n)$, όπου c_i οί συντελεστές τών μεταβλητῶν στήν αντικειμενική συνάρτηση.

$A = (a_{ij})$ μέ γραμμές ὅσοι οί περιορισμοί (έκτός τού Π.4) καί στήλες ὅσες οί μεταβλητές, όπου τό a_{ij} θά ἔχει τιμή τόν συντελεστή τῆς μεταβλητῆς x_j στόν i περιορισμό. (Προφανῶς, αν κάποια μεταβλητή δέν ὑπάρχει σέ κάποιο περιορισμό, τότε τό $a_{ij} = 0$).

ij

A_1, A_2, \dots, A_j εἶναι οί στήλες τῆς μήτρας A .

$B = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_\lambda \end{bmatrix}$ όπου τό b_i εἶναι ὁ σταθερός ὄρος τού i περιορισμοῦ. Τά b_1, \dots, b_λ πρέπει ἀναγκαστικά νά εἶναι ΜΕΓΑΛΥΤΕΡΑ ἢ ΙΣΑ τού μηδενός.

"Έτσι στό παράδειγμά μας ἔχουμε:

$$C = (1, 1, 1, 0, 0, 0)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{καί} \quad B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$A_1 \quad A_2 \quad A_3 \quad A_4 \quad A_5 \quad A_6$

(δ) Παρατηρούμε στη μήτρα A αν υπάρχουν στήλες που μπορούν να αποτελέσουν μοναδιαία μήτρα, δηλαδή μία στήλη

της μορφής $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$, μία άλλη $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$, κ.λ.π., και τέλος μία της μορφής $\begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$. Οι στήλες που μας λείπουν επισυνάπτονται στα δεξιά της A . Κάθε όμως στήλη που επισυνάπτεται, προϋποθέτει την πρόσθεση μιας νέας μεταβλητής στον αντίστοιχο περιορισμό. Έτσι αν επισυνάψουμε την

$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$, τότε πρέπει να βάλουμε μία νέα μεταβλητή στον δεύτερο περιορισμό, δηλαδή εκεί που είναι η μονάδα στη στήλη. Τέλος, αυτές οι νέες δηλαδή εκεί που είναι η μονάδα στη στήλη. Τέλος, αυτές οι νέες μεταβλητές ονομάζονται ΤΕΧΝΙΚΕΣ μεταβλητές που έχουν συντελεστή στην αντικειμενική συνάρτηση τό W , όπου $W \rightarrow +\infty$.

Έτσι στο παράδειγμά μας, παρατηρούμε ότι η μήτρα A για να περιέχει μοναδιαία μήτρα θα πρέπει να υπάρχουν οι στήλες:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Παρατηρούμε ότι η A_4 και A_6 δίνουν την πρώτη και την τρίτη στήλη. Έπομένως λείπει η στήλη $\begin{bmatrix} 0 \\ - \\ 0 \end{bmatrix}$. Αυτό σημαίνει ότι πρέπει να βάλουμε στο δεύτερο περιορισμό μία νέα μεταβλητή:

$$\text{ming} = x_1 + x_2 + x_3 + 0 \cdot x_4 + 0 \cdot x_5 + 0 \cdot x_6 + W \cdot x_7$$

$$x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 2$$

$$x_1 - x_2 - x_5 + x_7 = 0$$

$$x_3 + x_6 = 1$$

$$x_j \geq 0, \quad j=1, 2, \dots, 7$$

και επομένως:

$$C = (1, 1, 1, 0, 0, 0, W)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{και } B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$A_1 \quad A_2 \quad A_3 \quad A_4 \quad A_5 \quad A_6 \quad A_7$

(ε) Κατασκευάζουμε τον πρώτο πίνακα της μεθόδου SIMPLEX, όπου οι "στήλες βασικής" (Σ.Β.), είναι κατά ΑΥΣΤΗΡΗ ΣΕΙΡΑ οι στήλες της μοναδιαίας μήτρας μέσα στη μήτρα A, ενώ οι τιμές του κ είναι τα αντίστοιχα c_j που αντιστοιχούν στις μεταβλητές που αποτελούν τις στήλες της βασικής λύσεως.

u	Σ.Β	B	1	1	1	0	0	0	W	
			A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅	A ₆	A ₇	Συντελεστές
0	A ₄	2	1	1	1	1	0	0	0	1
W	A ₇	0	1	-1	0	0	-1	0	1	1
0	A ₆	1	0	0	1	0	0	1	0	0
		δ_j	1-W	+	+	0	+	0	0	

Τά δ_j προκύπτουν από τον κάτωθι:

$$\delta_j = c_j - \kappa \cdot A_j$$

"Έτσι στο παράδειγμά μας ισχύει:

$$\delta_1 = c_1 - u \cdot A_1 = 1 - (0 \cdot 1 + W \cdot 1 + 0 \cdot 0) = 1 - W$$

$$\delta_2 = c_2 - u \cdot A_2 = 1 - (0 \cdot 1 + W \cdot (-1) + 0 \cdot 0) = 1 + W > 0 \rightarrow \text{βάζουμε απλώς την ένδειξη +, διότι οι τιμές των θετικών } \delta_j \text{ δεν μας ενδιαφέρουν}$$

$$\delta_7 = c_7 - \kappa \cdot A_7 = W - (0 \cdot 0 + W \cdot 1 + 0 \cdot 0) = W - W = 0$$

"Αν κάποιο δ_j δεν βγει μηδέν, ενώ η στήλη A_j ανήκει στις στήλες της βασικής (Σ.Β.), τότε κάπου έχουμε κάνει λάθος.

"Αν δέν υπάρχει κανένα άρνητικό δ_j , τότε έχουμε βρεϊ τήν ΑΡΙΣΤΗ λύση, πού δίνεται από τόν συνδυασμό τής δευτε-
ρης καί τρίτης στήλης του πίνακα. "Ετσι, στό παράδειγμά
μας υπάρχει ένα άρνητικό δ_j , τό δ_1 καί επομένως δέν έχου-
με άκόμη βρεϊ τήν άριστη λύση" πάντως μιά λύση πού έχου-
με μέχρι τήν ώρα βρεϊ είναι:

$$A_4 \rightarrow 2, A_7 \rightarrow 0, A_6 \rightarrow 1 \Rightarrow x_4=2, x_7=0, x_6=1 \text{ καί όλα τά}$$

ΑΛΛΑ x_j ίσα μέ τό ΜΗΔΕΝ.

Στή συνέχεια, (άν δηλαδή δέν έχουμε βρεϊ τήν άριστη
λύση), σημειώνουμε τήν στήλη πού έχει τόν πιό ΜΙΚΡΟ ΑΡ-
ΝΗΤΙΚΟ συντελεστή δ_j . 'Η στήλη αυτή όνομάζεται ΕΙΣΕΡΧΟ-
ΜΕΝΗ στίς Σ.Β. "Ετσι στό παράδειγμά μας $\delta_1 < 0$ καί επομέ-
νως ή είσερχόμενη στήλη στίς Σ.Β. είναι ή A_1 . 'Εξ άλλου
κάποια γραμμή του πίνακα θά πρέπει νά φύγει, πού στή θέ-
ση της, στον νέο πίνακα, θά γραφτεί ή είσερχόμενη στήλη.
'Η γραμμή πού ΦΕΥΓΕΙ υπολογίζεται ως έξής:

Σχηματίζουμε τά κλάσματα, μέ άριθμητή τή τιμή
πού υπάρχει στή στήλη Β καί παρονομαστή τήν
άντίστοιχη τιμή τής είσερχόμενης στήλης. 'Από
τά κλάσματα αυτά άπορρίπτονται έκείνα, πού έ-
χουν άρνητικό παρονομαστή ή μηδέν παρονομαστή.
'Από τά κλάσματα πού μένουν διαλέγουμε έκείνο
πού δίνει τήν μικρότερη τιμή. Τό κλάσμα αυτό
θά άντιστοιχεϊ σέ κάποια γραμμή, ή γραμμή αυ-
τή θά ΦΥΓΕΙ. "Ετσι στό παράδειγμά μας έχουμε:

$$\frac{2}{1}, \frac{0}{1}$$

'Οπότε τό δεύτερο κλάσμα δίνει τήν μικρότερη τιμή, ένώ τό
τρίτο κλάσμα άπορρίπτεται.

"Αρα ή δεύτερη γραμμή θά φύγει καί στή θέση της (στον
νέο πίνακα) θά μπή ή είσερχόμενη, ή A_1 .

Δεξιά από κάθε πίνακα SIMPLEX υπολογίζουμε τούς ΣΥΝ-
ΤΕΛΕΣΤΕΣ τών γραμμών του πίνακα. Αυτόι οι συντελεστές
υπολογίζονται ως έξής:

Ο συντελεστής της γραμμής που φεύγει είναι τό στοιχείο του πίνακα που βρίσκεται στη διασταύρωση της στήλης που εισέρχεται και της γραμμής που φεύγει. Στο παράδειγμά μας ο συντελεστής της δεύτερης γραμμής είναι τό 1.

Οι συντελεστές των υπολοίπων γραμμών υπολογίζονται μέ ένα κλάσμα, που αριθμητής είναι ο αριθμός της γραμμής στην εισερχόμενη στήλη και παρανομαστής ο συντελεστής της γραμμής που φεύγει. Στο παράδειγμά μας ο συντελεστής της πρώτης και τρίτης γραμμής είναι:

$$\frac{1}{1} = 1 \quad \text{και} \quad \frac{0}{1} = 0$$

ζ) Στη μέθοδο SIMPLEX, όταν αλλάζουμε πίνακα, δροῦμε ὡς ἑξῆς:

Οι στήλες βασικής (Σ.Β.) παραμένουν οι ίδιες ἔκτος από τήν γραμμή που ἔφυγε στό προηγούμενο βήμα, που στη θέση της μπαίνει ἡ στήλη που ἦταν εισερχόμενη. Τό νέο διάνυσμα u αλλάζει μόνο στό σημείο της ἀλλαγῆς που ἀναφέραμε που τίθεται τό ἀντίστοιχο c_j , (ἄν μπαίνει ἡ A_j). Τά στοιχεία της γραμμής που μπῆκε υπολογίζονται ὡς ἑξῆς:

$$a_{ij} = (\text{τό παλιό } a_{ij}) / \text{συντελεστής}$$

Ἐνῶ τά στοιχεία τῶν υπολοίπων γραμμῶν ἀπό τόν τύπο:

$$a_{ij} = (\text{τό παλιό } a_{ij}) - (\text{τό παλιό } a_{i_0j}) (\text{συντελεστής})$$

ὅπου τό i_0 ἦταν ἡ γραμμή που ἔφυγε τοῦ προηγούμενου πίνακα.

Στή συνέχεια συνεχίζουμε ὅπως ἔχουμε ἀναφέρει στό ε).

Στό παράδειγμά μας ἡ νέα δεύτερη γραμμή θά πρέπει νά διαιρεθεῖ μέ τό 1:

$$\frac{0}{1}, \frac{1}{1}, \frac{-1}{1}, \frac{0}{1}, \frac{0}{1}, \frac{-1}{1}, \frac{0}{1}, \frac{1}{1}$$

Ὅποτε ἡ νέα δεύτερη γραμμή μας θά εἶναι:

$$0, 1, -1, 0, 0, -1, 0, 1$$

Ἡ νέα πρώτη γραμμή θά εἶναι ἡ ἑξῆς:

$$2-0.1, 1-(-1).1, 1-0.1, 1-0.1, 0-(-1).1, 0-0.1, 0-1.1$$

Ἄρα ἡ νέα πρώτη γραμμή θά εἶναι:

$$2, 0, 2, 1, 1, 1, 0, -1$$

Ἡ νέα τρίτη γραμμή θά εἶναι ἡ ἑξῆς:

$$1-0.0, 0-1.0, 0-(-1).0, 1-0.0, 0-0.0, 0-(-1).0, 1-0.0, 0-1.0$$

Ἄρα ἡ νέα τρίτη γραμμή θά εἶναι:

$$1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0$$

Ἐπομένως ὁ πρῶτος πίνακας μαζί μέ τόν δεύτερο, θά εἶναι ὡς ἑξῆς:

		C	1	1	1	0	0	0	W		
u	Σ.Β.	B	A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅	A ₆	A ₇	Συντελεστές	
0	A	2	1	1	1	1	0	0	0	1	
W	A	0	1	-1	0	0	-1	0	1	1	
0	A	1	0	0	1	0	0	1	0	0	
		δ _j	1-W	+	+	0	+	0	0		
0	A	2	0	2	1	1	1	0	-1		
1	A	0	1	-1	0	0	-1	0	1		
0	A	1	0	0	1	0	0	1	0		
		δ _j	0	+	+	0	+	0	+		

Παρατηροῦμε ὅτι ὅλα τά $\delta_j \geq 0$. Ἄρα ἔχουμε βρεῖ τήν ΑΡΙΣΤΗ λύση:

$$A_4 = 2, A_1 = 0, A_6 = 1 \Rightarrow x_4 = 2, x_1 = 0, x_6 = 1$$

καί $x_2 = x_3 = x_5 = x_7 = 0$. Ἐπομένως ἰσχύει:

$$\max f = -0-0-0 = 0$$

Π α ρ α τ ῆ ρ ῆ σ η. Ἄν στήν SIMPLEX στήν εἰσερχόμενη στήλη ὅλα τά στοιχεῖα της εἶναι ἀρνητικά ἢ μηδέν, (δηλαδή δέν ὑπάρχει κανένα θετικό), τότε τό $\min g = -\infty$ (καί ἔπομένως $\max g = +\infty$).

Π α ρ α τ ῆ ρ ῆ σ η. Ἄν στή πρώτη Β.Σ. ἔχουμε κ μεταβλητές τεχνικές, τότε ἡ SIMPLEX θά τελειώσει σέ πε-

ρισσότερες από κ πίνακες.

Παράδειγμα 2.1. Νά λυθεί το πρόγραμμα

$$\max C \cdot X$$

$$A \cdot X \leq B \quad \delta\text{που}$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 6 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 150 \\ 1000 \\ 500 \\ 1500 \end{bmatrix} \quad x \geq 0, \quad C = [4, 12, 3]$$

Κάνουμε αντικατάσταση στα A, B και C και έχουμε:

$$\max(4x_1 + 12x_2 + 3x_3)$$

$$\begin{bmatrix} 3 & 6 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \leq \begin{bmatrix} 150 \\ 1000 \\ 500 \\ 1500 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{bmatrix} 3x_1 + 6x_2 + 2x_3 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \leq \begin{bmatrix} 150 \\ 1000 \\ 500 \\ 1500 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$3x_1 + 6x_2 + 2x_3 \leq 150 \quad (\text{Π.1})$$

$$x_1 \leq 1000 \quad (\text{Π.2})$$

$$x_2 \leq 500 \quad (\text{Π.3})$$

$$x_3 \leq 1500 \quad (\text{Π.4})$$

Ζητείται το maximum της αντικειμενικής συναρτήσεως. Θά πρέπει ν'άναζητήσουμε:

$$\min f = (-4x_1 - 12x_2 - 3x_3)$$

Βάζοντας χαλαρές μεταβλητές στους περιορισμούς (Π.1), (Π.2), (Π.3), (Π.4), παίρνουμε τύς ισότητες:

$$3x_1 + 6x_2 + 2x_3 + x_4 = 150$$

$$x_1 + x_5 = 1000$$

$$x_2 + x_6 = 500$$

$$x_3 + x_7 = 1500$$

Καί επομένως ή αντικειμενική συνάρτηση γίνεται:

$$\min f = (-4x_1 - 12x_2 - 3x_3 + 0 \cdot x_4 + 0 \cdot x_5 + 0 \cdot x_6 + 0 \cdot x_7)$$

Όποτε λαμβάνουμε:

$$C \quad (-4, -12, -3, 0, 0, 0, 0)$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 6 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 150 \\ 1000 \\ 500 \\ 1500 \end{bmatrix}$$

A₁ A₂ A₃ A₄ A₅ A₆ A₇

Παρατηρούμε ότι στη μήτρα A υπάρχουν όλες οι στήλες της μοναδιαίας όριζουσας.

Άρα μπορούμε ν' αρχίσουμε τή μέθοδο SIMPLEX:

u	Σ.Β.	B	C	-4	-12	-3	0	0	0	0	Συντελεστές
				A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅	A ₆	A ₇	
0	A ₄	150		3	6	2	1	0	0	0	6
0	A ₅	1000		1	0	0	0	1	0	0	0
0	A ₆	500		0	1	0	0	0	1	0	1/6
0	A ₇	1500		0	0	1	0	0	0	1	0
			δ _j	-4	-12	-3	0	0	0	0	
-12	A ₂	25		1/2	1	1/3	1/6	0	0	0	
0	A ₅	1000		1	0	0	0	1	0	0	
0	A ₆	475		-1/2	0	-1/3	-1/6	0	1	0	
0	A ₇	1500		0	0	1	0	0	0	1	
			δ _j	+	0	+	+	0	0	0	

Δέν υπάρχει δ_j αρνητικό, άρα ή ΑΡΙΣΤΗ λύση είναι:

$$A_2 \rightarrow 25, A_5 \rightarrow 1000, A_6 \rightarrow 475, A_7 \rightarrow 1500 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_2 = 25, x_5 = 1000, x_6 = 475, x_7 = 1500 \text{ και } x_1 = x_3 = x_4 = 0$$

Μέ:

$$\max(4 \cdot 0 + 12 \cdot 25 + 3 \cdot 0) = 300$$

Παράδειγμα 2.2. Νάλυθεϊ τό πρόγραμμα:

$$\min g = x_3 - 5x_1 - 2x_2$$

$$3x_2 - x_1 - 4x_3 \geq -8 \quad (\text{Π.1})$$

$$3x_1 + 2x_2 + 6x_3 \leq 5 \quad (\text{Π.2})$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0$$

Παρατηρούμε ότι ο περιορισμός Π.1 έχει αρνητικό σταθερό όρο (τό -8).

Επομένως, για να εφαρμόσουμε την μέθοδο SIMPLEX, θα πρέπει να αλλάξουμε το πρόσημο του (Π.1). Ακόμη θα πρέπει να βάλουμε χαλαρές μεταβλητές στις ανισότητες για να γίνουν ισότητες:

$$\min g = -5x_1 - 2x_2 + x_3 + 0 \cdot x_4 + 0 \cdot x_5$$

$$x_1 - 3x_2 + 4x_3 \leq 8 \Rightarrow x_1 - 3x_2 + 4x_3 + x_4 = 8$$

$$3x_1 + 2x_2 + 6x_3 \leq 5 \Rightarrow 3x_1 + 2x_2 + 6x_3 + x_5 = 5$$

Τά δεδομένα του προγράμματος είναι τά κάτωθι:

$$C = (-5, -2, 1, 0, 0)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 4 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 6 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 8 \\ 5 \end{bmatrix}$$

$A_1 \quad A_2 \quad A_3 \quad A_4 \quad A_5$

Παρατηρούμε: ότι η μήτρα A έχει μοναδιαία μήτρα (A_4 και A_5 στήλες). Επομένως μπορούμε να αρχίσουμε την SIMPLEX:

		C	-5	-2	1	0	0	
x	Σ.Β.	B	A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅	Συντελεστές
0	A ₄	8	1	-3	4	1	0	1/3
0	A ₅	5	3	2	6	0	1	3
		δ _j	-5	-2	+	0	0	
0	A ₄	19/3	0	-11/3	2	1	-1/3	
-5	A ₁	5/3	1	2/3	2	0	1/3	
		δ _j	0	+	9	0	+	

Άρα η βέλτιστη λύση είναι:

$$A_4 \rightarrow 19/3, A_1 \rightarrow 5/3 \Rightarrow x_4=19/3, x_1=5/3, x_2=x_3=x_5=0, \text{ με:}$$

$$\min g = 0 \cdot 5 - 2 \cdot 0 = -\frac{25}{3}$$

Παράδειγμα 2.3. Νά λυθεί το πρόγραμμα:

$$\max f = 2x_1$$

$$2x_1 - x_2 - x_3 = -2 \quad (\text{Π.1})$$

$$x_1 - 2x_2 \leq 2 \quad (\text{Π.2})$$

$$x_1 + x_2 \leq 5 \quad (\text{Π.3})$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0$$

Πρέπει να μετατρέψουμε το πρόγραμμα σε minimum, να πολλαπλασιάσουμε με τό -1 τον (Π.1) διότι ο σταθερός όρος (τό -2) είναι αρνητικός αριθμός, και να θέσουμε χαλαρές μεταβλητές στις ανισότητες (Π.2), (Π.3) για να γίνουν ισότητες.

$$\min g = 2x_1 + 0 \cdot x_2 + 0 \cdot x_3 + 0 \cdot x_4 + 0 \cdot x_5$$

$$-2x_1 + x_2 + x_3 = 2 \quad (\text{Π.1})$$

$$x_1 - 2x_2 + x_4 = 2 \quad (\text{Π.2})$$

$$x_1 + x_2 + x_5 = 5 \quad (\text{Π.3})$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 \geq 0$$

Υπενθυμίζουμε εδώ, ότι αν κάποιος σταθερός όρος σε έναν περιορισμό είναι αρνητικός αριθμός (όπως εδώ στον Π.1), θα πρέπει

ΑΝΑΓΚΑΣΤΙΚΑ νά παρουσιάσουμε τόν περιορισμό αὐτόν μέ θετικό τό δεύ-
τερο μέλλος διότι ἡ SIMPLEX δέν ἐργάζεται μέ ἀρνητικά b_i .

Ἐπομένως, τά δεδομένα τοῦ προγράμματος εἶναι τά ἑξῆς:

$$C = (-2, 0, 0, 0, 0)$$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 5 \end{bmatrix}$$

$A_1 \quad A_2 \quad A_3 \quad A_4 \quad A_5$

Παρατηροῦμε, ὅτι ἡ μήτρα A ἔχει μοναδιαία μήτρα, ἡ ὁποία ἀπό-
τελεῖται ἀπό τίς στήλες A_3, A_4 καί A_5 . Ἄρα δέν εἶναι ἀνάγκη νά προ-
σθέσουμε τεχνικές μεταβλητές καί ἐπομένως μπορούμε ν' ἀρχίσουμε τήν
μέθοδο SIMPLEX.

u	Σ.Β.	B	C	-2	0	0	0	0	Συντελεστές
0	A_3	2	-2	1	1	0	0		-2
0	A_4	2	1	-2	0	1	0		1
0	A_5	5	1	1	0	0	1		1
		δ_j	-2	0	0	0	0		
0	A_3	6	0	-3	1	2	0		-1
-2	A_1	2	1	-2	0	1	0		-2/3
0	A_5	3	0	3	0	-1	1		3
		δ_j	0	-4	0	+	0		
0	A_3	9	0	0	1	1	1		
-2	A_1	4	1	0	0	1/3	2/3		
0	A_2	1	0	1	0	-1/3	1/3		
		δ_j	0	0	0	+	+		

Ἐπομένως ἡ ἄριστη λύση εἶναι:

$$A_3 \rightarrow 9, A_1 \rightarrow 4, A_2 \rightarrow 1 \Rightarrow x_3=9, x_1=4, x_2=1, x_4=x_5=0$$

μέ $\max f = 2 \cdot 4 = 8$

Παράδειγμα 2.4. Νά λυθεί τό πρόγραμμα:

$$\begin{aligned} \min C \cdot X \\ A \cdot X = B, \quad X > 0 \end{aligned}$$

μέ $C = (1, 2, 0)$ καί:

$$A = \begin{bmatrix} 6 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix}$$

Τό πρόγραμμα γράφεται:

$$\min f = [1, 2, 0] \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 6 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0$$

Κάνοντας πράξεις, ἔχουμε τό πρόγραμμα:

$$\begin{aligned} \min f &= x_1 + 2x_2 + 0 \cdot x_3 \\ 6x_1 - 2x_2 + x_3 &= 4 \quad (\Pi.1) \\ 2x_1 + x_2 - x_3 &= 3 \quad (\Pi.2) \end{aligned}$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0$$

Παρατηροῦμε ὅτι ἡ μέτρα A στερεῖται μοναδιαίας μήτρας, δηλαδή λέγονται οἱ στήλες $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$. Αὐτό σημαίνει ὅτι πρέπει νά προσθέσουμε μιὰ τεχνική μεταβλητή στόν περιορισμό $\Pi.1$ καί μιὰ ἄλλη στόν περιορισμό $\Pi.2$:

$$\begin{aligned} \min f &= x_1 + 2x_2 + 0 \cdot x_3 + W \cdot x_4 + W \cdot x_5 \quad \text{μέ } W \rightarrow +\infty \\ 6x_1 - 2x_2 + x_3 + x_4 &= 4 \quad (\Pi.1) \\ 2x_1 + x_2 - x_3 + x_5 &= 3 \quad (\Pi.2) \end{aligned}$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 \geq 0$$

ὁπότε τά νέα τελικά δεδομένα μας εἶναι:

$$C = (1, 2, 0, W, W)$$

$$A = \begin{bmatrix} 6 & -2 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$A_1 \quad A_2 \quad A_3 \quad A_4 \quad A_5$

Παρατηρούμε ότι μπορούμε να εφαρμόσουμε την μέθοδο SIMPLEX, διότι τηρούνται οι προϋποθέσεις της μεθόδου, που τις υπενθυμίζουμε:

(i) Οι σταθεροί όροι είναι μη αρνητικοί, δηλαδή οι συντεταγμένες του B δεν είναι αρνητικές.

(ii) 'Η μήτρα των συντελεστών των περιορισμών περιέχει μια αντίστοιχη μοναδιαία μήτρα' Έτσι η μήτρα A με τις στήλες A_4, A_5 δίδει μοναδιαία μήτρα.

(iii) Στο πρόγραμμα ζητείται το minimum της αντικειμενικής συναρτήσεως, δηλαδή το $\text{min } f$.

Η μέθοδος SIMPLEX δίδει τα κάτωθι:

u	Σ.Β.	B	A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅	Συντελεστές
W	A ₄	4	6	-2	1	1	0	6
W	A ₅	3	2	1	-1	0	1	2/6 = 1/3
		δ_j	1-8W	+	0	0	0	
1	A ₁	2/3	1	-1/3	1/6	1/6	0	-1/5
W	A ₅	5/3	0	5/3	-4/3	-1/3	1	5/3
			0	7/3 - 5W	+	+	0	
1	A ₁	1	1	0	-1/10	1/10	1/5	
2	A ₂	1	0	1	-4/5	-1/5	3/5	
		δ_j	0	0	+	+	+	

Άρα η άριστη λύση του προγράμματος είναι:

$$A_1 \rightarrow 1, A_2 \rightarrow 1 \Rightarrow x_1=1, x_2=1 \text{ και } x_3=x_4=x_5=0$$

μέ $\text{min } f = 1+2 \cdot 1 = 3$

Π α ρ α τ ή ρ η σ η. Τελειώνοντας την μέθοδο SIMPLEX, θά πρέπει νά τονισθῆ ὅτι οἱ στήλες πού ὑπάρχουν στίς Σ.Β., στόν πίνακα τῆς μεθόδου, θά πρέπει κάθε φορά (σέ ΚΑΘΕ ΠΙΝΑΚΑ), νά δύνουν μοναδιαία μήτρα κατά τήν σειρά πού ἔχουν γραφτεῖ.

3. Δυϊκά Γραμμικά Προγράμματα

"Αν ἔχουμε τά προγράμματα:

$$\begin{array}{ll} \min C \cdot X & \max u \cdot B \\ A \cdot X \geq B & (1) \quad u \cdot A \leq C \quad (2) \\ X \geq 0 & u \geq 0 \end{array}$$

τότε αὐτά ὀνομάζονται δυϊκά γραμμικά προγράμματα καί μπορούμε ἀπό τό (1) νά πάρουμε τό (2) (καί ἀντιστρόφως), ἂν ἀκολουθήσουμε τόν μετασχηματισμό:

$$\Delta: (X, C, B) \longleftrightarrow (u, B, C)$$

Δηλαδή, ἂν θέσουμε ὅπου X τό u , ὅπου C τό B καί ὅπου B τό C (ἢ ἀντιστρόφως).

Εἶναι γνωστό, ὅτι ἂν ὑπάρχει μιὰ ΑΡΙΣΤΗ λύση γιά τό (1), τότε ὑπάρχει καί μιὰ ΑΡΙΣΤΗ λύση γιά τό δυϊκό του, τό (2) (καί ἀντιστρόφως).

Στά δυϊκά γραμμικά προγράμματα ἰσχύει ἡ ἑξῆς ἀντιστοιχία:

"Αν τό (1) ἔχει α περιορισμούς καί β ἀγνώστους, τότε τό (2) ἔχει α ἀγνώστους καί β περιορισμούς (καί ἀντιστρόφως)".

Ὅποτε βάσει αὐτοῦ τοῦ κανόνος καί τοῦ μετασχηματισμοῦ Δ μπορούμε εὐκόλα νά πηγαίνουμε ἀπό τό (1) στό (2) καί ἀντιστρόφως.

Παράδειγμα 3.1. Νά λυθεῖ τό δυϊκό τοῦ προγράμματος:

$$\max f = 3x_1 + 5x_2 + 19x_3 + 16x_4$$

$$x_1 + x_3 + 2x_4 \leq 90$$

$$x_2 + 2x_3 + x_4 \leq 35$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0$$

ΔΛ6

Παρατηρούμε ότι τό πρόγραμμα μέ μήτρες, γράφεται:

$$\max f = X \cdot B$$

$$X \cdot A \leq C$$

$$X \geq 0$$

όπου:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$X = (x_1, x_2, x_3, x_4), \quad C = (90, 35)$$

$$B = \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \\ 19 \\ 16 \end{bmatrix}$$

'Εξ 'άλλου τό πρόγραμμα δέν μεταβάλλεται αν θέσουμε όπου x_i τό u_i :

$$\max f = u \cdot B$$

$$u \cdot A \leq C$$

$$u \geq 0$$

Παρατηρούμε ότι Έχει 4 άγνώστους καί 2 περιορισμούς. Άρα τό δυϊκό του θά πρέπει νά Έχει 4 περιορισμούς καί 2 άγνώστους. Άκολουθώντας τόν μετασχηματισμό Δ, παίρνουμε:

$$\min g = C \cdot y$$

$$A \cdot y \geq B$$

$$y \geq 0$$

Κάνοντας άντικατάσταση, Έχουμε:

$$\min g = (90, 35) \cdot \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot (y_1, y_2) \geq \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \\ 19 \\ 16 \end{bmatrix}$$

$$y_1, y_2 \geq 0$$

Κάνοντας τίς πράξεις, Έχουμε:

$$\min g = 90y_1 + 35y_2$$

$$y_1 > 3 \quad (\Pi.1)$$

$$y_2 > 5 \quad (\Pi.2)$$

$$y_1 + 2y_2 \geq 19 \quad (\text{Π.3})$$

$$2y_1 + y_2 \geq 16 \quad (\text{Π.4})$$

$$y_1, y_2 \geq 0$$

(Βάζουμε έδω τά y_i αντί για x_i , διότι στο άρχικό πρόβλημα υπήρχε ήδη ο συμβολισμός τών x_i , όποτε κινδυνεύουμε νά μπερδέψουμε τόν συμβολισμό τών μεταβλητῶν).

Παρατηροῦμε ότι τό δυϊκό ἔχει μόνο δύο μεταβλητές, όποτε μπορεῖ νά λυθεῖ στό επίπεδο, χωρίς τή μέθοδο SIMPLEX:

$$\text{Περιορισμός Π.1: } y_1 \geq 3$$

"Αρα ἡ αντίστοιχη εὐθεία εἶναι $y_1=3$, κάθετη στόν ἄξονα τών y_1 στό 3. θέτουμε $(y_1, y_2)=(0,0)$, όποτε $0 \geq 3$, μή ἀληθές. "Αρα δέν περιλαμβάνει ό Π.1 τό σημεῖο $(0,0)$.

$$\text{Περιορισμός Π.2: } y_2 > 5$$

"Αρα ἡ αντίστοιχη εὐθεία εἶναι $y_2=5$, κάθετη στόν ἄξονα τών y_2 στό 5. θέτουμε $(y_1, y_2)=(0,0)$, όποτε $0 \geq 5$, μή ἀληθές. "Αρα ό Π.2. δέν περιλαμβάνει τό σημεῖο $(0,0)$.

$$\text{Περιορισμός Π.3: } y_1 + 2y_2 \geq 19$$

όποτε ἡ αντίστοιχη εὐθεία εἶναι $y_1 + 2y_2 = 19$. "Αν $y_1=0 \Rightarrow y_2=9,5$.

"Αν $y_2=0 \Rightarrow y_1=19$. "Αρα ἡ εὐθεία περνᾶ ἀπό τά σημεῖα $(0,9,5)$, $(19,0)$.

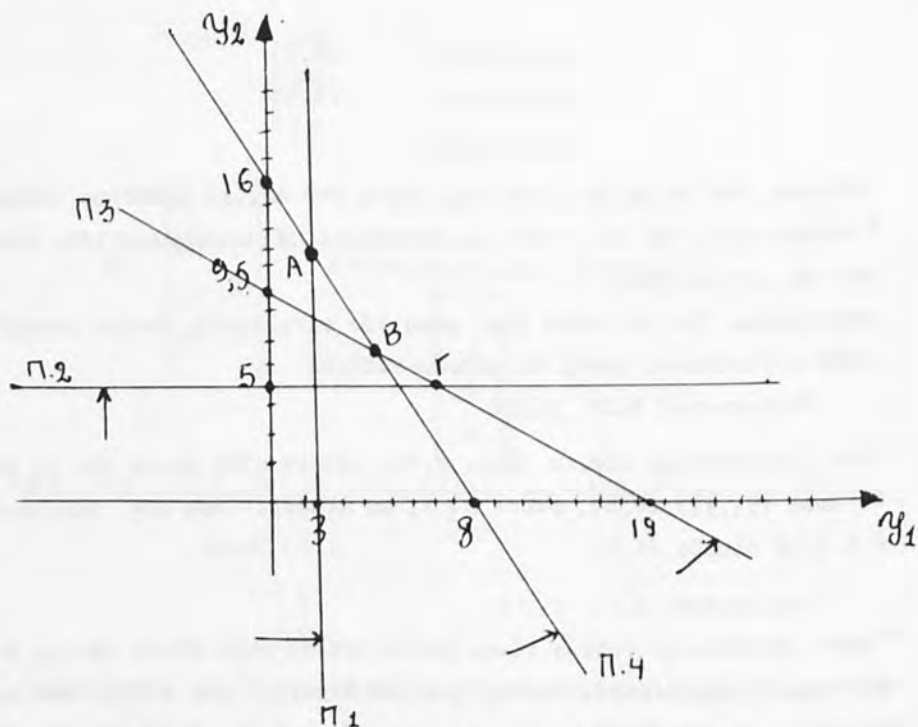
θέτουμε $(y_1, y_2)=(0,0)$, όποτε $0 + 2 \cdot 0 \geq 19$, μή ἀληθές. "Αρα ό Π.3 δέν περιλαμβάνει τό σημεῖο $(0,0)$.

$$\text{Περιορισμός Π.4: } 2y_1 + y_2 \geq 16$$

όποτε ἡ αντίστοιχη εὐθεία εἶναι $2y_1 + y_2 = 16$. "Αν $y_1=0 \Rightarrow y_2=16$.

"Αν $y_2=0 \Rightarrow y_1=8$. "Αρα ἡ εὐθεία περνᾶ ἀπό τά σημεῖα $(0,16)$, $(8,0)$.

θέτουμε $(y_1, y_2)=(0,0)$, όποτε $2 \cdot 0 + 0 \geq 16$, μή ἀληθές. "Αρα ό Π.4 δέν περιλαμβάνει τό σημεῖο $(0,0)$.



Τό Α είναι ή τομή τών Π.1, Π.3. Άρα λύνουμε τό σύστημα:

$$y_1=3, y_1+2y_2=19 \Rightarrow y_1=3, y_2=8 \Rightarrow A(3, 9.5).$$

Τό Β είναι ή τομή τών Π.3, Π.4. Άρα λύνουμε τό σύστημα:

$$y_1+2y_2=19, 2y_1+y_2=16 \Rightarrow y_1=\frac{19}{3}, y_2=\frac{10}{3} \Rightarrow B\left(\frac{19}{3}, \frac{10}{3}\right).$$

Τό Γ είναι ή τομή τών Π.2, Π.3. Άρα λύνουμε τό σύστημα:

$$y_2=5, y_1+2y_2=19 \Rightarrow y_1=9, y_2=5 \Rightarrow \Gamma(9, 5)$$

Όπότε, ίσχύουν τά κάτωθι:

$$g(A)=90 \cdot 3 + 35 \cdot 9.5 = 270 + 332.5 = 602.5$$

$$g(B)=90 \cdot \frac{19}{3} + 35 \cdot \frac{10}{3} = \frac{1710 + 350}{3} \approx 687$$

$$g(\Gamma)=90 \cdot 9 + 35 \cdot 5 = 810 + 175 = 985$$

Άρα $\min g = g(A) = 602.5$ μέ $y_1=3$ καί $y_2=9.5$

Παράδειγμα 3.2. Νά λυθῆ τό δυϊκό τοῦ προγράμματος:

$$\min f = C \cdot X$$

$$A \cdot X = B, X \geq 0 \text{ μέ:}$$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{καί} \quad B = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$C = [2, 2, 5]$$

Παρατηρούμε ότι έχουμε τρεις άγνωστους (αυτό τό καταλαβαίνουμε από τό πλήθος τῶν συντεταγμένων τοῦ C ἢ από τὺς στήλες τοῦ A) καί πέντε περιορισμούς (αυτό τό καταλαβαίνουμε από τό πλήθος τῶν γραμμῶν τοῦ B ἢ τοῦ A). Ἄρα τό δυϊκό θά ἔχει πέντε άγνωστους καί τρεῖς περιορισμούς.

Ἐφαρμόζουμε τόν μετασχηματισμό Δ καί ἔχουμε:

$$\begin{aligned} \max g &= B \cdot u \\ u \cdot A &= C, \quad u \geq 0 \end{aligned}$$

Κάνουμε ἀντικατάσταση καί παίρνουμε:

$$\begin{aligned} \max g &= u_1 - u_2 + 0 \cdot u_3 + 0 \cdot u_4 + 0 \cdot u_5 \\ -2u_1 + u_2 + u_3 &= 2 \\ u_1 - 2u_2 + u_4 &= 2 \\ u_1 + u_2 + u_5 &= 5 \\ u_1, u_2, u_3, u_4, u_5 &\geq 0 \end{aligned}$$

Παρατηρούμε ότι τό πρόγραμμα εἶναι γιά maximum, καί ότι ἡ μήτρα τῶν συντελεστῶν τῶν άγνωστων περιέχει μοναδιαία μήτρα (στήλες A₃, A₄, A₅)

Ἄπότe ζητᾶμε τό : $\min g^* = -u_1 + u_2 + 0 \cdot u_3 + 0 \cdot u_4 + 0 \cdot u_5$

Ἄπότe ἐφαρμόζοντας τήν μέθοδο SIMPLEX, ἔχουμε*

* Ἐδῶ θά πρέπει νά προσέξουμε νά μήν μπερδέσουμε τόν συμβολισμό τῆς πινακοποίησης τῆς SIMPLEX μέ τά σύμβολα πού ὑπάρχουν στό πρόγραμμα πού λύνουμε. Ἐτσι, π.χ. τό u τοῦ πίνακα SIMPLEX δέν ἔχει καμιά σχέση μέ τό u τοῦ προγράμματος.

		C	-1	1	0	0	0	
u	Σ.Β.	B	A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅	Συντελεστές
0	A ₃	2	-2	1	1	0	0	-2
0	A ₄	2	1	-2	0	1	0	1
0	A ₅	5	1	1	0	0	1	1
		δ _j	-2	+	0	0	0	
0	A ₃	6	0	-3	1	2	0	-1
-1	A ₁	2	1	-2	0	1	0	-2/3
0	A ₅	3	0	3	0	-1	1	3
		δ _j	0	-1	0	+	0	
0	A ₃	9	0	0	1	1	1	
-1	A ₁	4	1	0	0	$\frac{1}{3}$	$\frac{2}{3}$	
1	A ₂	1	0	1	0	$-\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	
		δ _j	0	0	0	0	+	

*Αρα η άριστη λύση είναι:

$$A_3 \rightarrow 9, A_1 \rightarrow 4, A_2 \rightarrow 1 \Rightarrow u_1=4, u_2=1, u_3=9, u_4=u_5=0,$$

μέ $\max g = 4-1 = 3$

Ε. ΘΕΩΡΙΑ ΠΑΙΓΝΙΩΝ

Τά πιό συνηθισμένα παίγνια, είναι αυτά που έχουν δύο παίκτες, που ό,τι κερδίζει (τελικά) ο ένας παίκτης είναι ακριβώς αυτό που χάνει ο άλλος.

Δηλαδή αν ο Α παίκτης κερδίσει α και ο Β χάσει β (ή αντίστροφα), τότε ισχύει $\alpha + (-\beta) = 0$. Αυτός είναι ο λόγος που τα παίγνια αυτά ονομάζονται "παίγνια με άθροισμα κερδών μηδέν".

Οι έλιγμοί (κινήσεις) των παικτών, ονομάζονται ΣΤΡΑΤΗΓΙΚΕΣ.

1. Παίγνια καθαρής στρατηγικής

Έδω υπάρχει μια στρατηγική κοινή και για τους δύο παίκτες, όπου ο επικρατέστερος κερδίζει εκ του άσφαλου το λιγότερο που θα του αφήσει ο άλλος παίκτης. Έτσι αν $A = (a_{ij})$ είναι η μήτρα κερδών του Α, δηλαδή αν ο Α παίξει την i στρατηγική του και ο Β την j στρατηγική του, τότε ο Α κερδίζει a_{ij} , τότε σ'αυτά τα παίγνια ισχύει:

$$\max \min a_{ij} = V = \min \max a_{ij}$$

Η κοινή τιμή V καλείται "τιμή του παιχνιδιού".

Για παράδειγμα, έστω η μήτρα κερδών του Α:

	σ_1	σ_2	σ_3	max min
S_1	4	8	3	3
S_2	5	8	3	3
S_3	6	2	-3	-3
min max	6	8	3	3

Δηλαδή αν ο Α ακολουθήσει την S_1 στρατηγική του και ο Β την σ_3 , τότε το κέρδος του Α είναι $a_{13} = 3$, κ.τ.λ.

Παρατηρούμε, ότι απ'όλες τις γραμμές παίρνουμε τό ελάχιστο καί απ'όλα τά ελάχιστα τό μέγιστο. Τό αντίθετο κά-
νουμε στις στήλες. "Αν οι δύο αριθμοί πού θά προκύψουν
είναι ίσοι, τότε έχουμε παίγνιο καθαρής στρατηγικής.

Στό παράδειγμά μας ο αριθμός πού προκύπτει είναι τό
3, άρα $V=3$ καί θά πρέπει αν οι παίχτες είναι σοβαροί νά
συμφωνήσουν, ο μέν Α νά παίξει τήν s_1 , ο δέ Β τήν σ_3 ή ο
Α τήν s_2 καί ο Β τήν σ_3 .

2. Παίγνια μικτής στρατηγικής

Στά παίγνια αυτά δέν ύπάρχει "σημεϊο ίσοροπίας" δη-
λαδή κοινή τιμή του V πού μπορούν νά συννενοηθοϋν οι παί-
χτες Α καί Β. Για παράδειγμα, έστω ή μήτρα κερδών του Α:

	Y_1	Y_2	Y_3	
	σ_1	σ_2	σ_3	max min
x_1, s_1	-2	6	-4	-4
x_2, s_2	10	-6	18	-6
min max	10	6	18	6 / -4

Έδώ θεωρούμε πιθανότητες έπιτυχίας x_1, x_2, \dots, x_n του
παίκτη Α, αν ακολουθήσει τις στρατηγικές του s_1, s_2, \dots, s_n
καί y_1, y_2, \dots, y_m του Β, αν ακολουθήσει τις $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_m$.
Έτσι στό παράδειγμα έχουμε:

x_1 : ή πιθανότητα έπιτυχίας του Α για τήν στρατηγική του s_1
 x_2 : " " " " " s_2
 y_1 : ή πιθανότητα έπιτυχίας του Β για τήν στρατηγική του σ_1
 y_2 : " " " " " σ_2
 y_3 : " " " " " σ_3

Τότε στον Α αντιστοιχεϊ ένα γραμμικό πρόγραμμα, πού οι πε-
ρίορισμοί του παράγονται από τις στήλες της μήτρας του
παιγνίου:

$$\begin{aligned}
 & \max V \\
 & -2x_1 + 10x_2 \geq V \\
 & 6x_1 - 6x_2 \geq V \quad (\text{γιά τόν A}) \\
 & -4x_1 + 18x_2 \geq V \\
 (1) \quad & x_1 + x_2 = 1 \\
 & x_1, x_2 > 0
 \end{aligned}$$

Ένω για τόν B, αντιστοιχεί ένα γραμμικό πρόγραμμα, που οι περιορισμοί του παράγονται από τίς γραμμές τής μήτρας του παίγνιου:

$$\begin{aligned}
 & \min V \\
 & -2y_1 + 6y_2 - 4y_3 \leq V \\
 & 10y_1 - 6y_2 + 18y_3 \leq V \quad (\text{γιά τόν B}) \\
 (2) \quad & y_1 + y_2 + y_3 = 1 \\
 & y_1, y_2, y_3 \geq 0
 \end{aligned}$$

Οι περιορισμοί (1), (2) ισχύουν σέ κάθε τέτοιο παίγνιο καί παράγονται από τήν υπόθεση ότι τά x_i, y_j είναι πιθανότητες. Επίσης παρατηρούμε, ότι τό V είναι κοινός άγνωστος καί στά δύο γραμμικά προγράμματα. Ακόμη, ότι πρίν λύσουμε τά προγράμματα αυτά, θά πρέπει ν'αντικαταστήσουμε ένα x_i (καί ένα y_j) συναρτήσσει τών άλλων x_i (ή y_j) από τίς ισότητες (1) καί (2).

Τό πρόγραμμα για τόν παίκτη A γράφεται:

$$\begin{aligned}
 \max f &= V + 0 \cdot x_1 + 0 \cdot x_2 \\
 -2(1-x_2) + 10x_2 &\geq V \Rightarrow 12x_2 - V \geq 2 & (\text{Π.1}) \\
 6(1-x_2) - 6x_2 &\geq V \Rightarrow 12x_2 + V \leq 6 & (\text{Π.2}) \\
 -4(1-x_2) + 18x_2 &\geq V \Rightarrow 22x_2 - V_2 \geq 4 & (\text{Π.3})
 \end{aligned}$$

Παρατηρούμε ότι έχουμε τίς μεταβλητές x_2 καί V , άρα μπορούμε νά τό λύσουμε στό επίπεδο, χωρίς SIMPLEX:

$$\text{περιορισμός Π.1: } 12x_2 - V \geq 2$$

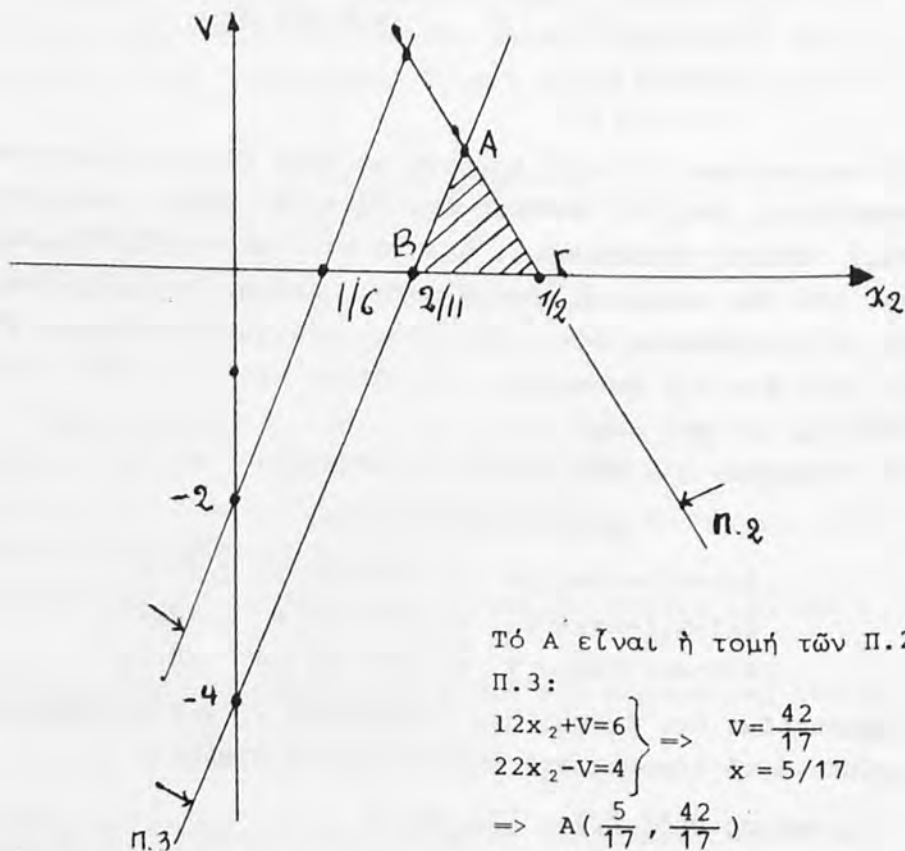
Η αντίστοιχη ισότητα $12x_2 - V = 2$, δίνει, άν $x_2 = 0 \Rightarrow V = -2$ καί άν $V = 0 \Rightarrow x_2 = 1/6$. Άρα περνάει από τά σημεία $(0, -2)$ $(1/6, 0)$. Έστω $(x_2, V) \geq (0, 0)$, τότε $12 \cdot 0 - 0 \geq 2$, μή άληθές. Άρα ό Π.1 δέν περιέχει τό σημείο $(0, 0)$.

περιορισμός Π.2: $12x_2 + V \leq 6$

Ἡ ἀντίστοιχη ἰσότητα $12x_2 + V = 6$ δίνει, ἂν $x_2 = 0 \Rightarrow V = 6$ καὶ ἂν $V = 0 \Rightarrow x_2 = 1/2$. Ἄρα περνᾷ ἀπὸ τὰ σημεῖα $(0, 6), (1/2, 0)$. Ἐστω $(x_2, V) = (0, 0)$, τότε $12 \cdot 0 + 0 \leq 6$, ἀληθές. Ἄρα ὁ Π.2 περιέχει τὸ σημεῖο $(0, 0)$.

περιορισμός Π.3: $22x_2 - V \geq 4$

Ἡ ἀντίστοιχη ἰσότητα $22x_2 - V = 4$ δίνει, ἂν $x_2 = 0 \Rightarrow V = -4$ καὶ ἂν $V = 0 \Rightarrow x_2 = 2/11$. Ἄρα περνᾷ ἀπὸ τὰ σημεῖα $(0, -4), (2/11, 0)$. Ἐστω $(x_2, V) = (0, 0)$, τότε $22 \cdot 0 - 0 \geq 4$, μὴ ἀληθές. Ἄρα ὁ Π.3 δὲν περιέχει τὸ σημεῖο $(0, 0)$.



Τὸ Β ἔχει συντεταγμένες $B \left(\frac{2}{11}, 0 \right)$ καὶ τὸ
Γ ἔχει συντεταγμένες $\Gamma \left(\frac{1}{2}, 0 \right)$.

Άρα ισχύει:

$$f(A) = \frac{42}{17}, \quad f(B) = f(\Gamma) = 0 \Rightarrow \max f = f(A) = \frac{42}{17} \quad \text{μέ}$$

$$x_2 = \frac{5}{17}, \quad x_1 = 1 - \frac{5}{17} = \frac{12}{17} \quad \text{καί} \quad V = \frac{42}{17}.$$

Κάνοντας αντίκατάσταση στο πρόγραμμα που αφορά τον παίκτη, την τιμή του V , βρίσκουμε ομοίως τις τιμές των y_1 , y_2 και y_3 .

Στο παράδειγμα που δώσαμε έδω, παρατηρούμε ότι, μπορούσαμε να το λύσουμε στο επίπεδο. Έντούτοις, όπως στη συνέχεια θα φανεί αυτό δεν είναι πάντοτε κατορθωτό και επομένως θα πρέπει να χρησιμοποιούμε τη μέθοδο SIMPLEX.

Παράδειγμα 2.1. Νά λυθεί το παίγνιο για τον παίκτη B όταν η μήτρα κερδών του A είναι:

	σ_1	σ_2	σ_3
s_1	-2	4	-1
s_2	3	5	-3

Εξετάζουμε πρώτα αν είναι παίγνιο καθαρής στρατηγικής ή μικτής:

	y_1	y_2	y_3	
	σ_1	σ_2	σ_3	max min
s_1	-2	4	-1	-2
s_2	3	5	-3	-3
min max	3	5	-1	-1 / -2

Άρα είναι παίγνιο μικτής στρατηγικής. Το γραμμικό πρόγραμμα που αντιστοιχεί στον παίκτη B, είναι το εξής:

$$\begin{aligned} \min f \quad & V + 0 \cdot y_1 + 0 \cdot y_2 + 0 \cdot y_3 \\ -2y_1 + 4y_2 - y_3 & \leq V \quad (\text{Π.1}) \\ 3y_1 + 5y_2 - 3y_3 & \leq V \quad (\text{Π.2}) \\ y_1 + y_2 + y_3 & = 1 \quad (\text{Π.3}) \\ y_1, y_2, y_3 & \geq 0 \end{aligned}$$

Από τόν (Π.3) προκύπτει ότι $y_1 = 1 - y_2 - y_3$. Άρα έχουμε:

$$-2(1 - y_2 - y_3) + 4y_2 - y_3 \leq V \Rightarrow 6y_2 + y_3 - V \leq 2 \quad (\text{Π.1})$$

$$3(1 - y_2 - y_3) + 5y_2 - 3y_3 \leq V \Rightarrow -2y_2 + 6y_3 + V \geq 3 \quad (\text{Π.2})$$

Μετατρέπουμε τούς Π.1, Π.2 σε Ισότητες βάζοντας χαλαρές μεταβλητές:

$$6y_2 + y_3 - V + y_4 = 2 \quad (\text{Π.1})$$

$$-2y_2 + 6y_3 + V - y_5 = 3 \quad (\text{Π.2})$$

Βάζουμε μιά ακόμη τεχνική μεταβλητή στον (Π.2) για να έχουμε μοναδιαία μήτρα:

$$\min f \quad V + 0 \cdot (y_2 + y_3 + y_4 + y_5) + W \cdot y_6, \quad W \rightarrow +\infty$$

$$6y_2 + y_3 - V + y_4 = 2$$

$$-2y_2 + 6y_3 + V - y_5 + y_6 = 3$$

$$y_2, y_3, y_4, y_5, y_6 \geq 0$$

Όπότε τά δεδομένα μας είναι:

$$C = (1, 0, 0, 0, 0, W)$$

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 6 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 6 & 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$\begin{matrix} A_1 & A_2 & A_3 & A_4 & A_5 & A_6 \\ \downarrow & \downarrow & \downarrow & \downarrow & \downarrow & \downarrow \\ V & y_2 & y_3 & y_4 & y_5 & y_6 \end{matrix}$

Άρα οι στήλες A_4 και A_6 αποτελούν μοναδιαίες μήτρες και επομένως η μέθοδος SIMPLEX, δίνει:

		C	1	0	0	0	0	W	
κ	Σ.Β.	B	A	A	A	A	A	A	Συντελεστές
0	A_4	2	-1	6	1	1	0	0	1/6
W	A_6	3	1	-2	6	0	-1	1	6
		δ_j	1-W	+	-6W	0	+	0	
0	A_4	3/2	-7/6	19/3	0	1	1/6	-1/6	
0	A_3	1/2	1/6	-1/3	1	0	-1/6	1/6	
		δ_j	+	0	0	0	0	0	

"Αρα $A_4 \rightarrow 3/2$, $A_3 \rightarrow 1/2 \Rightarrow y_4 = \frac{3}{2}$, $y_3 = \frac{1}{2}$ και $V = y_2 = y_5 = y_6 = 0$,

μέ $\min f = 0$. 'Επομένως:

$$y_1 = 1 - y_2 - y_3 = 1 - \frac{1}{2} - 0 = \frac{1}{2}, \quad y_2 = 0 \quad \text{και} \quad y_3 = \frac{1}{2}$$

Θά πρέπει λοιπόν ο παίκτης Β νά ακολουθήσει τήν σ_1 ή τήν σ_3 στρατηγή του μέ πιθανότητα έπιτυχίας $1/2$ και για τύς δύο.

ΣΤ. ΤΟ ΠΡΟΒΛΗΜΑ ΤΩΝ ΜΕΤΑΦΟΡΩΝ

Στά προβλήματα τών μεταφορών έχουμε νά κάνουμε τήν μεταφορά από τίς αποθήκες I, II, III, ... κ.τ.λ., προϊόντος, στίς πόλεις A, B, Γ... κ.τ.λ., μέ τό ελάχιστο όλικό κόστος. Τά δεδομένα τοῦ προβλήματος δίνονται πάντοτε ὑπό μορφή μήτρας, π.χ.:

	A	B	Γ	
I	11	20	10	500
II	7	7	12	800
III	9	10	6	500
IV	10	5	8	400
	800	1000	400	2200
				2200

Ἔτσι οἱ αποθήκες I, II, III, IV, διαθέτουν 500, 800, 500, 400 μονάδες προϊόντος ἀντιστοίχως. Οἱ πόλεις A, B, Γ παραγγέλ- λουν 800, 1000, 400 μονάδες ἀντιστοίχως.

Παρατηροῦμε ὅτι τό ἄθροισμα τών προϊόντων τών ἀποθη- κῶν εἶναι 2200, ὅσο ἀκριβῶς μᾶς ἔχουν παραγγεῖλει καί οἱ τρεῖς πόλεις μαζί. Ἄν ἐβγαῖνε ὅτι οἱ ἀποθήκες διαθέτουν περισσότερα ἀπό τήν ὀλική παραγγελία, τότε θά βάζαμε τήν διαφορά σάν μιά πλαστή πόλη. Ἄν πάλι οἱ πόλεις ζητοῦ- σαν περισσότερα ἀπό αὐτά πού ἔχουν οἱ ἀποθήκες, τότε θά δημιουργούσαμε μιά πλαστή ἀποθήκη μέ προϊόντα ἴσα μέ τήν διαφορά. Τέλος οἱ ἀριθμοί μέσα στή μήτρα δείχνουν τό ἀνά μονάδα κόστος μεταφορᾶς, π.χ. τό κόστος ἀνά μονάδα ἀπό τήν III στήν B εἶναι 10 χρ. μονάδες.

Γιά νά βροῦμε τό ελάχιστο κόστος διατρέχουμε τά ἑξῆς βή- ματα:

ΒΗΜΑ 1. Βρίσκουμε μία πρώτη λύση αρχίζοντας με την I αποθήκη και A πόλη:

	A	B	Γ	
I	500	-	-	500
II	300	500	-	800
III	-	500	-	500
IV	-	-	400	400
	800	1000	400	

Δηλαδή στο κελλί (I,A) βάζουμε την διαφορά $800-500=500$, οπότε η I αποθήκη θα μεταφέρει και τὰ 500 προϊόντα της στην A πόλη. Άρα θέτουμε στα κελλιά (I,B), (I,Γ) την (-), (παύλα) δηλαδή 0 προϊόντα.

Στή συνέχεια σκεπτόμαστε ανάλογα για την II αποθήκη μέχρις ότου συμπληρωθούν οι πόλεις κατά σειρά A,B,Γ ή σωθούν τὰ προϊόντα της, κ.τ.λ.

ΒΗΜΑ 2. Σημειώνουμε την μήτρα ανά μονάδα κόστους που αντιστοιχεί στη λύση που έχουμε βρει μέχρι τώρα, θέτοντας όπου υπάρχει αριθμός στη λύση τό αντίστοιχο κόστος και όπου δεν υπάρχει την (-).

11	-	-
7	7	-
-	10	-
-	-	8

Συμπληρώνουμε τις παύλες βάζοντας πλαστούς αριθμούς πάνω από κάθε στήλη και δίπλα από κάθε γραμμή, έτσι ώστε η διασταύρωσή τους (άθροισμα) νά μας δίνει τόν αριθμό που υπάρχει στο αντίστοιχο κελλί της μήτρας.

	0	0	0
11	11	11	11
7	7	7	7
10	10	10	10
8	8	8	8

ΒΗΜΑ 3. Αφαιρούμε την αρχική μήτρα κόστους από αυτή που έχουμε μέχρι τώρα βρει.

$$\begin{bmatrix} 11 & 11 & 11 \\ 7 & 7 & 7 \\ 10 & 10 & 10 \\ 8 & 8 & 8 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 11 & 20 & 10 \\ 7 & 7 & 12 \\ 9 & 10 & 6 \\ 10 & 5 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -9 & 1 \\ 0 & 0 & -5 \\ 1 & 0 & 4 \\ -2 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

“Αν δέν υπάρχει θετικός αριθμός στην διαφορά, τότε η λύση πού έχουμε μέχρι τώρα βρεϊ είναι η ΑΡΙΣΤΗ.” Αλλιώς προχώρησε στο έπόμενο βήμα.

ΒΗΜΑ 4. Διαλέγουμε τον μεγαλύτερο θετικό αριθμό της διαφοράς των δύο μητρών κόστους και στην αντίστοιχη θέση στη μήτρα της λύσεως μεταφέρουμε κυκλικά θ μονάδες προϊόντος, βρίσκοντας έτσι την νέα λύση. Έπειτα πήγαινε στο βήμα 2.

Στό παράδειγμά μας έχουμε:

	A	B	Γ	
I	500	-	-	500
II	300	500	-	800
III	-	$500-\theta$	$+\theta$	500
IV	-	$+\theta$	$+ 400-\theta$	400
	800	1000	400	

(προσέχουμε στά κενά της κυκλικής μετακίνησης να υπάρχει τό $+\theta$)

Έχουμε:

$$500-\theta \geq 0, 400-\theta \geq 0$$

“Αρα μπορεί να είναι $\theta=400$ ”

Έπομένως η νέα λύση θά είναι:

	A	B	Γ	
I	500	-	-	500
II	300	500	-	800
III	-	100	400	500
IV	-	400	-	400
	800	1000		

ΒΗΜΑ 2:

$$\begin{bmatrix} 11 & - & - \\ 7 & 7 & - \\ - & 10 & 6 \\ - & 5 & - \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{c|ccc} 0 & 0 & 0 & -4 \\ \hline 11 & 11 & 11 & 7 \\ 7 & 7 & 7 & 3 \\ 10 & 10 & 10 & 6 \\ 5 & 5 & 5 & 1 \end{array}$$

ΒΗΜΑ 3:

$$\begin{bmatrix} 11 & 11 & 7 \\ 7 & 7 & 3 \\ 10 & 10 & 6 \\ 5 & 5 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 11 & 20 & 10 \\ 7 & 7 & 12 \\ 9 & 10 & 6 \\ 10 & 5 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -9 & -3 \\ 0 & 0 & -9 \\ 1 & 0 & 0 \\ -5 & 0 & -7 \end{bmatrix}$$

ΒΗΜΑ 4:

	A	B	Γ	
I	500			500
II	300-θ	500+θ	400	800
III	+θ	100-θ		500
IV		400		400
	800	1000	400	

θά πρέπει:

$$300-\theta \geq 0, 100-\theta \geq 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \theta=100$$

Επομένως η νέα λύση θά είναι:

	A	B	Γ	
I	500	-	-	500
II	200	600	-	800
III	100	-	400	500
IV	-	400	-	400
	800	1000	400	

ΒΗΜΑ 2:

$$\begin{bmatrix} 11 & - & - \\ 7 & 7 & - \\ 9 & - & 6 \\ - & 5 & - \end{bmatrix}$$

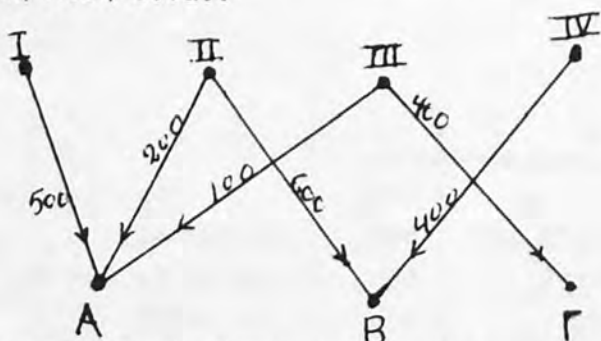
→

$$\begin{array}{c|ccc} & 0 & 0 & -3 \\ \hline 11 & 11 & 11 & 8 \\ 7 & 7 & 7 & 4 \\ 9 & 9 & 9 & 6 \\ 5 & 5 & 5 & 2 \end{array}$$

ΒΗΜΑ 3:

$$\begin{bmatrix} 11 & 11 & 8 \\ 7 & 7 & 4 \\ 9 & 9 & 6 \\ 5 & 5 & 2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 11 & 20 & 10 \\ 7 & 7 & 12 \\ 9 & 10 & 6 \\ 10 & 5 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -9 & -2 \\ 0 & 0 & -8 \\ 0 & -1 & 0 \\ -5 & 0 & -6 \end{bmatrix}$$

Παρατηρούμε ότι δεν υπάρχει κανένα θετικό στοιχείο. Άρα η άριστη λύση είναι:



Με ελάχιστο όλικό κόστος μεταφοράς:

$$500 \cdot 11 + 200 \cdot 7 + 600 \cdot 7 + 100 \cdot 9 + 400 \cdot 6 + 400 \cdot 5 = 16400$$

χρηματικές μονάδες.

Παράδειγμα 1. Νάλυθει τό πρόβλημα τών μεταφορών μέ πίνακα κόστους:

	A	B	Γ	Δ	
I	1	5	2	3	500
II	6	4	4	2	600
III	4	5	8	1	700
	800	200	400	300	1800
					1700

(1800-1700=100)

'Αμέσως παρατηρούμε ότι αυτά που έχουμε στις αποθήκες είναι 100 περισσότερα από αυτά που μας ζητούν οι πόλεις. 'Επομένως δημιουργούμε μια πλαστή πόλη που να χρειάζεται 100 προϊόντα:

	A	B	Γ	Δ	E	
I	1	5	2	3	0	500
II	6	4	4	2	0	600
III	4	5	8	1	0	700
	800	200	400	300	100	1800

'Οπότε ο αλγόριθμος του προβλήματος των μεταφορών μας δίνει:

ΒΗΜΑ 1:

	A	B	Γ	Δ	E	
I	500	-	-	-	-	500
II	300	200	100	-	-	600
III	-	-	300	300	100	700
	800	200	400	300	100	

ΒΗΜΑ 2:

$$\begin{bmatrix} 1 & - & - & - & - \\ 6 & 4 & 4 & - & - \\ - & - & 8 & 1 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{c|ccccc} & 0 & -2 & -2 & -9 & -10 \\ \hline 1 & 1 & -1 & -1 & -8 & -9 \\ 6 & 6 & 4 & 4 & -3 & -4 \\ 10 & 10 & 8 & 8 & 1 & 0 \end{array}$$

ΒΗΜΑ 3:

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & -8 & -9 \\ 6 & 4 & 4 & -3 & -4 \\ 10 & 8 & 8 & 1 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 5 & 2 & 3 & 0 \\ 6 & 4 & 4 & 2 & 0 \\ 4 & 5 & 8 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -6 & -3 & -11 & -9 \\ 0 & 0 & 0 & -5 & -4 \\ 6 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

ΒΗΜΑ 4:

	A	B	Γ	Δ	E	
I	500	-	-	-	-	500
II	300	200	100	-	-	600
III	300	-	300-θ	300	100	700
	800	200	400	300	100	

$$300-\theta \geq 0, 300-\theta \geq 0$$

$$\Rightarrow \theta=300$$

Επομένως η νέα λύση θα είναι:

	A	B	Γ	Δ	E	
I	500	-	-	-	-	500
II	-	200	400	-	-	600
III	300	-	-	300	100	700
	800	200	400	300	100	

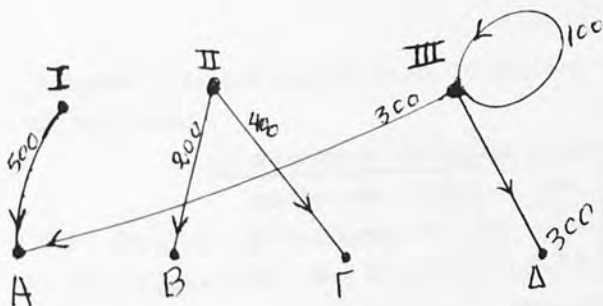
ΒΗΜΑ 2:

$$\begin{bmatrix} 1 & - & - & - & - \\ - & 4 & 4 & - & - \\ 4 & - & - & 8 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{c|ccccc} & 0 & 0 & 0 & -3 & -4 \\ \hline 1 & 1 & 1 & 1 & -2 & -3 \\ 4 & 0 & 4 & 4 & 1 & 0 \\ 4 & 4 & 4 & 0 & 1 & 0 \end{array}$$

ΒΗΜΑ 3:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 & -3 \\ 0 & 4 & 4 & 1 & 0 \\ 4 & 4 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 5 & 2 & 3 & 0 \\ 6 & 4 & 4 & 2 & 0 \\ 4 & 5 & 8 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -4 & -1 & -5 & -3 \\ -6 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -8 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Δέν υπάρχει κανένα θετικό στοιχείο, άρα έχουμε βρει την άριστη λύση:



(Δηλαδή θα μείνουν αποθηκευμένα στην III αποθήκη, 100 προϊόντα).

μέ ελάχιστο κόστος:

$$1.500 + 4.200 + 4.400 + 4.300 + 1.300 = 4400 \text{ χρ. μονάδες.}$$

Παράδειγμα 2. Νά λυθεί τό πρόβλημα τῶν μεταφορῶν μέ πίνακα κόστους:

	A	B	Γ	Δ	
I	7	8	9	10	40
II	5	6	7	8	60
III	4	5	6	7	80
	30	40	50	60	180

$$(180 - 180 = 0)$$

Μποροῦμε νά ἐφαρμόσουμε τόν ἀλγόριθμο τοῦ προβλήματος τῶν μεταφορῶν διότι, ὅσα ἔχουν οἱ ἀποθήκες τόσα ἀκριβῶς ζητοῦν καί οἱ πόλεις.

ΒΗΜΑ 1:

	A	B	Γ	Δ	
I	30	10	-	-	40
II	-	30	30	-	60
III	-	-	20	60	80
	30	40	50	60	

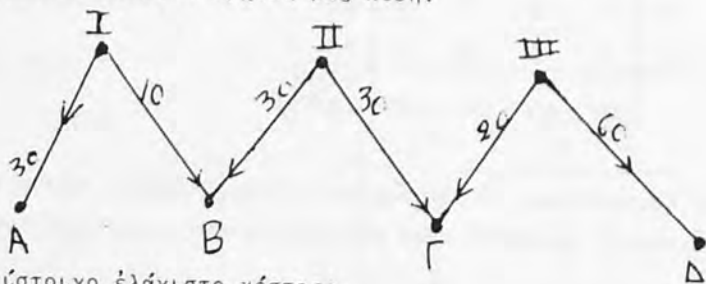
ΒΗΜΑ 2:

$$\begin{bmatrix} 7 & 8 & - & - \\ - & 6 & 7 & - \\ - & - & 6 & 7 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{c|cccc} & 0 & 1 & 2 & 3 \\ \hline 7 & 7 & 8 & 9 & 10 \\ 5 & 5 & 6 & 7 & 8 \\ 4 & 4 & 5 & 6 & 7 \end{array}$$

ΒΗΜΑ 3:

$$\begin{bmatrix} 7 & 8 & 9 & 10 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 4 & 5 & 6 & 7 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 7 & 8 & 9 & 10 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 4 & 5 & 6 & 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Επομένως η ἄριστη λύση εἶναι ἀνεξάρτητος τῆς μεθόδου, διότι εἶναι ὅλα μηδέν. Δηλαδή ὅποιαδήποτε λύση τοῦ προβλήματος εἶναι καὶ ἄριστη λύση. Ἔχουμε δηλαδή μιά ἀοριστία ἀρίστων λύσεων. Πάντως μιά ἀπό αὐτές θά εἶναι ἡ ἀρχική μας λύση:



Μέ ἀντίστοιχο ἐλάχιστο κόστος:

$$30 \cdot 7 + 10 \cdot 8 + 30 \cdot 6 + 30 \cdot 7 + 20 \cdot 5 + 60 \cdot 7 = 210 + 80 + 180 + 210 + 120 + 420 = 1220 \text{ χρ. μονάδες.}$$

Θεωρητική ἄσκηση

Νά γραφῆ τό ἀντίστοιχο γραμμικό πρόγραμμα τοῦ προβλήματος τῶν μεταφορῶν μέ πίνακα κόστους:

	A	B	Γ	Δ	
I	1	2	4	4	60
II	4	5	1	2	80
III	1	3	5	6	100
	30	40	50	60	240
					180

$$(240 - 180 = 60)$$

Επομένως υπάρχουν σίτες αποθήκες 60 προϊόντα περισσότερα. Ορίζουμε τις μεταβλητές:

x_{ij} : προϊόντα που πρέπει να μεταφερθούν από την i αποθήκη στην j πόλη.

Οπότε υπάρχουν οι μεταβλητές:

$x_{11}, x_{12}, x_{13}, x_{14}, x_{15}$ από την I σίτες A, B, Γ, Δ και η x_{15} τα προϊόντα που πρέπει να παραμείνουν στην I.

Ομοίως ορίζουμε και τις μεταβλητές για την II αποθήκη:

$x_{21}, x_{22}, x_{23}, x_{24}, x_{25}$.

Και τις μεταβλητές για την III αποθήκη:

$x_{31}, x_{32}, x_{33}, x_{34}, x_{35}$.

Ζητείται το ελάχιστο όλικό κόστος μεταφοράς. Άρα:

$$\begin{aligned} \min f &= 1 \cdot x_{11} + 2 \cdot x_{12} + 4 \cdot x_{13} + 4 \cdot x_{14} + 0 \cdot x_{15} \\ &+ 4 \cdot x_{21} + 5 \cdot x_{22} + 1 \cdot x_{23} + 2 \cdot x_{24} + 0 \cdot x_{25} \\ &+ 1 \cdot x_{31} + 3 \cdot x_{32} + 5 \cdot x_{33} + 6 \cdot x_{34} + 0 \cdot x_{35} \end{aligned}$$

Εξ ἄλλου οι πόλεις πρέπει να πάρουν 30, 40, 50 και 60 αντίστοιχως προϊόντα. Άρα έχουμε τους περιορισμούς:

$$A: x_{11} + x_{21} + x_{31} = 30$$

$$B: x_{12} + x_{22} + x_{32} = 40$$

$$\Gamma: x_{13} + x_{23} + x_{33} = 50$$

$$\Delta: x_{14} + x_{24} + x_{34} = 60$$

Ακόμη πρέπει να φύγουν τα προϊόντα από τις αποθήκες:

$$I: x_{11} + x_{12} + x_{13} + x_{14} + x_{15} = 60$$

$$II: x_{21} + x_{22} + x_{23} + x_{24} + x_{25} = 80$$

$$III: x_{31} + x_{32} + x_{33} + x_{34} + x_{35} = 100$$

Τέλος θα πρέπει κάθε $x_{ij} \geq 0$, διότι το πλήθος των προϊόντων είναι μη αρνητική ποσότητα.

Π α ρ ᾶ τ ἡ ρ η σ η :

Δίνεται η συμβουλή να γίνει το αντίστοιχο γραμμικό πρόγραμμα των μεταφορών με n πόλεις και m αποθήκες, όταν δίνεται η μήτρα του κόστους $C=(c_{ij})$ και τα διανύσματα των πόλεων και αποθηκών $B=(b_j)$, $A=(a_i)$, $i=1,2,\dots,n$ και $j=1,2,\dots,m$.

Ζ. ΜΗ ΓΡΑΜΜΙΚΟΣ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ

Ετόν μή γραμμικό προγραμματισμό έχουμε κάποια συνάρτηση μή γραμμική (δηλαδή 2ου καί πάνω βαθμού, κ.τ.λ.) καί ζητάμε τά τοπικά άκρότατά της κάτω από περιορισμούς:

$$\begin{aligned} \text{Max (ή Min)} \quad & f(x_1, x_2, \dots, x_n), \text{ μέ} \\ & g_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = b \\ & g_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = b \\ & \dots \dots \dots \\ & g_m(x_1, x_2, \dots, x_n) = b_m \end{aligned}$$

όπου $n > m$ καί όλες οι συναρτήσεις είναι συνεχείς καί έχουν μερικές παραγώγους για κάθε x_i , $i=1, 2, \dots, n$. Π.χ.:

$$\begin{aligned} \text{Max } f(x_1, x_2) &= -2x_1^2 + 6x_1 + 2x_1x_2, \text{ μέ:} \\ x_1 + x_2 &= 2 \end{aligned}$$

Εδώ έχουμε άγνώστους $n=2$ καί περιορισμούς $m=1$. Σχηματίζουμε τήν συνάρτηση:

$$F = f + \lambda_1 \cdot (g_1 - b_1) + \lambda_2 \cdot (g_2 - b_2) + \dots + \lambda_m \cdot (g_m - b_m)$$

Προφανώς ίσχύει $\text{Max (ή Min)} F = \text{Max (ή Min)} f$, διότι έξ υποθέσεως ίσχύει $(g_j - b_j) = 0$, $\forall j=1, 2, \dots, m$. Τά λ_j όνομάζονται πολλαπλασιαστές του Lagrange. Έτσι στό παράδειγμά μας έχουμε:

$$\text{Max } F = -2x_1^2 + 6x_1 + 2x_1x_2 + \lambda(x_1 + x_2 - 2)$$

Ορίζουμε στή συνέχεια τή μήτρα του Hesse:

$$H = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 F}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 F}{\partial x_1 \partial x_2} & \dots & \frac{\partial^2 F}{\partial x_1 \partial x_n} & \frac{\partial g_1}{\partial x_1} & \frac{\partial g_2}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial g_m}{\partial x_1} \\ \frac{\partial^2 F}{\partial x_2 \partial x_1} & \frac{\partial^2 F}{\partial x_2^2} & \dots & \frac{\partial^2 F}{\partial x_2 \partial x_n} & \frac{\partial g_1}{\partial x_2} & \frac{\partial g_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_m}{\partial x_2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial^2 F}{\partial x_n \partial x_1} & \frac{\partial^2 F}{\partial x_n \partial x_2} & \dots & \frac{\partial^2 F}{\partial x_n^2} & \frac{\partial g_1}{\partial x_n} & \frac{\partial g_2}{\partial x_n} & \dots & \frac{\partial g_m}{\partial x_n} \\ \frac{\partial g_1}{\partial x_1} & \frac{\partial g_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_n} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial g_m}{\partial x_1} & \frac{\partial g_m}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_m}{\partial x_n} & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

Έτσι στο παράδειγμά μας η μήτρα του Hesse θα είναι:

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial^2 F}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 F}{\partial x_1 \partial x_2} & \frac{\partial g}{\partial x_1} \\ \frac{\partial^2 F}{\partial x_2 \partial x_1} & \frac{\partial^2 F}{\partial x_2^2} & \frac{\partial g}{\partial x_2} \\ \frac{\partial g}{\partial x_1} & \frac{\partial g}{\partial x_2} & 0 \end{bmatrix} = H$$

Στή συνέχεια, για να βρούμε τα τοπικά άκρότατα (Min ή Max) ακολουθούμε κατά βήμα τον εξής αλγόριθμο:

ΒΗΜΑ 1: Λύνουμε τό σύστημα:

$$\frac{\partial F}{\partial x_i} = 0, \quad i=1, 2, \dots, n$$

$$g_j - b_j = 0 \quad j=1, 2, \dots, m$$

Κάθε λύση του συστήματος είναι πιθανόν να είναι άκρότατο.

“Αν δέν βροῦμε καμμιά λύση, τότε δέν ἔχουμε κανένα ἀκρότατο, ΤΕΛΟΣ.

“Ἐστω μιά λύση τοῦ συστήματος $(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0, \lambda_1^0, \dots, \lambda_m^0) = x^*$

ΒΗΜΑ 2: “Αν n ἄρτιος (n : τό πλήθος τῶν ἀγνώστων x_j)
καί ἰσχύει: $(-1)^\varphi \cdot \Delta_\varphi(x^*) < 0, \quad \forall \varphi = 1, 2, \dots, n-m$

τότε τό x^* εἶναι τοπικό μέγιστο, καί πῆγαινε στό βῆμα 1 γιά νά ἐξετάσεις τί συμβαίνει γιά τίς ὑπόλοιπες λύσεις τοῦ συστήματος. (τό Δ_1 εἶναι ἡ ἴδια ἢ H , τό Δ_2 εἶναι ἡ μήτρα ἐκείνη πού μένει ἀπό τήν Δ_3 ἄν βγάλουμε τήν πρώτη γραμμή καί τήν πρώτη στήλη, τό Δ_4 εἶναι ἡ μήτρα ἐκείνη πού μένει ἀπό τήν Δ_2 ἄν βγάλουμε τήν πρώτη γραμμή καί τήν πρώτη στήλη, κ.τ.λ.).

ΒΗΜΑ 3: “Αν n περιττός καί ἰσχύει:

$$(-1)^\varphi \cdot \Delta_\varphi(x^*) > 0, \quad \forall \varphi = 1, 2, \dots, n-m$$

τότε τό x^* εἶναι τοπικό μέγιστο καί πῆγαινε στό βῆμα 1 γιά νά ἐξετάσης τί συμβαίνει γιά τίς ὑπόλοιπες λύσεις τοῦ συστήματος.

ΒΗΜΑ 4: “Αν m ἄρτιος (m : τό πλήθος τῶν περιορισμῶν)
καί ἰσχύει:

$$\Delta_\varphi(x^*) > 0, \quad \forall \varphi = 1, 2, \dots, n-m$$

τότε τό x^* εἶναι τοπικό ἐλάχιστο, καί πῆγαινε στό βῆμα 1 γιά νά ἐξετάσεις τί συμβαίνει γιά τίς ὑπόλοιπες λύσεις τοῦ συστήματος.

ΒΗΜΑ 5: “Αν m περιττός καί ἰσχύει:

$$\Delta_\varphi(x^*) < 0, \quad \forall \varphi = 1, 2, \dots, n-m$$

τότε τό x^* εἶναι τοπικό ἐλάχιστο καί πῆγαινε στό βῆμα 1 γιά νά ἐξετάσης τί συμβαίνει μέ τίς ὑπόλοιπες λύσεις τοῦ συστήματος.

ΒΗΜΑ 6: Πῆγαινε στό βῆμα 1.

Έτσι στο παράδειγμά μας έχουμε:

$$\frac{\partial F}{\partial x_1} = -4x_1 + 6 + 2x_2 + \lambda, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial x_1^2} = -4 + 2 = -2$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_2} = 2x_1 + \lambda, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial x_2^2} = 2$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{\partial F}{\partial x_2 \partial x_1} = 2, \quad \frac{\partial g}{\partial x_1} = 1, \quad \frac{\partial g}{\partial x_2} = 1$$

$$H = \begin{bmatrix} -2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad n=2, \quad m=1$$

Εφαρμόζουμε τον αλγόριθμο:

ΒΗΜΑ 1: Λύνουμε το σύστημα:

$$\frac{\partial F}{\partial x_1} = -4x_1 + 6 + 2x_2 + \lambda = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_2} = 2x_1 + \lambda = 0$$

$$g - b = x_1 + x_2 - 2 = 0$$

Μιά λύση του συστήματος είναι:

$$x^* = (x_1^0, x_2^0, \lambda^0) = \left(\frac{9}{4}, \frac{-1}{4}, \frac{7}{2} \right)$$

ΒΗΜΑ 2: Ο $n=2$ είναι άρτιος. Υπολογίζουμε την μήτρα Δ_φ , $\varphi=1$ (διότι $n-m=2-1=1$):

$$\begin{aligned} \Delta_1 = H &= -2(2 \cdot 0 - 1 \cdot 1) - 2(2 \cdot 0 - 1 \cdot 1) + 1 \cdot (2 \cdot 1 - 1 \cdot 2) = \\ &= 2 \cdot (-1) - 2 \cdot (-1) + 1 \cdot 0 = 4 \end{aligned}$$

Άρα ισχύει $(-1)^1 \cdot D_1 = D_1 = -4 < 0$

Επομένως το x^* είναι τοπικό μέγιστο και πηγαίνουμε στο βήμα 1.

ΒΗΜΑ 1: ΤΕΛΟΣ, διότι δεν υπάρχει άλλη λύση του συστήματος για εξέταση.

Επομένως ίσχύει:

$$\begin{aligned} \max f &= f\left(\frac{9}{4}, -\frac{1}{4}\right) = -2 \cdot \left(\frac{9}{4}\right)^2 + 6 \cdot \left(\frac{9}{4}\right) + 2 \cdot \frac{9}{4} \cdot \left(-\frac{1}{4}\right) = \\ &= 4,5 \end{aligned}$$

Π α ρ α τ ή ρ η σ η. Πρέπει όπωσδήποτε νά εξετάσουμε όλες τές λύσεις του συστήματος, διότι είναι δυνατόν κάποια λύση νά δύνει καλύτερο άκρότατο άπό ότι έδωσε κάποια άλλη.

Παράδειγμα 1. Νά εύρεθοϋν οί ποσοότητες q_1, q_2, q_3 , μέ τές όποιες ή συνάρτηση ώφελιμότητος:

$$U = q_1 q_2 + q_2 q_3 + q_1 q_3$$

γίνεται μέγιστη, όταν $\rho_1=2$, $\rho_2=4$, $\rho_3=6$ (τιμές άγοράς) και $I=40$ (διαθέσιμες χρηματικές μονάδες γιά τήν άγορά τών ποσοτήτων q_1, q_2, q_3).

$$\text{Άρα: } 2q_1 + 4q_2 + 6q_3 = 40$$

Κατασκευάζουμε τήν συνάρτηση F :

$$F = q_1 q_2 + q_2 q_3 + q_1 q_3 + \lambda \cdot (2q_1 + 4q_2 + 6q_3 - 40)$$

Βρίσκουμε τές μερικές παραγώγους τής F πού θά χρειασθοϋν:

$$\frac{\partial F}{\partial q_1} = q_2 + q_3 + 2\lambda \quad , \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_1^2} = 0 = \frac{\partial^2 F}{\partial q_2^2} = \frac{\partial^2 F}{\partial q_3^2}$$

$$\frac{\partial F}{\partial q_2} = q_1 + q_3 + 4\lambda \quad , \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_1 \partial q_2} = 1 = \frac{\partial^2 F}{\partial q_1 \partial q_3}$$

$$\frac{\partial F}{\partial q_3} = q_2 + q_1 + 6\lambda \quad , \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_2 \partial q_3} = 1 = \frac{\partial^2 F}{\partial q_2 \partial q_1}$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial q_3 \partial q_1} = 1 = \frac{\partial^2 F}{\partial q_3 \partial q_2} \quad ,$$

Ο μοναδικός περιορισμός g είναι:

$$g = 2q_1 + 4q_2 + 6q_3 - 40$$

Όπότε οί μερικές του παράγωγοι είναι:

$$\frac{\partial g}{\partial q_1} = 2, \quad \frac{\partial g}{\partial q_2} = 4, \quad \frac{\partial g}{\partial q_3} = 6$$

Κατασκευάζουμε τόν πίνακα τοῦ Hesse:

$$H = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 0 & 6 \\ 2 & 4 & 6 & 0 \end{bmatrix}$$

Γιά νά βροῦμε τοπικό μέγιστο τῆς U (ἢ τῆς F), ἀκολουθοῦμε κατά σειρά τά βήματα:

ΒΗΜΑ 1: Λύνουμε τό σύστημα:

$$q_2 + q_3 + 2\lambda = 0 \quad (1)$$

$$q_1 + q_3 + 4\lambda = 0 \quad (2)$$

$$q_1 + q_2 + 6\lambda = 0 \quad (3)$$

$$2q_1 + 4q_2 + 6q_3 = 40 \quad (4)$$

Ἀφαιροῦμε τίς (1)-(2) καί παίρνουμε:

$$q_2 - q_1 - 2\lambda = 0 \quad (5)$$

Ἀφαιροῦμε τίς (5)-(3) καί παίρνουμε:

$$2q_2 + 4\lambda = 0 \Rightarrow q_2 = -2\lambda$$

Ὅποτε ἀπό τήν (3) παίρνουμε:

$$q_1 = -6\lambda - q_2 = -6\lambda + 2\lambda = -4\lambda$$

Ἀντικαθιστοῦμε τό q_2 στήν (1) καί ἔχουμε:

$$q_3 = -2\lambda - q_2 = -2\lambda + 2\lambda = 0$$

Ἀντικαθιστοῦμε τά q_1, q_2, q_3 στήν (4) καί ἔχουμε:

$$-8\lambda - 8\lambda + 6 \cdot 0 = 40 \Rightarrow \lambda = -2,5$$

Ἐπομένως μιά λύση τοῦ συστήματος (καί ἡ μοναδική) εἶναι:

$$x^* = (q_1^0, q_2^0, q_3^0, \lambda^0) = (10, 5, 0, -2,5)$$

ΒΗΜΑ 2. Ἔχουμε τρεῖς ἀγνωστούς, ἄρα $n=3$ καί ἕναν περιορισμό, ἄρα $m=1$. Ὁ n εἶναι περιττός, ἐπομένως πηγαίνουμε στό ἐπόμενο βῆμα.

ΒΗΜΑ 3. Ὁ n εἶναι περιττός. Ἐξετάζουμε τίς μήτρες:

$$H = D_1, D_2, \text{ (διότι } n-m=2)$$

$$\begin{aligned}
 D_1 &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 0 & 6 \\ 2 & 4 & 6 & 0 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 1 & 1 & 4 \\ 1 & 0 & 6 \\ 2 & 6 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 1 & 1 & 6 \\ 2 & 4 & 0 \end{bmatrix} - 2 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & 6 \end{bmatrix} = \\
 &= - \left\{ 1 \cdot \begin{bmatrix} 0 & 6 \\ 6 & 0 \end{bmatrix} - 1 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} + 4 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 6 \end{bmatrix} \right\} + \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 4 & 0 \end{bmatrix} - 0 + 4 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} - \\
 &- 2 \left\{ 1 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 6 \end{bmatrix} - 0 + 1 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \right\} = -36 - 12 - 24 \\
 &= -96 + 8 - 16 = -104
 \end{aligned}$$

$$D_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 1 & 0 & 6 \\ 4 & 6 & 0 \end{bmatrix} = 0 - 1 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 4 & 0 \end{bmatrix} + 4 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 6 \end{bmatrix} = 24 + 24 = 48$$

Εξετάζουμε αν ισχύει:

$$(-1)^1 \cdot D_1 > 0, \quad -1 \cdot (-104) = 104 > 0$$

$$(-1)^2 \cdot D_2 > 0, \quad +1 \cdot (48) = 48 > 0$$

Επομένως το σημείο x^* δίνει μέγιστο:

$$\max U = 10 \cdot 5 + 5 \cdot 0 + 10 \cdot 0 = 50$$

καί θα πρέπει να αγοράσουμε, από το πρώτο προϊόν 10 μονάδες, από το δεύτερο προϊόν 5 μονάδες και από το τρίτο προϊόν 0 μονάδες.

Εξ άλλου η λύση x^* ήταν και η μοναδική λύση του συστήματος, άρα η μέθοδος και η λύση τελειώνει σ' αυτό το σημείο.

Παράδειγμα 2. Να μεγιστοποιηθεί η συνάρτηση ωφελιμότητας:

$$U = q_1 q_2 q_3$$

μέ $\rho_1=1$, $\rho_2=2$, $\rho_3=3$ και $I=20$.

Επομένως έχουμε να λύσουμε το κάτωθι μη γραμμικό πρόγραμμα:

$$\max U = q_1 q_2 q_3, \quad \text{μέ:}$$

$$q = q_1 + 2q_2 + 3q_3 - 20$$

Κατασκευάζουμε την συνάρτηση F:

$$F = q_1 q_2 q_3 + \lambda \cdot (q_1 + 2q_2 + 3q_3 - 20)$$

Βρίσκουμε τούς μερικούς παραγώγους που θά μās χρειασθούν:

$$\frac{\partial F}{\partial q_1} = q_2 q_3 + \lambda, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_1^2} = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial q_2} = q_1 q_3 + 2\lambda, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_2^2} = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial q_3} = q_1 q_2 + 3\lambda, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_3^2} = 0$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial q_1 \partial q_2} = q_3, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_2 \partial q_1} = q_3$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial q_1 \partial q_3} = q_2, \quad \frac{\partial^2 F}{\partial q_2 \partial q_3} = q_1$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial q_3 \partial q_1} = q_2, \quad \frac{\partial g}{\partial q_1} = 1$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial q_3 \partial q_2} = q_1, \quad \frac{\partial g}{\partial q_2} = 2, \quad \frac{\partial g}{\partial q_3} = 3$$

Κατασκευάζουμε την μήτρα του Hesse:

$$H = \begin{bmatrix} 0 & q_3 & q_2 & 1 \\ q_3 & 0 & q_1 & 2 \\ q_2 & q_1 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

Γιὰ νά βρούμε τό μέγιστο τῆς U (ἢ τῆς F), ἀκολουθοῦμε κατά σειρά τά βήματα:

ΒΗΜΑ 1: Λύνουμε τό σύστημα:

$$q_2 q_3 + \lambda = 0 \quad (1)$$

$$q_1 q_3 + 2\lambda = 0 \quad (2)$$

$$q_1 q_2 + 3\lambda = 0 \quad (3)$$

$$q_1 + 2q_2 + 3q_3 - 20 = 0 \quad (4)$$

Λύνουμε τήν (1) ως προς λ :

$$\lambda = -q_2 q_3$$

Αντικαθιστούμε τό λ στήν (2):

$$q_1 q_3 = 2q_2 q_3 \Rightarrow q_1 = 2q_2 \quad (5)$$

Αντικαθιστούμε τό λ καί τό q_1 στήν (3):

$$2q_2^2 + 3 \cdot (-q_2 \cdot q_3) = 0$$

$$2q_2^2 = 3q_2 q_3 \Rightarrow q_3 = \frac{2}{3} \cdot q_2 \quad (6)$$

Αντικαθιστούμε τά q_1, q_3 στήν (4):

$$2q_2 + 2q_2 + 3 \cdot \frac{2}{3} \cdot q_2 = 20$$

$$6q_2 = 20 \Rightarrow q_2 = \frac{20}{6} = \frac{10}{3}$$

Αντικαθιστούμε στίς (5), (6) καί παίρνουμε:

$$q_1 = \frac{20}{3}, \quad q_3 = \frac{2}{3} \cdot \frac{10}{3} = \frac{20}{9}$$

Οπότε από τήν (1) παίρνουμε τήν τιμή τοῦ λ :

$$\lambda = -q_2 q_3 = -\frac{10}{3} \cdot \frac{20}{9} = -\frac{200}{27}$$

Επομένως ἕνα πιθανό ἀκρότατο εἶναι τό σημείο:

$$x^* = (q_1^0, q_2^0, q_3^0, \lambda^0) = \left(\frac{20}{3}, \frac{10}{3}, \frac{20}{9}, -\frac{200}{27} \right)$$

ΒΗΜΑ 2. Ἔχουμε τρεῖς ἀγνώστους, ἄρα $n=3$ (περιττός), καί ἕναν περιορισμό, $m=1$. Επομένως πηγαίνουμε στό ἐπόμενο βήμα.

ΒΗΜΑ 3. Ὁ n εἶναι περιττός. Ἐξετάζουμε τίς μῆτρες:

$$H = D_1, D_2, \quad (\text{ὁλοῦτι } n-m=2)$$

Ὅπωςδήποτε πρῖν ὑπολογίσουμε τίς D_1, D_2 ἀντικαθιστοῦμε σ' αὐτές τίς ὑπάρχουσες τιμές τῶν q_1, q_2, q_3 :

$$D_1(x^*) = \begin{bmatrix} 0 & \frac{20}{9} & \frac{10}{3} & 1 \\ \frac{20}{9} & 0 & \frac{20}{3} & 2 \\ \frac{10}{3} & \frac{20}{3} & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} = 0 - \frac{20}{9} \begin{bmatrix} \frac{20}{9} & \frac{20}{3} & 2 \\ \frac{10}{3} & 0 & 3 \\ 1 & 3 & 0 \end{bmatrix} +$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{10}{3} \begin{bmatrix} \frac{20}{9} & 0 & 2 \\ \frac{10}{3} & \frac{20}{3} & 3 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} - 1 \cdot \begin{bmatrix} \frac{20}{9} & 0 & \frac{20}{3} \\ \frac{10}{3} & \frac{20}{3} & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} = -\frac{20}{9} \\
& = \frac{20}{9} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 3 \\ 3 & 0 \end{bmatrix} - \frac{20}{3} \cdot \begin{bmatrix} \frac{10}{3} & 3 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + 2 \cdot \begin{bmatrix} \frac{10}{3} & 0 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} + \\
& + \frac{10}{3} \cdot \frac{20}{9} \cdot \begin{bmatrix} \frac{20}{3} & 3 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} - 0 + 2 \cdot \begin{bmatrix} \frac{10}{3} & \frac{20}{3} \\ 1 & 2 \end{bmatrix} - 1 \cdot \frac{20}{9} \cdot \begin{bmatrix} \frac{20}{3} & 0 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \\
& - 0 + \frac{20}{3} \cdot \begin{bmatrix} \frac{10}{3} & \frac{20}{3} \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = -\frac{20}{9} \cdot (-20+20+20) + \frac{10}{3} \cdot (-\frac{40}{3}+0) - 1 \cdot (\frac{400}{9}+0) = \\
& = -\frac{400}{9} - \frac{400}{9} - \frac{400}{9} = -133\frac{3}{9}.
\end{aligned}$$

$$D_2(x^*) = \begin{bmatrix} 0 & \frac{20}{3} & 2 \\ \frac{20}{3} & 0 & 3 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} = 0 - \frac{20}{3} \cdot \begin{bmatrix} \frac{20}{3} & 3 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} + 2 \cdot \begin{bmatrix} \frac{20}{3} & 0 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} =$$

$$= 40 + 40 = 80.$$

Εξετάζουμε αν ίσχύει:

$$(-1)^1 \cdot D_1 > 0, \quad (-1) \cdot (-133\frac{3}{9}) = 133\frac{3}{9} > 0$$

$$(-1)^2 \cdot D_2 > 0, \quad (+1) \cdot (80) = 80 > 0$$

Άρα το σημείο x^* δίνει μέγιστο και έχουμε επομένως:

$$\max U = \frac{20}{3} \cdot \frac{10}{3} \cdot \frac{20}{9} = \frac{4000}{81} = 49\frac{31}{81}$$

Επομένως πρέπει να αγοράσουμε από το πρώτο προϊόν $\frac{20}{3}$ μονάδες, από το δεύτερο $\frac{10}{3}$ μονάδες και από το τρίτο $\frac{20}{9}$ μονάδες, για να έχουμε την μέγιστη ωφελιμότητα.

Όποσδήποτε ή x^* είναι η μόνη συμβιβαστή λύση του συστήματος που λύσαμε, και επομένως το x^* είναι το μόνο άκροτατο της U .

Π α ρ α τ ή ρ η σ η. Πολλές φορές μᾶς δίνεται μιὰ συνάρτηση $f(x_1, \dots, x_n)$ καὶ μᾶς ζητοῦν τὰ ἀκρότατα αὐτῆς ἀορίστως. Στὴν περίπτωση αὐτὴ πρέπει νὰ ἐξετάσουμε ὅλες τὶς λύσεις ποὺ θὰ βροῦμε ἀπὸ τὸ σύστημα καὶ γιὰ τοπικὰ minimum καὶ γιὰ τοπικὰ maximum καὶ νὰ διαλέξουμε στὸ τέλος τὸ πιὸ μικρὸ τοπικὸ minimum καὶ τὸ πιὸ μεγάλο τοπικὸ maximum.

Π α ρ α τ ή ρ η σ η. Ὄταν μᾶς δίνουν στοὺς περιορισμοὺς ἑνὸς μὴ γραμμικοῦ προγράμματος $x_i \geq 0$, τότε ἐπιβάλλεται νὰ θέσουμε χαλαρὲς μεταβλητὲς, οἱ ὁποῦες πρέπει νὰ εἶναι μὴ ἀρνητικές:

$$x_i - u_i^2 = 0$$

Ὅπωςδήποτε τὶς μεταβλητὲς αὐτὲς πρέπει νὰ τὶς λάβουμε στὴ συνέχεια ὑπ' ὄψιν ὅπως ἀκριβῶς καὶ τὶς κανονικὲς μεταβλητὲς.

Π α ρ α τ ή ρ η σ η. Ὄταν μᾶς δίνουν περιορισμὸ ἀνισότητα, τότε ἐπιβάλλεται νὰ τὴν μετατρέψουμε σὲ ἰσότητα, βάζοντας μιὰ χαλαρὴ μεταβλητὴ ὑψωμένη στὸ τετράγωνο, π.χ.:

$$\begin{aligned} x_1 + x_2 &\leq 2 \\ \Rightarrow x_1 + x_2 + u_1^2 &= 2 \end{aligned}$$

Τελικὰ, ἂν ἔχουμε νὰ λύσουμε τὸ μὴ γραμμικὸ πρόγραμμα:

$$\max f = 6x_1^2 + 2x_1 - 2x_1x_2, \quad \text{μὲ}$$

$$x_1 - 2x_2 \geq 3$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

Τότε πρέπει νὰ μετατρέψουμε αὐτό, στὸ κάτωθι:

$$\max f = 6x_1^2 + 2x_1 - 2x_1x_2$$

$$x_1 - 2x_2 - u_1^2 = 3$$

$$x_1 - u_2^2 = 0$$

$$x_2 - u_3^2 = 0$$

Η. ΠΡΟΒΛΗΜΑΤΑ ΕΠΕΝΔΥΣΕΩΝ

Στά προβλήματα επενδύσεων διαθέτουμε W χρηματικές μονάδες και υπάρχουν V οικονομικοί τομείς που μπορούμε να επενδύσουμε τα W χρήματα.

Ζητείται πάντοτε η άριστη επένδυση, δηλαδή η επένδυση εκείνη που δίνει το μέγιστο κέρδος.

Έστω ότι διαθέτουμε τούς οικονομικούς τομείς:

I, II, III, IV

καί 4 χρηματικές μονάδες. Έστω ότι ο αναλυτικός πίνακας κέρδους, είναι ο εξής:

	I	II	III	IV	Οικ. τομείς
0	0	0	0	0	
1	0,45	0,41	0,25	0,34	
2	0,78	0,65	0,50	0,49	
3	1,02	0,80	0,73	0,57	
χρ.μον. 4	1,23	0,88	0,90	0,61	
	V_1	V_2	V_3	V_4	

Δηλαδή αν π.χ. επενδύσουμε 2 χ.μ. στον III τομέα, τότε έχουμε κέρδος 0,50 χ.μ.. Ονομάζουμε V_1, V_2, V_3, V_4 τις στήλες των κερδών της δεδομένης μήτρας. Έστω f_1 το μέγιστο κέρδος που μπορούμε να πάρουμε αν επενδύουμε μόνο στον I τομέα. Τότε προφανώς ισχύει $f_1 = V_1$. Έστω f_{12} το μέγιστο κέρδος που μπορούμε να πάρουμε αν επενδύουμε στους τομείς I και II. Έστω f_{13} το μέγιστο κέρδος μας, αν επενδύουμε στους I, II και III. Καί τέλος, έστω f_{14} το τελικό μέγιστο κέρδος της επένδυσεως και για τούς τέσσερους τομείς, I, II, III και IV. Η μέθοδος μού μας οδηγεί στην τελική άριστη πολιτική f_{14} , έγκειται στον ένδιαμεσο υπολογισμό των άριστων υποπολιτικών f_1, f_{12}, f_{13} .

Βέβαια $f_1=V_1$, όποτε αρχίζουμε τόν ύπολογισμό τοϋ f_{12} , κατασκευάζοντας τόν κάτωθι πίνακα:

	$f_1=V_1$	V_2	f_{12}	Συνδυασμοί έπενδύσεως	
1)	0	0	0	(0,0)	
2)	1	0,45	0,41	0,45	(1,0), (1,0)
3)	2	0,78	0,65	0,86	(2,0), (0,2), (1,1)
4)	3	1,02	0,80	1,19	(3,0), (0,3), (1,2), (2,1)
5)	4	1,23	0,88	1,43	(4,0), (0,4), (2,2), (1,3), (3,1)

Πίνακας 1

1) Έστω λοιπόν ότι διαθέτουμε 0 χ.μ., τότε προφανώς τό f_{12} θά είναι 0 μέ άριστο συνδυασμό (0,0), δηλαδή 0 χ.μ. στόν I και 0 χ.μ. στόν II. Όποτε λαμβάνουμε τήν πρώτη γραμμή τοϋ πίνακα.

2) Έστω ότι διαθέτουμε 1 χ.μ., τότε ύπάρχουν δύο δυνατοί συνδυασμοί για έπένδυση, ό (1,0) και (0,1). Δηλαδή ή νά έπενδύσουμε 1 χ.μ. στόν I και 0 χ.μ. στό II, ή νά έπενδύσουμε 0 χ.μ. στόν I και 1 χ.μ. στόν II. Παρατηρώντας τά αντίστοιχα κέρδη τών στηλών f_1, V_2 , βλέπουμε ότι ό συνδυασμός (1,0) δίνει κέρδος 0,45, ένω ό (0,1) δίνει κέρδος 0,41. Έπομένως ό καλύτερος συνδυασμός είναι ό (1,0) μέ f_{12} τό 0,45.

3) Έστω ότι διαθέτουμε 2 χ.μ., τότε ύπάρχουν τρεις δυνατοί συνδυασμοί για έπένδυση, (2,0), (0,2) και (1,1). Δηλαδή ή νά έπενδύσουμε 2 χ.μ. στόν I και 0 στόν II, ή 0 στόν I και 2 στόν II, ή 1 στόν I και 1 στόν II. Τό κέρδος τοϋ (2,0) είναι 0,78, τοϋ (0,2) είναι 0,65, και τοϋ (1,1) είναι (0,45+0,41)=0,86. Άρα ό καλύτερος είναι ό (1,1), όποτε μπαίνει για f_{12} τό 0,86.

4) Έστω ότι διαθέτουμε 3 χ.μ., τότε ύπάρχουν οι εξής συνδυασμοί για έπένδυση:

$$(3,0), (0,3), (1,2), (2,1)$$

Τά αντίστοιχα κέρδη τους είναι ως εξής:

$$(3,0) \rightsquigarrow 1,02 \text{ χ.μ.}, (1,2) \rightsquigarrow (0,45+0,65) = 1,10 \text{ χ.μ.}$$

$$(0,3) \rightsquigarrow 0,80 \text{ χ.μ.}, (2,1) \rightsquigarrow (0,78+0,41) = 1,19 \text{ χ.μ.}$$

Όπότε ο καλύτερος είναι ο $(2,1)$, δηλαδή 2 χ.μ. στον I και 1 χ.μ. στον II με f_{12} τό 1,19.

5) Έστω ότι επενδύουμε 4 χ.μ., τότε υπάρχουν οι έξι συνδυασμοί:

$$(4,0), (0,4), (1,3), (3,1), (2,2)$$

Με αντίστοιχα κέρδη τά κάτωθι:

$$(4,0) \rightsquigarrow 1,23 \qquad (3,1) \rightsquigarrow (1,02+0,41) = 1,43$$

$$(0,4) \rightsquigarrow 0,88 \qquad (2,2) \rightsquigarrow (0,78+0,65) = 1,43$$

$$(1,3) \rightsquigarrow (0,45+0,80) = 1,25,$$

Όπότε ο άριστος συνδυασμός είναι ο $(2,2)$, δηλαδή 2 χ.μ. στον I και 2 χ.μ. στον II με f_{12} τό 1,43. (Παρατηρούμε ότι άριστος είναι επίσης και ο συνδυασμός $(3,1)$).

Στή συνέχεια κατασκευάζουμε τον πίνακα 2, βάζοντας σαν πρώτη στήλη, την στήλη του εύρεθέντος ήδη f_{12} και σαν δεύτερη στήλη τό V_3 .

	f_{12}	V_3	f_{13}	Συνδυασμοί έπ.
1) 0	0	0	0	$(0,0) \Rightarrow (0,0,0)$
2) 1	0,45	0,25	0,45	$(\cancel{0,1}), (1,0) \Rightarrow (1,0,0)$
3) 2	0,86	0,50	0,86	$(2,0), (\cancel{0,2}), (\cancel{1,1}) \Rightarrow (1,1,0)$
4) 3	1,19	0,73	1,19	$(3,0), (\cancel{0,3}), (\cancel{1,2}), (\cancel{2,1}) \Rightarrow (2,1,0)$
5) 4	1,43	0,90	1,44	$(\cancel{4,0}), (\cancel{0,4}), (\cancel{1,3}), (3,1), (\cancel{2,2}) \Rightarrow (2,1,1)$

1) Έστω ότι επενδύουμε 0 χ.μ., τότε υπάρχει ένας συνδυασμός ο $(0,0)$, όποιος τώρα σημαίνει ότι στον (I και II) θά επενδύσουμε 0 χ.μ. και στον III πάλι 0 χ.μ.. Άρα αναλυτικά και στους τρεις τομείς έχουμε $(0,0,0)$.

2) Έστω ότι επενδύουμε 1 χ.μ., τότε υπάρχουν οι συνδυασμοί $(0,1), (1,0)$. Ο $(0,1)$ σημαίνει ότι επενδύουμε 0 χ.μ. στον (I και II) και 1 χ.μ. στον III, ένω ο $(1,0)$ σημαίνει ότι επενδύουμε 1 χ.μ. στον (I και II) και 0 χ.μ.

στόν III. Έδώ, θά πρέπει νά ἔχουμε ὑπ' ὄψιν μας, ὅτι ὅπου λέμε ὅτι ἐπενδύουμε κάτι στόν (I καί II), τότε τό αντίστοιχο κέρδος ἐκφράζεται ἀπό τήν στήλη f_{12} . Ἔτσι τά ἀντίστοιχα κέρδη εἶναι:

$$(1,0) \rightsquigarrow 0,45, \quad (0,1) \rightsquigarrow 0,25$$

Ὅποτε θέτουμε γιά f_{13} τό 0,45 καί ἀναλύουμε τήν δυάδα $(1,0)$ σέ τριάδα, ὡς ἐξῆς:

Τό $(1,0)$ σημαίνει ὅτι ἔχουμε 1 χ.μ. στόν (I καί II) καί 0 χ.μ. στόν III. Κυττάζουμε τόν προηγούμενο πίνακα (Πίνακας 1) καί ψάχνουμε νά βροῦμε τόν καλύτερο συνδυασμό ὅταν διαθέτουμε 1 χ.μ. Ὁ καλύτερος ἦταν ὁ $(1,0)$, δηλαδή 1 χ.μ. στόν I καί 0 στόν II. Ὅποτε τελικά παίρνουμε:

$$(1,0) \Rightarrow ((1,0),0) \Rightarrow (1,0,0)$$

Δηλαδή, 1 χ.μ. στόν I, 0 χ.μ. στόν II, καί 0 χ.μ. στόν III.

3) Ἔστω ὅτι ἐπενδύουμε 2 χ.μ. στόν (I καί II) καί III. Ὑπάρχουν οἱ ἐξῆς συνδυασμοί μέ τά κάτωθι ἀντίστοιχα κέρδη:

$$(2,0) \rightsquigarrow 0,86, \quad (0,2) \rightsquigarrow 0,50 \\ \text{καί } (1,1) \rightsquigarrow 0,70$$

Ἐπομένως ὁ καλύτερος συνδυασμός εἶναι ὁ $(2,0)$ καί ἄρα θέτουμε γιά f_{13} τό 0,86. Τό $(2,0)$ σημαίνει ὅτι ἐπενδύουμε 2 χ.μ. στό (I καί II) καί 0 χ.μ. στόν III. Θά πρέπει λοιπόν νά κοιτάξουμε στόν πίνακα 1, ποῖος ἦταν ὁ καλύτερος συνδυασμός γιά τούς τομεῖς I, II ὅταν διαθέταμε 2 χ.μ. Ὁ καλύτερος ἦταν ὁ $(1,1)$.

Ὅποτε τελικά παίρνουμε τήν τριάδα:

$$(2,0) \Rightarrow ((1,1),0) \Rightarrow (1,1,0)$$

Δηλαδή, 1 χ.μ. στόν I, 1 χ.μ. στόν II, καί 0 χ.μ. στόν III.

4) Έστω ότι επενδύουμε 3 χ.μ. στον (I και II) και III. Υπάρχουν οι έξης συνδυασμοί με τά κάτωθι αντίστοιχα κέρδη:

$$\begin{aligned} (3,0) &\rightsquigarrow 1,19, & (1,2) &\rightsquigarrow 0,95 \\ (0,3) &\rightsquigarrow 0,73, & (2,1) &\rightsquigarrow 1,11 \end{aligned}$$

Έπομένως ο καλύτερος συνδυασμός είναι ο (3,0) και άρα θέτουμε για f_{13} τό 1,19. Τό (3,0) σημαίνει ότι επενδύουμε 3 χ.μ. στον (I και II) και 0 στον III. Θά πρέπει λοιπόν νά κοιτάξουμε στον πίνακα 1, ποιός ήταν ο καλύτερος συνδυασμός για τούς τομείς I, II όταν διαθέταμε 3 χ.μ.. Ο καλύτερος ήταν ο (2,1).

Όποτε τελικά παίρνουμε τήν τριάδα:

$$(3,0) \Rightarrow ((2,1), 0) \Rightarrow (2,1,0)$$

Δηλαδή, 2 χ.μ. στον I, 1 χ.μ. στον II, και 0 χ.μ. στον III.

5) Έστω ότι επενδύουμε 4 χ.μ. στον (I, II) και III. Τότε υπάρχουν οι έξης συνδυασμοί με τά κάτωθι αντίστοιχα κέρδη:

$$\begin{aligned} (4,0) &\rightsquigarrow 1,43, & (1,3) &\rightsquigarrow 1,18 \\ (0,4) &\rightsquigarrow 0,90, & (3,1) &\rightsquigarrow 1,44 \end{aligned}$$

και (2,2) 1,38
Όποτε ο καλύτερος συνδυασμός είναι ο (3,1), δηλαδή 3 χ.μ. στον (I και II) και 1 χ.μ. στον III. Θέτουμε f_{13} τό 1,44 και κοιτάζουμε στον πίνακα 1 για νά βρούμε τόν καλύτερο συνδυασμό για τούς I, II με 3 χ.μ..

Ο καλύτερος ήταν ο (2,1).

Έπομένως έχουμε:

$$(3,1) \Rightarrow ((2,1), 1) \Rightarrow (2,1,1)$$

Δηλαδή 2 χ.μ. στον I, 1 χ.μ. στον II, και 1 χ.μ. στον III.

Κατασκευάζουμε τόν επόμενο (τελικό) πίνακα τής επένδυσής μας, βάζοντας τώρα για πρώτη στήλη τά γνωστά f_{13} , για δεύτερη στήλη τήν στήλη V_4 και τρίτη (ζητούμέ-

νη) στήλη τό f_{14} .

	f_{13}	V_4	f_{14}	Τελικός άριστος συνδυασμός
1) 0	0	0	0	$(0,0) \Rightarrow (0,0,0,0)$
2) 1	0,45	0,34	0,45	$(1,0), (0,1) \Rightarrow (1,0,0,0)$
3) 2	0,86	0,49	0,86	$(2,0), (0,2), (1,1) \Rightarrow (1,1,0,0)$
4) 3	1,19	0,57	1,20	$(3,0), (0,3), (1,2), (2,1) \Rightarrow (1,1,0,1)$
5) 4	1,44	0,61	1,53	$(4,0), (0,4), (1,3), (3,1), (2,2) \Rightarrow (2,1,$

Πίνακας 3

1) Όπωςδήποτε αν διαθέτουμε 0 χ.μ. για τους τρόπους I, II, III, IV, τότε ο μόνος συνδυασμός πού υπάρχει είναι ο $(0,0,0,0)$ μέ f_{14} τό 0.

2) Έστω ότι επενδύουμε 1 χ.μ. στον (I και II και III) και IV. Τότε υπάρχουν οι έξης συνδυασμοί μέ τά κάτωθι αντίστοιχα κέρδη:

$$(1,0) \rightsquigarrow 0,45 \quad , \quad (0,1) \rightsquigarrow 0,34$$

Όποτε ο καλύτερος είναι ο $(1,0)$, δηλαδή 1 χ.μ. στον (I, II, III) και 0 χ.μ. στον IV. θέτουμε για f_{14} τό 0,45 και κοιτάζουμε στον πίνακα 2 για νά βρούμε τον καλύτερο συνδυασμό, όταν επενδύαμε στους I, II, III, 1 χ.μ.

Ο καλύτερος ήταν ο $(1,0,0)$. Όποτε παίρνουμε την τετράδα:

$$(1,0) \Rightarrow ((1,0)0,0) \Rightarrow (1,0,0,0)$$

Δηλαδή 1 χ.μ. στον I, 0 στον II, 0 χ.μ. στον III, και 0 χ.μ. στον IV.

3) Έστω ότι επενδύουμε 2 χ.μ. στον (I, II και III) και IV. Τότε υπάρχουν οι έξης συνδυασμοί μέ τά κάτωθι αντίστοιχα κέρδη:

$$(2,0) \rightsquigarrow 0,86 \quad , \quad (0,2) \rightsquigarrow 0,49$$

$$\text{καί } (1,1) \rightsquigarrow (0,45+0,34)=0,79$$

Άρα ο καλύτερος είναι ο $(2,0)$ και επομένως θέτουμε για f_{14} τό 0,86.

Κοιτάζουμε στον πίνακα 2 για να βρούμε τον καλύτερο συνδυασμό όταν επενδύουμε 2 χ.μ. στους I, II, III. Ο καλύτερος ήταν ο (1,1,0).

Οπότε παίρνουμε την τετράδα:

$$(2,0) \Rightarrow ((1,1,0),0) \Rightarrow (1,1,0,0)$$

δηλ. 1 χ.μ. στον I, 1 χ.μ. στον II, 0 χ.μ. στον III, και 0 χ.μ. στον IV.

4) Έστω ότι επενδύουμε 3 χ.μ. στον (I, II και III) και IV. Υπάρχουν οι εξής συνδυασμοί με τα κάτωθι αντίστοιχα κέρδη:

$$\begin{aligned} (3,0) &\rightsquigarrow 1,19 & (0,3) &\rightsquigarrow 0,57 \\ (2,1) &\rightsquigarrow (0,86+0,34)=1,20, & (1,2) &\rightsquigarrow (0,45+0,49)=0,94 \end{aligned}$$

Οπότε ο καλύτερος είναι ο (2,1) και επομένως θέτουμε για f_{14} τό 1,20.

Κοιτάζουμε τον πίνακα 2 για να βρούμε τον καλύτερο συνδυασμό όταν επενδύουμε 2 χ.μ. στους I, II, III. Ο καλύτερος ήταν ο (1,1,0).

Οπότε παίρνουμε την τετράδα:

$$(2,1) \Rightarrow ((1,1,0),1) \Rightarrow (1,1,0,1)$$

δηλαδή 1 χ.μ. στον I, 1 χ.μ. στον II, 0 χ.μ. στον III, και 1 χ.μ. στον IV.

5) Έστω ότι διαθέτουμε 4 χ.μ. στον (I, II και III) και IV. Υπάρχουν οι εξής συνδυασμοί με τα κάτωθι αντίστοιχα κέρδη:

$$\begin{aligned} (4,0) &\rightsquigarrow 1,44 & (0,4) &\rightsquigarrow 0,61 \\ (3,1) &\rightsquigarrow (1,19+0,34)=1,53, & (1,3) &\rightsquigarrow (0,45+0,57)=1,02 \\ & & \text{και } (2,2) &\rightsquigarrow (0,86+0,49)=1,35 \end{aligned}$$

Άρα καλύτερος είναι ο (3,1) και επομένως θέτουμε για f_{14} τό 1,53.

Κοιτάζουμε στον πίνακα 2 για να βρούμε τον καλύτερο συνδυασμό με 3 χ.μ. για τους τομείς I, II, III. Ο

καλύτερος ήταν ο $(2,1,0)$. Έπομένως παίρνουμε την τετράδα:

$$(3,1) \Rightarrow ((2,1,0),1) \Rightarrow (2,1,0,1)$$

Δηλαδή 2 χ.μ. στον I, 1 χ.μ. στον II, 0 χ.μ. στον III, και 1 χ.μ. στον IV με όλικό κέρδος 1,53 χ.μ. Αυτή είναι και η άριστη επένδυση που αφήνει το μέγιστο κέρδος.

Παράδειγμα 1. Νά εύρεθῆ ἡ ἀριστη ἐπένδυση με πίνακα κερδών τόν κάτωθι:

	I	II	III	IV
0	0	0	0	0
1	0,25	0,22	0,20	0,20
2	0,48	0,42	0,44	0,39
3	0,68	0,62	0,60	0,65
4	0,74	0,70	0,68	0,73

$f_1 = V_1$ V_2 V_3 V_4

Όνομάζουμε $f_1=V_1, V_2, V_3, V_4$ τήν πρώτη, δεύτερη, τρίτη και τέταρτη στήλη αντίστοιχως. Όποτε ο πρώτος πίνακας για τό f_{12} είναι ο κάτωθι:

	f_1	V_2	f_{12}	Συνδυασμοί ἐπενδ.
0	0	0	0	(0,0)
1	0,25	0,22	0,25	(0,1), (1,0)
2	0,48	0,42	0,48	(2,0), (0,2), (1,1)
3	0,68	0,62	0,70	(3,0), (0,3), (2,1), (1,2)
4	0,74	0,70	0,90	(4,0), (0,4), (3,1), (1,3), (2,2)

[Πίνακας 1]

Κατασκευάζουμε τόν επόμενο πίνακα (πίνακα 2), βάζοντας πρώτη στήλη τήν ἤδη εύρεθεῖσα f_{12} , δεύτερη στήλη τό V_3 και για τρίτη στήλη (ζητούμενη) τό f_{13} . Υπενθυμίζουμε ὅτι τό f_{13} περιγράφει τό καλύτερο κέρδος που μπορούμε νά ἔχουμε ἐπενδύοντας στους τομείς I, II και III.

	f_{12}	V_3	f_{13}	Συνδυασμοί επενδύσεων
0	0	0	0	$(0,0) \Rightarrow (0,0,0)$
1	0,25	0,20	0,25	$(\cancel{0,1}), (1,0) \Rightarrow (1,0,0)$
2	0,48	0,44	0,48	$(2,0), (\cancel{0,2}), (\cancel{1,1}) \Rightarrow (2,0,0)$
3	0,70	0,60	0,70	$(3,0), (\cancel{0,3}), (\cancel{1,2}), (\cancel{2,1}) \Rightarrow (2,1,0)$
4	0,90	0,68	0,92	$(\cancel{4,0}), (\cancel{0,4}), (\cancel{3,1}), (\cancel{1,3}), (2,2) \Rightarrow (2,0,2)$

[Πίνακας 2]

Κατασκευάζουμε τον τελικό μας πίνακα:

	f_{13}	V_4	f_{14}	*Άριστοι συνδυασμοί
0	0	0	0	$(0,0) \Rightarrow (0,0,0)$
1	0,25	0,20	0,25	$(\cancel{0,1}), (1,0) \Rightarrow (1,0,0,0)$
2	0,48	0,39	0,48	$(2,0), (\cancel{0,2}), (\cancel{1,1}) \Rightarrow (2,0,0,0)$
3	0,70	0,65	0,70	$(3,0), (\cancel{0,3}), (\cancel{1,2}), (2,1) \Rightarrow (2,1,0,0)$
4	0,92	0,73	0,92	$(\cancel{4,0}), (\cancel{0,4}), (3,1), (1,3), (2,2) \Rightarrow (2,0,2,0)$

[Πίνακας 3]

*Άρα η άριστη επένδυση είναι 2 χ.μ. στον I, 0 χ.μ. στον II, 2 χ.μ. στον III, και 0 χ.μ. στον IV, με όλοιο κέρδος 0,92 χ.μ.

Παράδειγμα 2. Νά εύρεση η άριστη επένδυση με πίνακα κερδών τον κάτωθι:

	I	II	III	IV	V	VI
0	0	0	0	0	0	0
1	0,25	0,21	0,19	0,18	0,24	0,23
2	0,48	0,42	0,44	0,38	0,47	0,45
3	0,68	0,62	0,60	0,64	0,65	0,61
4	0,74	0,70	0,68	0,72	0,75	0,71
5	0,92	0,90	0,88	0,91	0,85	0,89

$f_1 = V_1$ V_2 V_3 V_4 V_5 V_6

Όνομάζουμε $f_1 = V_1$ την πρώτη στήλη της μήτρας των δεδομένων κερδών, V_2, V_3, V_4, V_5, V_6 τις υπόλοιπες στήλες κατά σειρά.

Κατασκευάζουμε τον Πίνακα 1 με σκοπό τον υπολογισμό της f_{12} :

	$f_1=V_1$	V_2	f_{12}	Συνδυασμοί επενδύσεων
0	0	0	0	(0,0)
1	0,25	0,21	0,25	(0,1) , (1,0)
2	0,48	0,42	0,48	(2,0), (0,2) , (1,1)
3	0,68	0,62	0,69	(3,0) , (0,3) , (2,1), (1,2)
4	0,74	0,70	0,90	(4,0) , (0,4) , (3,1) , (1,3) , (2,2)
5	0,92	0,90	1,10	(5,0) , (0,5) , (4,1) , (1,4) , (3,2), (2,3)

Κατασκευάζουμε τον πίνακα 2 για να βρούμε το f_{13} :

	f_{12}	V_3	f_{13}	Συνδυασμοί επενδύσεων
0	0	0	0	(0,0) \Rightarrow (0,0,0)
1	0,25	0,19	0,25	(0,1) , (1,0) \Rightarrow (1,0,0)
2	0,48	0,44	0,48	(2,0), (0,2) , (1,1) \Rightarrow (2,0,0)
3	0,69	0,60	0,69	(3,0), (0,3) , (2,1), (1,2) \Rightarrow (2,1,0) ή (1,0,2)
4	0,90	0,68	0,92	(4,0) , (0,4) , (3,1), (1,3) , (2,2) \Rightarrow (2,0,2)
5	1,10	0,88	1,14	(5,0) , (0,5) , (4,1) , (1,4) , (3,2), (2,3) \Rightarrow (2,1,2)

Κατασκευάζουμε τον Πίνακα 3 για να βρούμε το f_{14} :

	f_{13}	V_4	f_{14}	Συνδυασμοί επενδύσεων
0	0	0	0	(0,0) \Rightarrow (0,0,0,0)
1	0,25	0,18	0,25	(0,1) , (1,0) \Rightarrow (1,0,0,0)
2	0,48	0,38	0,48	(2,0), (0,2) , (1,1) \Rightarrow (2,0,0,0)
3	0,69	0,64	0,70	(3,0), (0,3) , (2,1) , (1,2) \Rightarrow (2,1,0,0) ή (1,0,2,0)
4	0,92	0,72	0,92	(4,0), (0,4) , (3,1) , (1,3), (2,2) \Rightarrow (2,0,2,0)
5	1,14	0,91	1,14	(5,0), (0,5) , (4,1) , (1,4) , (3,2), (2,3) \Rightarrow (2,1,2,0)

Κατασκευάζουμε τον Πίνακα 4 για να βρούμε το f_{15} . Υπενθυμίζουμε ότι το f_{15} σημαίνει τα καλύτερα κέρδη που μπορούμε να έχουμε επενδύοντας στους τομείς I, II, III, IV και V.

	f_{14}	V_5	f_{15}	Συνδυασμοί επενδύσεων
0	0	0	0	$(0,0) \Rightarrow (0,0,0,0,0)$ [Πίνακας 4]
1	0,25	0,24	0,25	$(\cancel{0,1}), (1,0) \Rightarrow (1,0,0,0,0)$
2	0,48	0,47	0,49	$(\cancel{2,0}), (\cancel{0,2}), (1,1) \Rightarrow (1,0,0,0,1)$
3	0,69	0,65	0,72	$(\cancel{3,0}), (\cancel{0,3}), (2,1), (1,2) \Rightarrow (2,0,0,0,1) \text{ ή } (1,0,0,0,2)$
4	0,92	0,75	0,95	$(\cancel{4,0}), (\cancel{0,4}), (\cancel{3,1}), (\cancel{1,3}), (2,2) \Rightarrow (2,0,0,0,2)$
5	1,14	0,85	1,16	$(\cancel{5,0}), (\cancel{0,5}), (\cancel{4,1}), (\cancel{1,4}), (3,2), (\cancel{2,3}) \Rightarrow (2,1,0,0,2) \text{ ή } (1,0,2,0,2)$

Κατασκευάζουμε τον τελικό πίνακα 5 για το f_{16} :

	f_{15}	V_6	f_{16}	*Άριστοι συνδυασμοί
0	0	0	0	$(0,0) \Rightarrow (0,0,0,0,0,0)$ [Πίνακας 5]
1	0,25	0,23	0,25	$(\cancel{0,1}), (1,0) \Rightarrow (1,0,0,0,0,0)$
2	0,49	0,45	0,49	$(2,0), (\cancel{0,2}), (\cancel{1,1}) \Rightarrow (1,0,0,0,1,0)$
3	0,72	0,61	0,72	$(3,0), (\cancel{0,3}), (2,1), (\cancel{1,2}) \Rightarrow (2,0,0,0,1,0) \text{ ή } (1,0,0,0,2,0) \text{ ή } (1,0,0,0,1,1)$
4	0,95	0,71	0,95	$(4,0), (\cancel{0,4}), (3,1), (\cancel{1,3}), (\cancel{2,2}) \Rightarrow (2,0,0,0,2,0) \text{ ή } (2,0,0,0,1,1) \text{ ή } (1,0,0,0,2,1)$
5	1,16	0,89	1,18	$(\cancel{5,0}), (\cancel{0,5}), (4,1), (\cancel{1,4}), (\cancel{3,2}), (\cancel{2,3}) \Rightarrow (2,0,0,0,2,1)$

*Αρα η τελική ἄριστη ἐπένδυση εἶναι 2 χ.μ. στὸν I, 0 χ.μ. στὸν II, 0 χ.μ. στὸν III, 0 χ.μ. στὸν IV, 2 χ.μ. στὸν V καὶ 1 χ.μ. στὸν VI, μὲ ἀντίστοιχο μέγιστο ὀλικό κέρδος 1,18 χ.μ.

Π α ρ α τ ῆ ρ η σ η. "Αν ἡμᾶς ρωτοῦσαν ἐπὶ πλέον: "Ποιά θὰ ἦταν ἡ ἄριστη ἐπένδυση ἂν τελικά διαθέταμε 4 χ.μ. ἀντὶ 5 χ.μ., τότε ἀπὸ τὸν πίνακα 5, γιὰ 4 χ.μ. ἔχουμε κέρδος 0,95 χ.μ., διαλέγοντας ἕναν ἀπὸ τοὺς κάτωθι ἰσοδύναμους συνδυασμούς:

$(2,0,0,0,2,0)$ ἢ $(2,0,0,0,1,1)$ ἢ $(1,0,0,0,2,1)$

Θ. ΠΡΟΒΛΗΜΑΤΑ ΑΠΟΘΕΜΑΤΩΝ

Στά προβλήματα τών αποθεμάτων ζητείται ο προγραμματισμός τών αποθεμάτων για ένα ολόκληρο έτος, όταν δίνεται η περίοδος του ανεφοδιασμού, η ζήτηση κάθε περιόδου και η αντίστοιχη τιμή αγοράς.

Στά προβλήματα τών αποθεμάτων δίνονται:

n : συμβολίζει την εκάστοτε περίοδο

p_n : τιμή αγοράς της n περιόδου

d_n : η ζήτηση της n περιόδου και

S : τό πόσο χωρά η αποθήκη

και είναι άγνωστα τά κάτωθι:

x_n : απόθεμα στό τέλος της n περιόδου

a_n : ποσότητα πού αγοράσθηκε κατά την n περίοδο

V_i : συνάρτησις κόστους κατά την περίοδο $i=1,2,\dots$

f_{ni} : συνάρτησις άριστης πολιτικής για τίς περιόδους

$\{n, n-1, \dots, i\}$, $i=1,2,\dots,n$ (ισχύει $f_{nn} \equiv f_n$).

Στά προβλήματα τών αποθεμάτων υπάρχουν οί εξής τύποι:

$$\max(0, x_{n-1} - d_n) \leq x_n \leq \min(S - d_n, x_{n+1} + d_{n+1})$$

$$a_n = d_n + x_n - x_{n-1}$$

$$V_n = a_n, p_n$$

Στήν ουσία ζητούνται τά a_i μέ τό ελάχιστο ολικό κόστος

$$\min \sum_{i=1}^n V_i$$

Παράδειγμα: Νά εύρεθῆ η άριστη λύση τών αποθεμάτων μέ δεδομένα τόν κάτωθι πίνακα:

n	1	2	3	4	5	6
d_n	5	7	12	10	3	2
p_n	8	9	10	9	7	6

$S = 12$
 $x_0 = 4$
 $x_6 = 0$

Από το τύπο:

$$\max(0, x_{n-1} - d_n) \leq x_n \leq \min(S - d_n, x_{n+1} + d_{n+1})$$

παίρνουμε μέ $n=1, 2, \dots, 5$ τά κάτωθι:

$$\max(0, 4 - 5) \leq x_1 \leq \min(12 - 5, x_2 + 7)$$

$$\max(0, x_1 - 7) \leq x_2 \leq \min(12 - 7, x_3 + 12)$$

$$\max(0, x_2 - 12) \leq x_3 \leq \min(12 - 12, x_4 + 10)$$

$$\max(0, x_3 - 10) \leq x_4 \leq \min(12 - 10, x_5 + 3)$$

$$\max(0, x_4 - 3) \leq x_5 \leq \min(12 - 3, x_6 + 2)$$

$$\text{καί } x_6 = 0$$

Όπότε παίρνουμε τά κάτωθι:

$$1 \leq x_1 \leq 7$$

$$0 \leq x_2 \leq 5$$

$$x_3 = 0$$

$$0 \leq x_4 \leq 2$$

$$0 \leq x_5 \leq 2$$

$$x_6 = 0$$

Έξ άλλου από τός τύπους:

$$a_n = d_n + x_n - x_{n-1}$$

$$V_n = a_n \cdot p_n$$

παίρνουμε τά κάτωθι:

$$V_1 = a_1 \cdot p_1 = (5 + x_1 - 4) \cdot 8 = (1 + x_1) \cdot 8$$

$$V_2 = a_2 \cdot p_2 = (7 + x_2 - x_1) \cdot 9 = (7 + x_2 - x_1) \cdot 9$$

$$V_3 = a_3 \cdot p_3 = (12 + x_3 - x_2) \cdot 10 = (12 - x_2) \cdot 10$$

$$V_4 = a_4 \cdot p_4 = (10 + x_4 - x_3) \cdot 9 = (10 + x_4) \cdot 9$$

$$V_5 = a_5 \cdot p_5 = (3 + x_5 - x_4) \cdot 7 = (3 + x_5 - x_4) \cdot 7$$

$$V_6 = a_6 \cdot p_6 = (2 + x_6 - x_5) \cdot 6 = (2 - x_5) \cdot 6$$

Όπότε αρχίζοντας από τό τέλος για $n=6$ παίρνουμε κατά σειρά τά έξής:

$$1) f_{6n} = f_6 = \min V_6 = \min(12 - 6x_5)$$

$$2) f_{65} = \min\{f_6 + V_5\} = \min\{12 - 6x_5 + 21 + 7x_5 - 7x_4\} = \\ = \min\{x_5 - 7x_4 + 33\}$$

$$3) f_{654} = \min\{f_{65} + V_4\} = \min\{x_5 - 7x_4 + 33 + 90 + 9x_4\} = \\ = \min\{x_5 + 2x_4 + 125\} \Rightarrow x_4 = x_5 = 0$$

$$4) f_{6543} = \min\{f_{654} + V_3\} = \min\{123 + 120 - 10x_2\} = \\ = \min\{243 - 10x_2\}$$

$$5) f_{65432} = \min\{f_{6543} + V_2\} = \min\{243 - 10x_2 + 63 + 9x_2 - 9x_1\} = \\ = \min\{-x_2 - 9x_1 + 306\} \Rightarrow x_2 = 5$$

$$6) f_{654321} = \min\{f_{65432} + V_1\} = \min\{306 - 9x_1 - 5 + 8 + 8x_1\} = \\ = \min\{309 - x_1\} \Rightarrow x_1 = 7$$

Όπότε χρησιμοποιώντας τούς τύπους:

$$a_n = d_n + x_n - x_{n-1}$$

παίρνουμε ότι:

$$a_1 = 5 + 7 - 4 = 8 \quad , \quad a_4 = 10 + 0 - 0 = 10$$

$$a_2 = 7 + 5 - 7 = 5 \quad , \quad a_5 = 3 + 0 - 0 = 3$$

$$a_3 = 12 + 0 - 5 = 7 \quad , \quad a_6 = 2 + 0 - 0 = 2$$

Όπότε τελικώς παίρνουμε ότι:

$$V_1 = 8 \cdot 8 = 64 \quad , \quad V_4 = 10 \cdot 9 = 90$$

$$V_2 = 5 \cdot 9 = 45 \quad , \quad V_5 = 3 \cdot 7 = 21$$

$$V_3 = 7 \cdot 10 = 70 \quad , \quad V_6 = 2 \cdot 6 = 12$$

μέ έλάχιστο συνολικό κόστος:

$$64 + 45 + 70 + 90 + 21 + 12 = 303 \text{ χρ. μονάδες.}$$

Άρα στην 1 περίοδο αγοράζουμε 8 μονάδες ($a_1=8$) και στις υπόλοιπες περιόδους 2,3,4,5,6 κατά σειρά:

$$5, 7, 10, 3 \text{ και } 2 \text{ μονάδες}$$

I. ΠΡΟΒΛΗΜΑΤΑ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΩΝ ΧΩΡΩΝ

Διανυσματικός χώρος είναι ένα σύνολο V με πράξεις (+), (\cdot) , έτσι ώστε:

$$+) \text{ "Αν } x, y \in V \Rightarrow (x+y) \in V$$

$$(i) \quad x+y = y+x$$

$$(ii) \quad x+(y+z) = (x+y)+z$$

$$(iii) \quad \exists 0 \in V : x+0 = x, \quad \forall x \in V$$

$$(iv) \quad \forall x \in V \text{ υπάρχει ένα } (-x) \in V : x+(-x) = 0$$

$$.) \text{ "Αν } \lambda \in K \text{ (σώμα) και } x \in V \Rightarrow (\lambda \cdot x) \in V$$

$$(i) \quad \lambda(x+y) = \lambda x + \lambda y$$

$$(ii) \quad (\lambda+\mu)x = \lambda x + \mu x$$

$$(iii) \quad (\lambda\mu)x = \lambda \cdot (\mu x)$$

$$(iv) \quad \exists 1 \in V : 1 \cdot x = x \text{ για κάθε } x \in V$$

Γραμμική ανεξαρτησία

Τά διανύσματα x_1, x_2, \dots, x_k του V , καλούνται γραμμικά ανεξάρτητα, αν και μόνον αν, ισχύει:

$$\lambda_1 \cdot x_1 + \lambda_2 \cdot x_2 + \dots + \lambda_k x_k = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_k = 0$$

*Αλλιώς λέμε ότι τά x_1, \dots, x_k είναι γραμμικώς εξαρτημένα.

$$\text{Π.χ. έστω } x_1 = (1, 3, 2), \quad x_2 = (4, 6, 5), \quad x_3 = (7, 8, 10)$$

θεωρούμε τά $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ έτσι ώστε:

$$\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2 + \lambda_3 x_3 = 0$$

$$\lambda_1 (1, 3, 2) + \lambda_2 (4, 6, 5) + \lambda_3 (7, 8, 10) = (0, 0, 0)$$

$$(\lambda_1, 3\lambda_1, 2\lambda_1) + (4\lambda_2, 6\lambda_2, 5\lambda_2) + (7\lambda_3, 8\lambda_3, 10\lambda_3) = (0, 0, 0)$$

$$(\lambda_1 + 4\lambda_2 + 7\lambda_3, 3\lambda_1 + 6\lambda_2 + 8\lambda_3, 2\lambda_1 + 5\lambda_2 + 10\lambda_3) = (0, 0, 0)$$

Έξισώνοντας τις πρώτες συντεταγμένες του πρώτου και δευτέρου μέλους και κάνοντας τό ίδιο για τις δεύτερες και τρίτες συντεταγμένες, παίρνουμε τό έξής σύστημα:

$$\begin{aligned} \lambda_1 + 4\lambda_2 + 7\lambda_3 &= 0 \\ 3\lambda_1 + 6\lambda_2 + 8\lambda_3 &= 0 \\ 2\lambda_1 + 5\lambda_2 + 10\lambda_3 &= 0 \end{aligned}$$

Τό σύστημα αυτό είναι όμογενές. Έξετάζω τήν όρίζουσα τών συντελεστών τών άγνώστων του:

$$\begin{aligned} \Delta &= \begin{vmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 3 & 6 & 8 \\ 2 & 5 & 10 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 6 & 8 \\ 5 & 10 \end{vmatrix} - 4 \cdot \begin{vmatrix} 3 & 8 \\ 2 & 10 \end{vmatrix} + 7 \cdot \begin{vmatrix} 3 & 6 \\ 2 & 5 \end{vmatrix} = \\ &= 60 - 40 - 4(30-16) + 7(15-12) = 60 - 40 - 4 \cdot 14 + 7 \cdot 3 = \\ &= 60 - 40 - 56 + 21 = 81 - 96 = -5 \neq 0 \end{aligned}$$

Ή Δ είναι όχι μηδέν, άρα ή μόνη λύση του συστήματος είναι ή μηδενική, δηλαδή $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$. Άρα τά x_1, x_2, x_3 είναι γραμμικώς άνεξάρτητα. (Άν $\Delta=0 \Rightarrow$ τά x_1, x_2, x_3 θά ήταν γραμμικώς έψηρητημένα.

Ή Άπόσταση

Ή άπόσταση $d(x, y)$ μεταξύ τών στοιχειών του V είναι άπόσταση άν ικανοποιεί τις ιδιότητες:

- 1) $d(x, y) \geq 0$
- 2) $d(x, y) = d(y, x)$
- 3) $d(x, y) + d(y, z) \geq d(x, z)$

π.χ. ή συνάρτηση:

$$d(x, y) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2|$$

είναι άπόσταση, διότι ισχύουν τά κάτωθι:

- (i) $d(x, y) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2| \geq 0$
- (ii) $d(x, y) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2| = |y_1 - x_1| + |y_2 - x_2| = d(y, x)$
- (iii) $d(x, y) + d(y, z) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2| + |y_1 - z_1| + |y_2 - z_2|$
 $\geq |x_1 - y_1 + y_1 - z_1| + |x_2 - y_2 + y_2 - z_2| =$
 $= |x_1 - z_1| + |x_2 - z_2| = d(x, z)$

Κ. ΠΡΟΒΛΗΜΑΤΑ BOOLE

Τό σύνολο $B = \{0, 1\}$ με τις πράξεις (+) και (·):

+	0	1
0	0	1
1	1	1

·	0	1
0	0	0
1	0	1

αναφέρεται συνήθως στην άλγεβρα Boole.

Πρόβλημα 1.

Νά λυθεί η εξίσωση: $xy + y'z + x'y = 1$

Κατασκευάζουμε τον πίνακα των δυνατών τιμών (άληθείας) που μας ενδιαφέρουν:

x	y	z	x'	y'	x·y	y'z	x'y	xy+y'z+x'y	Λύσεις
0	0	0	1	1	0	0	0	0	-
0	0	1	1	1	0	1	0	1	x=0, y=0, z=1 ←
0	1	0	1	0	0	0	1	1	x=0, y=1, z=0
1	0	0	0	1	0	0	0	0	-
0	1	1	1	0	0	0	1	1	x=0, y=1, z=1 ←
1	0	1	0	1	0	1	0	1	x=1, y=0, z=1
1	1	0	0	0	1	0	0	1	x=1, y=1, z=0
1	1	1	0	0	1	0	0	1	x=1, y=1, z=1 ←

Πρόβλημα 2.

Τί τιμή πρέπει να λάβει τό κ για να έχει η παρακάτω εξίσωση όσο τό δυνατόν περισσότερες λύσεις:

$$x + xy + y'κ = 1$$

Κατασκευάζουμε τον πίνακα αληθείας θεωρώντας ότι τό κ είναι μία πα...

ράμετρος:

x	y	y'	x.y	x+xy+y'κ	κ=0	κ=1
0	1	1	0	1.κ	0	1
0	1	0	0	0	0	0
1	0	1	0	1+1.κ	1	1
1	1	0	1	1	1	1

Άρα αν $\kappa=1$, τότε έχουμε τρεις περισσότερες λύσεις που είναι οι εξής:
 $x=0, y=0$ ή $x=1, y=0$ ή $x=1, y=1$

Πρόβλημα 3. Νά λυθῆ τὸ σύστημα:

$$x + x'y + xy = 0$$

$$x' + y' + xy = 1$$

Λύνουμε τὴν κάθε μία ἐξίσωση χωριστά, ἡ πρώτη δίνει:

x	y	x'	x'y	xy	x+x'y+xy	Λύσεις
0	0	1	0	0	0	$x=0, y=0$
0	1	1	1	0	1	-
1	0	0	0	0	1	-
1	1	0	0	1	1	-

Ἡ δεύτερη ἐξίσωση δίνει:

x	y	x'	y'	xy	x'+y'+xy	Λύσεις
0	0	1	1	0	1	$x=0, y=0$ ✓
0	1	1	0	0	1	$x=0, y=1$ ✓
1	0	0	1	0	1	$x=1, y=0$ ✓
1	1	0	0	1	1	$x=1, y=1$ ✓

Άρα ἡ λύση τοῦ συστήματος εἶναι:

$$x=0 \text{ καὶ } y=0$$

